



# РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ



ГБ 05



**Электроприводы взрывозащищенные  
многооборотные UM 1-Ex, UM 2-Ex**

Пожалуйста, перед присоединением и пуском в ход ЭП  
внимательно прочтайте эту инструкцию.

## **Содержание**

1. Общие указания .....	2
1.1 Предназначение и использование изделия .....	2
1.2 Инструкция по мерам безопасности.....	2
1.3 Влияние изделия на окружающую среду .....	2
1.4 Данные на ЭП.....	4
1.5 Терминология.....	5
1.6 Инструкция по обучению персонала.....	5
1.7 Предупреждение о о безопасном применении .....	5
1.8 Гарантийный сервис и сервис после гарантийного срока.....	6
1.8.1 Срок службы ЭП.....	6
1.9 Условия эксплуатации .....	7
1.9.1 Расположение изделия и рабочее положение .....	7
1.9.2 Рабочая среда .....	7
1.9.3 Питание и режим эксплуатации .....	8
1.10 Консервация, упаковка, транспортировка, складирование и распаковка .....	9
1.11 Оценка изделия и упаковки.....	10
2. Описание, функция и технические параметры.....	11
2.1 Описание и функция .....	11
2.2 Основные технические данные.....	13
2.2.1 Механическое присоединение .....	16
2.2.2 Электрическое присоединение .....	16
3. Сборка и разборка ЭП .....	19
3.1 Сборка .....	19
3.1.1 Механическое присоединение во фланцовом изготовлении.....	19
3.1.2 Подача кабелей для их подключения.....	19
3.1.3 Электрическое присоединение и контроль функции .....	20
3.2 Разборка .....	22
4. Настройка .....	23
4.1 Настройка моментовой едицы .....	23
4.2 Настроение блока положения и сигнализации.....	24
4.3 Установка омического датчика (рис.4) .....	27
4.4 Установка электронного датчика положения (EPV- омического датчика с преобразователем РТК1).....	28
4.4.1 EPV - 2-проводниковое включение (рис.5а) .....	28
4.4.2 EPV - 3-проводниковое включение (рис.6, 6а) .....	28
4.5 Установка емкостного датчика ) CPT1/A (рис.7).....	29
4.6 Настройка датчика DCPT2 .....	30
4.6.1 Настройка крайних положений.....	31
4.6.2 Настройка поднимающейся/падающей характеристики выходного сигнала.....	31
4.6.3 Калибровочное МЕНЮ .....	31
4.6.4 Сигнал сбоя датчика .....	32
4.7 Местное электрическое управление (Рис.7) .....	32
5. Обслуживание, ремонт, неисправности и их устранение.....	34
5.1 Обслуживание .....	34
5.2 Мелкий ремонт – диапазон, регулярность.....	34
5.3 Ремонт для обеспечения взрывозащищенности.....	35
5.4 Неисправности и их устранение .....	36
6. Оснащение и запасные части .....	37
7. Приложения .....	38
7.1 Схемы подключения UM 1-Ex, UM 2-Ex.....	38
7.2 График работы выключателей.....	40
7.3 Эскизы по размерам и механические присоединения .....	41

## 1. Общие указания

### 1.1 Предназначение и использование изделия

Электроприводы взрывозащищенные многооборотные (в дальнейшем ЭП) типа УМ 1-Ex, УМ 2-Ex или ЭП с регулятором положения представляют собой электромеханические изделия с высокой мощностью, конструкция которых позволяет их использовать для прямого монтажа на управляемые установки (регулирующие органы – арматуры и под.). ЭП предназначены для управления на расстоянии замыкающими органами. ЭП в изготовлении с регулятором положения предназначены для автоматического регулирования регулирующих органов в обоих направлениях их движения. Могут быть оснащены измерительными приборами и приборами, управляющими технологическими процессами, информации о которых на их входе и (или) выходе, подает унифицированный аналоговый сигнал или сигнал постоянного тока или сигнал напряжения. Могут быть использованы в установках для отопления, в энергетических, газовых установках, кондиционерах и др. технологических установках, для которых подходят по своим свойствам. К управляемым установкам прикрепляются с помощью фланца, отвечающего ISO 5211 и присоединяющего элемента.

Область применения - взрывоопасные зоны помещений и наружных установок согласно маркировке взрывозащиты, ГОСТ IEC 60079-14-2011, регламентирующие применение электрооборудования во взрывоопасных зонах.

Внимание:



1. Запрещается использовать ЭП в качестве подъемной установки!
2. Возможность включить ЭП через полупроводниковые выключатели  
консультировать с заводом-производителем.

### 1.2 Инструкция по мерам безопасности

#### Характеристика продукта с точки зрения угрозы

ЭП типа УМ 1-Ex, УМ 2-Ex специальные технические установки, которые можно помещать в пространствах с высокой мерой опасности утечья электрическим током.

Конструкция и исполнение ЭП гарантируют, что при нормальном применении работали безопасно, чтобы недоставили никакой опасности обслуживающим лицам или окружающей среде, даже в случае неосторожности при нормальном применении. Изделия отвечают требованиям стандартов 12.2.003-91, ГОСТ 12.2.007.0-75 и ГОСТ 12.2.007.1-75. ЭП соответствуют установочной категории II (категория перенапряжения) по стандарту ГОСТ 12.2.091- 2002.

### 1.3 Влияние изделия на окружающую среду

**Электромагнитная совместимость** – изделие отвечает требованиям Указа комитета ном. 2014/30/EU и нормативных документов ГОСТ Р 51317.3.2-2008 и ГОСТ Р 51317.3.3-2008 .

**Выборование вызванное изделием:** влиянием изделия можно пренебречь.

**Шум в результате работы изделия:** при эксплуатации запрещается, чтобы уровень шума был выше, чем граница А, а в месте обслуживания макс. 78 дБ (А).

ЭП типа УМ 1-Ex, УМ 2-Ex производятся во взрывозащищенном исполнении в соответствии с требованиями Технического регламента Таможенного союза ТР ТС012/2011 «О безопасности оборудования для работы во взрывоопасных средах».

### ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ

Маркировка взрывозащиты ЭП типов:

- UMX 1.XXX-Ex

1Ex d IIC T5 Gb  
II Gb c T5

- UMX 2.XXX-Ex

1Ex d IIC T5 Gb  
II Gb c T5

Степень защиты от внешних  
воздействий:

IP66/ IP67

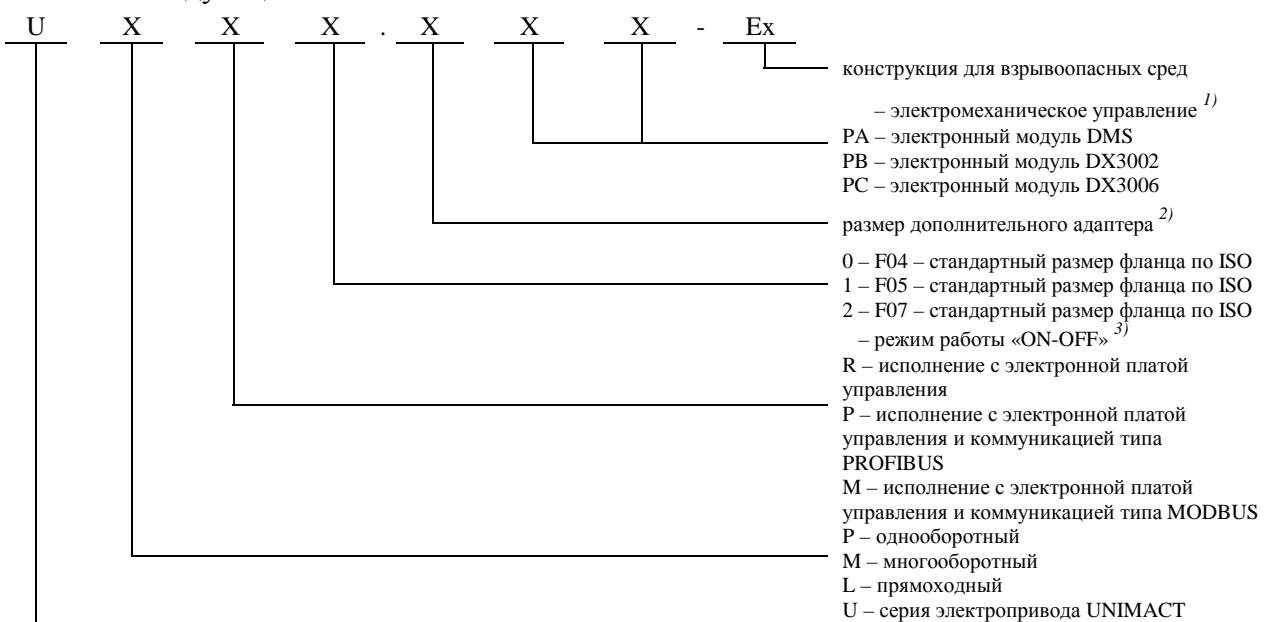
Температура окружающей среды:

-50 °C...+55 °C

Номинальное напряжение питания, В

3x400 AC или 3x380 AC ±10%  
220 AC или 230 AC ±10%

В условном обозначении ЭП буквы и цифры, в виде последовательного перечисления, означают следующее:



1) – если у электропривода электромеханическая плата управления, обозначение отсутствует

2) – если электропривод без адаптера, обозначение отсутствует

3) – если исполнение электропривода для режима работы „ON-OFF“, обозначение отсутствует

**Взрывозащищенность ЭП** типов UXX X.XXX-Ex обеспечивается видом взрывозащиты “взрывонепроницаемая оболочка «d»“ по ГОСТ IEC 60079-1-2011, “защита вида «e»“ по ГОСТ IEC 60079-7-2012 и выполнением их конструкции в соответствии с требованиями ГОСТ Р МЭК 60079-0-2011.

**Взрывозащищенность силовой части** ЭП типов UXX 1.XXX-Ex, UXX 2.XXX-Ex обеспечивается защитой конструкционной безопасностью "с" по ГОСТ 31441.5-2011 (EN 13463-5:2003) и выполнением их конструкции в соответствии ГОСТ 31441.1-2011 (EN 13463-1:2001).

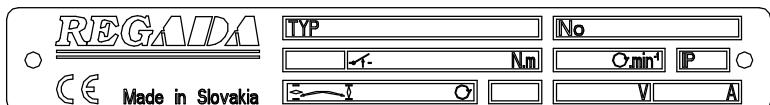
**Маркировка**, наносимая на корпуса ЭП типов UMX 1.XXX-Ex, UMX 2.XXX-Ex, включает следующие данные:

- товарный знак или наименование предприятия-изготовителя;
- тип изделия;
- заводской номер;
- маркировку взрывозащиты;
- специальный знак взрывобезопасности;
- диапазон температуры окружающей среды при эксплуатации;
- предупредительные надписи: ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ – ПОСЛЕ ВЫКЛЮЧЕНИЯ НЕ ОТКРЫВАТЬ КОЖУХИ 60 МИНУТ, ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ – ИСПОЛЬЗОВАТЬ ВИНТЫ С ПРЕДЕЛОМ ПРОЧНОСТИ  $\geq 700 \text{ Н}/\text{мм}^2$ ;

- наименование или знак центра по сертификации и номер сертификата и другие данные, требуемые нормативной и технической документацией, которые изготовитель должен отразить в маркировке.

#### 1.4 Данные на ЭП

Типовой щиток:



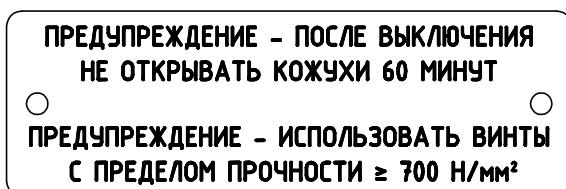
Предупреждающий щиток:



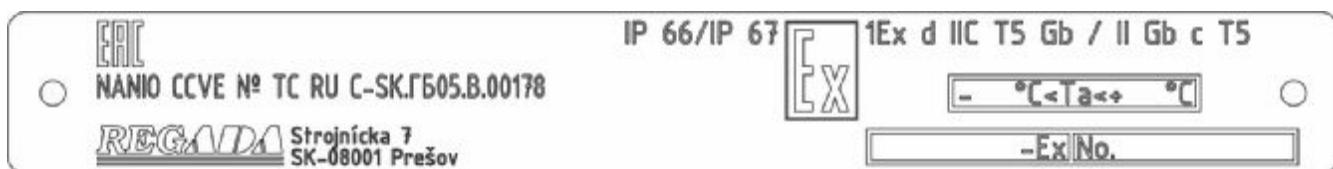
Типовой щиток содержит основные идентификационные, мощные и электрические данные: наименование производителя, тип, заводской номер, нагрузочный момент, выключающий момент, скорость управления, степень защиты, число рабочих оборотов, питающее напряжение и ток.

Предупреждающий щиток:

- с указанием времени ожидания и требования к прочности винтов.



**Щиток взрывобезопасности:** с приведением идентификации производителя, номера сертификата, типа изделия, заводского номера, степени защиты и исполнения для температуры окружающей среды от -20°C по +55°C или от -50°C по +40°C.



#### Графические знаки на ЭП

На ЭП использованы графические знаки и символы замещающие надписи. Некоторые соответствуют ГОСТ IEC 61010-1-2014 и ISO 7000:2014.



Опасность поражения электрическим током

(ГОСТ IEC 61010-1-2014)



Ход ЭП



Выключающий момент



Управление вручную

(0096 ISO 7000:2014)



Клемма защитного проводника

(ГОСТ IEC 61010-1-2014)

## 1.5 Терминология

**Окружающая среда с опасностью взрыва** – среда, в которой может возникнуть взрывчатая среда.  
**Взрывоопасная газовая среда** – смесь горючих веществ (в виде газов, пар или тумана) с воздухом при атмосферических условиях, когда после инициализации распространяется горение в неизрасходованную смесь.

**Поверхностная предельная температура** – максимальная температура, которая возникнет при работе в самых неблагоприятных условиях на любой части поверхности электроустройства, которое могло бы причинить воспламенение окружающей среды.

**Оболочка** – все стены, кожухи, кабельные вводы, валы, тяги итд. которые содействуют к виду защиты против взрыва или к степени защиты (IP) электроустройства.

**Взрывонепроницаемая оболочка „d“** – вид защиты, при котором, части способные воспламенить взрывоопасную смесь расположены во внутри оболочки. Данная оболочка при взрыве взрывоопасной смеси во внутри оболочки выдержит давление взрыва и воспрепятствует перенесению взрыва в окружающую среду.

**Повышенная надежность „e“** – вид защиты против взрыву, при котором использованные дополнительные меры, которые создают повышенную надежность против неразрешенному повышению температуры и образованию искры или дуги внутри и на внешних частях электрооборудования , которое при стандартной эксплуатации необразует искры или дуги.

## 1.6 Инструкция по обучению персонала

**Требования, предъявляемые квалификации обслуживающего персонала, осуществляющего монтаж, обслуживание и ремонт**



Электрическое присоединение может осуществлять **обученный работник**, т.е. электротехник, со специальным электротехническим образованием (училище, техникум, институт), знания которого были проверены специальной обучающей организацией, которая имеет право осуществлять такие проверки.



Обслуживание может выполнять только работник обученный заводом-производителем или сервисный центр.

## 1.7 Предупреждение о безопасном применении

Область применения - взрывоопасные зоны помещений и наружных установок согласно маркировке взрывозащиты, ГОСТ IEC 60079-14-2011, регламентирующие применение электрооборудования во взрывоопасных зонах.

Речь идет о изделиях:

1. Для группы **T5** нельзя перевысить максимальную температуру поверхности изделий **+100°C**.
2. В случае если ЭП установлен на оборудовании регулирующем среду с температурой выше **+55°C**, необходимо конструкцию оборудования укомплектовать так, чтобы температура окружающей среды сохранилась на величине **+55°C** и чтобы температура не переносилась на ЭП через присоединительные компоненты!
3. Заглушки вводов определены только на время транспорта и хранения, то значит на время до ввода ЭП в эксплуатацию в взрывобезопасных областях, когда следует заменить их присоединительными кабельными вводами.
4. В случае недоиспользования некоторого ввода для кабеля, он должен быть заменен сертифицированной Ex пробкой-заглушкой принятого типа, фиксированной kleem Loctite 243.
5. Температура эксплуатации применяемых кабелей должна не ниже **90°C**.
6. **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ - ПОСЛЕ ВЫКЛЮЧЕНИЯ НЕ ОТКРЫВАТЬ КОЖУХИ 60 МИНУТ**  
**ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ – ИСПОЛЬЗОВАТЬ ВИНТЫ С ПРЕДЕЛОМ ПРОЧНОСТИ**  
 $\geq 700 \text{ Н/mm}^2$ .

## **Защита изделия**

ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex не оснащен устройством против короткому замыканию, из-за этого питающее входное напряжение необходимо подавать через защитное устройство (защитный выключатель, предохранитель), которое паралельно служит как выключатель главного потребления.

**Вид устройства с точки зрения его присоединения:** Устройство определено для бессрочного присоединения.

### **1.8 Гарантийный сервис и сервис после гарантийного срока**

Для всех наших заказчиков фирма осуществляет специальный сервис при установке, обслуживании, ревизии и при устранении помех.

**Гарантийный сервис** осуществляется заводом-производителем на основании письменной рекламации.

В случае обнаружения помех сообщите нам и приведите:

- данные на типовом щитке (обозначение типа, заводской номер)
- описание неисправности (дата помещения механизма, условия окружающей среды (температура, влажность...), режим эксплуатации, в том числе частота присоединения, вид выключения (положения или силовое), установлен выключающий момент
- рекомендуем приложить Запись о введении в эксплуатацию.

Рекомендуем, чтобы сервис после гарантийного срока тоже осуществляло сервисное отделение завода – производителя или сервисная мастерская, в соответствии с национальным законодательством.

#### **1.8.1 Срок службы ЭП**

Срок службы минимально 6 лет.

ЭП применены в запорном режиме (запорные арматуры), соответствуют требованиям на минимально

**15 000** рабочих циклов (З-О-З при 30 оборотах на рабочий ход для многооборотных ЭП).

ЭП примененным в регулирующем режиме (регулировочная арматура), соответствует ниже указанным числам **часов эксплуатации**, при полном числе включений 1миллион:

Частота включения				
max. 1 200 [h <sup>-1</sup> ]	1 000 [h <sup>-1</sup> ]	500 [h <sup>-1</sup> ]	250 [h <sup>-1</sup> ]	125 [h <sup>-1</sup> ]
Минимальный ожидаемый срок службы – число часов работы				
850	1 000	2 000	4 000	8 000

Срок чистой работы мин. 200 часов, максимально 2 000 часов.

**Срок службы в часах эксплуатации** зависит от загрузки и частоты включения.

Примечание: Высокая частота включения не обеспечивает лучшую регуляцию, поэтому настраивайте необходимую частоту включения для данного процесса.

## 1.9 Условия эксплуатации

### 1.9.1 Расположение изделия и рабочее положение

ЭП должен быть встроен на тех местах промышленных объектов, которые находятся под покрытием, без регулировки температуры и влажности, защищенных от климатических влияний (напр. от прямого солнечного излучения).



При установке ЭП на открытом воздухе, ЭП должен быть защищен от прямого попадания солнечных лучей и нежелательных атмосферных воздействий.

Встроение и эксплуатация ЭП возможна в **любом положении**. Обычным положением является вертикальное положение оси выходной части, выступающей над арматурой, с управлением наверху.

### 1.9.2 Рабочая среда

**На основании стандарта ГОСТ 15 150 - 69** ЭП по обозначению в таблице спецификации должны быть стойкими против внешним влияниям и надежно работать в условиях окружающей среды:

- **умеренной** (У), в том числе и теплой умеренной (ТпУ), теплой сухой умеренной (ТпСУ), мягкой теплой сухой (МТпС), экстремальной теплой сухой (ЭТпС), с антакоррозийностойкостями С3 и С4
- **холодной умеренной** (ХлУ), в том числе и теплой умеренной (ТпУ), теплой сухой умеренной (ТпСУ), мягкой теплой сухой (МТпС), с антакоррозийностойкостью С3
- **тропической** (Т)- для сухих и влажных тропических климатов (МТпС, ЭТпС, ТпПр, ТпВ, ТпВР), в том числе и теплой умеренной и теплой сухой умеренной (ТпУ, ТпСУ) и с антакоррозийностойкостью С3
- **морской** (М/ТМ) – холодной, умеренной и тропической морской (ХлМ, УМ, ТМ), с антакоррозийностойкостью С4
- **холодной** (Хл) в том числе и холодной умеренной (ХлУ), теплой умеренной и теплой сухой умеренной (ТпУ, ТпСУ), с антакоррозийностойкостью С3.

#### категория размещения

- Исполнения Хл, ХлУ, ТпУ и Т предназначены для эксплуатации **под навесом** (обозн. кат. размещения. 2) и в **закрытых помещениях** (обозн. кат. размещения. 3),
- Исполнения М и ТМ предназначены для эксплуатации **на открытом воздухе** (обозн. кат. размещения. 1),

#### тип атмосферы

- Исполнения Хл, ХлУ, ТпУ и Т предназначены для эксплуатации в атмосфере типа II - промышленная
- Исполнения М и ТМ предназначены для эксплуатации в атмосфере типа III – морская или для эксплуатации в атмосфере типа IV – приморско-промышленная

#### **На основании МЭК 60 364-3:1993**

Изделия должны быть стойкими против наружным влияниям и надежно работать в условиях наружной и промышленной среды:

#### **в условиях окружающей среды обозначенных как:**

- климат теплый умеренный вплоть до теплого сухого с температурами  $-25^{\circ}\text{C}$  вплоть до  $+55^{\circ}\text{C}$ ..... AA 7\*
- климат холодный вплоть до умеренного теплого и сухого с температурой от  $-50^{\circ}\text{C}$  вплоть до  $+40^{\circ}\text{C}$ ..... AA 8\*
- с относительной влажностью 10-100%, в том числе с конденсацией, с макс. содержанием 0,028кг воды в 1кг сухого воздуха при температуре  $27^{\circ}\text{C}$  с температурой от  $-20^{\circ}\text{C}$  до  $+55^{\circ}\text{C}$ ..... AB 7\*
- с относительной влажностью 15-100%, в том числе с конденсацией, с макс. содержанием 0,036кг воды в 1kg сухого воздуха при температуре  $33^{\circ}\text{C}$  с возможностью действия прямых осадок, с температурой от  $-50^{\circ}\text{C}$  до  $+40^{\circ}\text{C}$  ..... AB 8\*

- высота над морем до 2000 м, диапазон барометрического давления 86кПа вплоть до 108 кПа .....AC 1\*
- с воздействием интенсивно брызгающей воды .....AD 6\*
- с неглубоким потоплением - (изделие с степенью защиты IPx7)..... AD 7\*
- с влиянием пыли не горючей, не проводимой, не взрывоопасной; средний слой пыли; в течении дня может усаждаться больше чем 35мг/м<sup>2</sup>, но макс. 350 мг/м<sup>2</sup> (изделие в покрытии IP 5x).....AE 6\*
- с временными или случайным наличием коррозийных и зафрязняющих средстъ (временное или случайное поднержение коррозийным или загрязняющим хеническим средствам при производстве или применению этих веществъ), на пунктах где доходит к манипуляциям с малым количеством хенических продуктов, которые могут случайно оказаться в контакте с электрическим оборудованием ..... AF 3\*
- с временными или случайным наличием коррозийных и зафрязняющих средстъ (временное или случайное поднержение коррозийным или загрязняющим хеническим средствам при производстве или применению этих веществъ), на пунктах где доходит к манипуляциям с малым количеством хенических продуктов, которые могут случайно оказаться в контакте с электрическим оборудованием ..... AF 4\*
- с возможностью влияния среднего механического нагрузки:
  - средних синусообразных вибраций с частотой в диапазоне 10 – 150 Гц, с амплитудой сдвига 0,15 мм для f<fp и амплитудой ускорения 19,6 м/с<sup>2</sup> для f>fp (переходная частота fp от 57 до 62 Гц) .....AH 2\*
  - с возможностью средних ударов, колебаний и сотрясений .....AG 2\*
  - с важной опасностью роста растений и плесени .....AK 2\*
  - с важной опасностью появления животных ( насекомых, птиц и мелких животных) .....AL 2\*
  - вредным влиянием излучения:
    - утечка буждающего тока с интенсивностью магнитического поля (постоянного и переменного с частотой в сети) до 400 А.м<sup>-1</sup> ..... AM 2\*
    - умеренного солнечного излучения с интенсивностью > 500 и ≤700Вт/м<sup>2</sup> ..... AN 2\*
    - с влиянием сейсмических условий с ускорением > 300 Gal ≤ 600 Gal .....AP 3\*
    - с непрямым влиянием гроз .....AQ 2\*
    - с быстрым движением воздуха и большого ветра .....AR 3, AS 3\*
    - с частым прикосновением особ к потенциалу земли (особы часто прикасаются к проводящим частям или стоят на проводящей подложке) .....BC 3\*
    - с опасностью взрыва горючий газов и пар .....BE 3 N2\*

### 1.9.3 Питание и режим эксплуатации

#### Питающие напряжение

- электродвигатель..... 230 или 220 В AC/ 3x400 В±10% или 3x380±10%
- управление .....24 В AC/ 230 или 220 В AC ±10%

**Частота питающего напряжения** ..... 50 Гц или 60 Гц ± 2%

*Примечание: При частоте 60 Гц скорость управления повышается в 1,2 раза.*

**Срок эксплуатации не менее 10 лет.**

**Режим эксплуатации ( на основании ГОСТ Р 52776-2007):**

**ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex** предназначен для **управления на расстоянии:**

- кратковременный ход **S 2- 10 мин**
- повторно-кратковременный ход **S4 – 25%, 6** вплоть до **90 циклов/час**

**ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex с регулятором** предназначен для **автоматического управления:**

- повторно-кратковременный ход **S4 – 25%, 90** вплоть до **1200 циклов/час**

**Примечания :**

1. Режим работы заключается из вида нагрузки, коеффициента нагрузки и частоты включения.  
 2. ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex после соединения со свободным регулятором можно использовать как регулирующий ЭП, причем максимальный нагрузочный момент является 0,7 кратным максимального нагрузочного момента для ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex с дистанционным управлением.

**1.10 Консервация, упаковка, транспортировка, складирование и распаковка**

Плоскости без поверхностной отделки перед упаковкой обработаны консервирующим средством MOGUL LV 2-3.

Условия складирования:

- Температура хранения: от -10°C до +70°C
- Относительная влажность воздуха: макс. 80%
- Устройства храните в чистых, сухих и хорошо проветриваемых помещениях, охороняемых перед нечистотами, пылью, почвенной влажностью(надо поместить

ЭП поставляется в жесткой упаковке, обеспечивающих устойчивость в соответствии с требованиями стандартов МЭК 60654 и МЭК 60654-3.

Изделия упакованы на поддонах (поддон возвратный).

У изделия приведено: - обозначение производителя

- название и тип изделия
- количество штук
- дальнейшие данные – надписи и этикеты.

Грузовладелец обязан упакованные изделия, помещенные в транспортном средстве, фиксировать против самовольному движению; в случае открытого транспортного средства, обязан обеспечить защиту против атмосферическим осадкам и распыленной воде. Размещение и фиксирование изделий в транспортном средстве должно обеспечивать их неподвижное местоположение, исключить возможность взаимных толчков на стену транспортного средства.

Транспортировка и складирование может осуществляться в не отапленных не герметичных пространствах средств транспортировки с влияниями температуры в интервале:

- температура -25°C вплоть до +70°C, ( особые типы -45°C вплоть до +45°C)
- влажность: 5 – 100% с макс. содержанием воды 0,028 кг/кг сухого воздуха

барометрическое давление 86 кПа до 108 кПа

*После получения ЭП проконтролируйте не возникли ли неисправности во время его транспортировки или складирования. Одновременно проконтролируйте, если данные на заводском щитке отвечают данным в сопровождающей документации и в торговом договоре/заказе. В случае нахождения несоответствий, помех или неисправностей необходимо сразу сообщить об этом поставщику.*



Если ЭП и его оснащение не будут сразу монтироваться, необходимо складировать его в сухих, хорошо проветриваемых закрытых пространствах, охраняемых перед грязью, пылью, влажностью грунта (поместив на полки или поддоны), химическим и чужим влиянием, при температуре окружающей среды от -10°C до +50°C и относительной влажности воздуха макс. 80%, в специальном исполнении для температуры от -50°C до +40°C.

- **Запрещается складировать ЭП на открытых пространствах и на пространствах, которые не защищены от климатических влияний !**
- В случае повреждения поверхности, необходимо повреждение моментально устранить, чтобы предотвратить коррозию.
- При складировании больше года перед пуском в ход необходимо провести контроль смазки.
- ЭП смонтированное, но не пущенное в ход необходимо защищать подобным способом как при складировании (напр. соответствующей защищающей упаковкой).
- После того как привод встроен на арматуру на открытых или влажных пространствах или в пространствах с переменной температурой необходимо включить обогревающее сопротивление – в результате этого привод будет защищен от коррозии, которая может возникнуть от сконденсированной воды в пространстве управления.

Излишки смазки для консервирования необходимо устраниить перед пуском ЭП в ход.

### ***1.11 Оценка изделия и упаковки***

Изделие и упаковка изготовлены из рециклюемых материалов. Отдельные составляющие упаковки и изделия после окончания его срока службы не выбрасывайте, рассортируйте их по соответствующим инструкциям и правилам по охране жизненной среды и передайте к дальнейшей переработке.

Изделие и упаковка не являются источником загрязнения окружающей среды и не содержат опасные составляющие опасных отходов.

## 2. Описание, функция и технические параметры

### 2.1 Описание и функция

ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex имеют компактную конструкцию с несколкими присоединенными модулями. Складываются из двух разных по функции главных частей.

**Силовая часть** образована фланцем с присоединяющим членом для присоединения к управляемой установке, с передачами, расположенными в нижнем кожухе, на противоположной стороне выведены приводные механизмы для единиц управляющей части.

**Управляющая часть (рис. 1,1а)** размещена на пульте управления (1), который содержит:

- электродвигатель (2) (в случае однофазного изготовления с конденсатором)
- моментную единицу (5) - управляемую аксиальным передвижением шнека
- узол положения и сигнализации (3) с датчиком положения (6) (омический, емкостным или электронным датчиком положения) и с механическим местным указателем положения (4)
- отопительный нагревательный элемент (8) с термическим выключателем
- электронный модуль (9)
- электрические присоединение с помощью **клеммной колодки** (10) (размещенных в пространстве управления) и кабельных концевых втулок в исполнении Ex d и прямым входом с залитыми жилами.

**Прочие оснащение:**

**Ручное управление** – представляет собой маховик с резьбовой передачей.

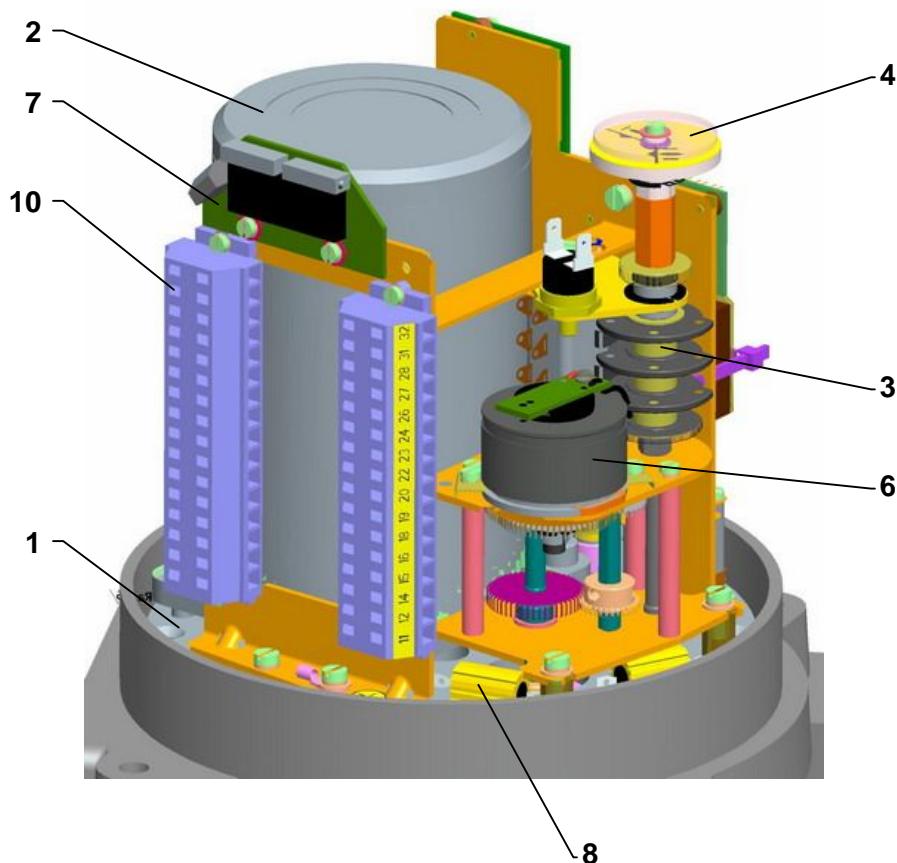


Рис.1

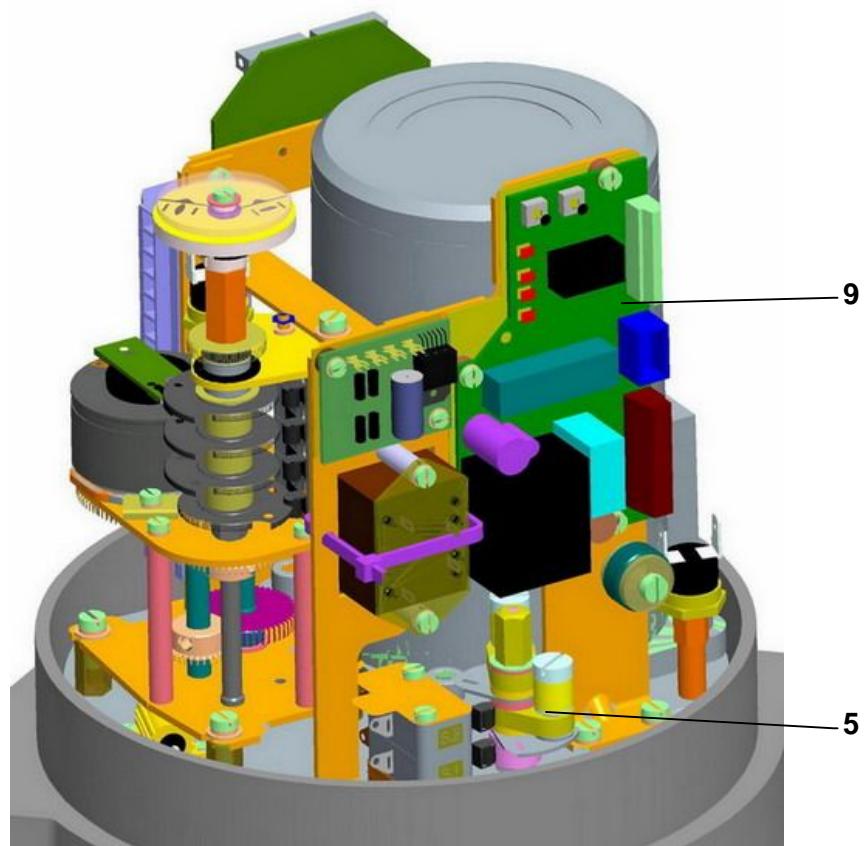


Рис.1а

## 2.2 Основные технические данные

Таблица № 1: Основные технические данные

Тип/ типовой номер		Скорость управления ±10 [%] <sup>2)</sup>	Число оборотов	Макс. нагрузочный момент	Выключающий момент ±10 [%]	Масса	Электродвигатель <sup>1)</sup>				Емк. конд.
							Питающее напряжение		Номинальная		
[мин <sup>-1</sup> ]	[об.]	[Нм]	[кН]	[кг]	[В] ±10%	[Вт]	[1/мин]	[А]	[μФ/В AC]		
1	2	3	5	6	7	8	9	10	11	12	13
UM 1-Ex Типовой номер 136	1 - 160	10	26	13-32	14 - 15	230 (220)	40	1300 (1250)	0,39	5/400	
		20	13	8-16							
		40	6	4-8							
		80	3	2-4							
		10	54	32-64							
		20	26	16-32							
		40	13	8-16							
		80	7	4-8							
		10	68	45-80		3x400 (3x380)	73	1300	0,21	-	
		15	46	30-60							
UM 2-Ex Типовой номер 137	20 - 24	20	34	24-40							
		10	85	60-100							
		15	68	48-80							
		20	51	36-60							
		40	25,5	18-30							
		10	68	45-80							
		15	46	30-60							
		20	34	24-40							

1) Коммуникационный элемент для разных нагрузок (в том числе и ЭП) устанавливает стандарт ГОСТ Р 50030.3-99 (МЭК 60 947-4-1)

2) Отклонение скорости управления: -15% у температуры под  $-10^{\circ}\text{C}$   
 $\pm 10\%$  для 230/220 В AC или 3x400/3x380 В AC.

**Остальные технические данные:**

**Защита ЭП:**..... IP 66/IP67 ГОСТ 14254-96 (МЭК 60 529)

**Механическая прочность** ..... смотри ст. 1.9.2

прочность падения ..... 300 падей с ускорением  $5 \text{ мс}^{-2}$

**Самовозбуждение** ..... ЭП самовозбудительный

**Защита электродвигателя** ..... термическим выключателем

**Торможение ЭП:** ..... тормозной колодкой

**Воля выходной части** ..... <1,5 % при нагрузке 5%-ной величиной макс.выключ. момента

**Электрическое управление:**

- дистанционное управление (движение выходного члена исполнительного устройства управляет питанием напряжением или подводом унифицированного сигнала)

**Настройка концевых положений:**

Концевые выключатели положения настроены на данное число рабочих оборотов с точностью  $\pm 5\%$  хода, указанного на типовом щитке ЭП.

**Добавочные выключатели положения** (S5, S6) настроены прибл. на 1 оборот перед крайними положениями

**Гистерезис выключателей положения:** ..... макс. 5% из рабочего хода данного на типовом щитке ЭП

В случае, что заказчик неспецифировал величину рабочих оборотов, то они будут установлены на величину 5-й ступень ряда хода – смотри Таб.Н-5.

**Установка выключателей моментов:**

Выключающий момент, если не указана другая установка, установлен на макс. величину с допуском  $\pm 10\%$ .

**Выключатели (S1, S2, S3, S4, S5, S6):****UM 1-Ex, UM 2-Ex:**

Тип **D 38** - со серебряными контактами - стандартное исполнение

- питающее напряжение ....250 В(AC) ; 50/60 Гц; 16(4) A;  $\cos\phi = 0.6$  или 24 В (DC);  
T=L/R=3 мсек.

мин. ток 100mA

Тип **D 41**- со золочеными контактами (недействующий для выключателей S1, S2

в изготовлении с реверсивными контакторами)

- питающее напряжение 0,1 (0,05) A; макс. 250 В AC; 0,1 / 24 В DC; T=L/R=3 мсек.  
- мин. ток 5mA

**Реле силы, выключателя S1, или S2 (ReS11, ReS12):****Тип RT 424**

- 250 В AC, 8 A; 24 В DC, 8 A; макс. коммутационная мощность AC 2000 ВА

**Отопительный нагревательный элемент (E1)**

Питающее напряжение: в зависимости от питающего напряжения двигателя (макс. 250 В AC)

**UM 1-Ex:**

Тепловая мощность для диапазона температур от -20 °C: ..... сса. 10 Вт/55°C

Тепловая мощность для диапазона температур от -50 °C: ..... сса. 20 Вт/55°C

Включение резистора ..... тепловой выключатель

**UM 2-Ex:**

Тепловая мощность для диапазона температур от -20 °C: ..... сса. 20 Вт/55°C

Тепловая мощность для диапазона температур от -50 °C: ..... сса. 40 Вт/55°C

Включение резистора ..... тепловой выключатель

**Тепловое реле нагревательного элемента (F2)**

Питающее напряжение: в зависимости от питающего напряжения двигателя (макс.250 В AC, 5A)

Температура включения: ..... +20°C± 3°C

Температура выключения ..... +30°C± 4°C

## Ручное управление

- маховиком после нажима арретирующей кнопки. Поворотом маховика в направлении часовых стрелок выходной вал ЭП передвигается в направлении "Z".

## Датчики положения

### Омический датчик

Омическая величина (одинарный В1) .....	1x100Ω; 1x2 000 Ω
Омическая величина (двойной В2) .....	2x100Ω; 2x2 000 Ω
Срок службы: .....	1.10 <sup>6</sup> циклов
Нагрузочная способность .....	0,5 Вт до 40°C; (0 Вт/125°C)
Максимальный ток движка должен быть меньше чем 35 мА.	
Максимальное питающее напряжение.....	$\sqrt{PxR}$ (для 100 Ω 7 В DC/AC)
Отклонение линейности омического датчика положения .....	±1,5 [%] <sup>1)</sup>
Гистерезис омического датчика положения .....	макс. 1,5 [%] <sup>1)</sup>
Величины сигналов выхода в конечных положениях: .....	"O".....≥ 93%, "Z".....≤ 5%

**Емкостный датчик (B3):** бесконтактный, срок службы ..... 10<sup>8</sup> циклов

- **Двухпроводниковое включение** без источника, или с встроенным источником

Токовый сигнал 4 -20mA(DC) получается из емкостного датчика, питаемого из внутреннего или внешнего источника. Электронника датчика защищается против случайной перемены полярности и перегрузки по току. Целый датчик гальванически изолирован, так что на один внешний источник возможно присоединить большее число датчиков.

Питающее напряжение (с встроенным источником)..... 24 В DC

Питающее напряжение (без встроенного источника)..... 18 - 28 В DC

Пульсация питающего напряжения..... макс. 5%

Макс. мощность ..... 0,6 Вт

Нагрузочное сопротивление..... 0 - 500 Ω

Нагрузочное сопротивление может быть заземленное в одном направлении.

Влияние нагрузочного сопротивления на ток выхода..... 0,02 %/100 Ω

Влияние питающего напряжения на ток выхода..... 0,02 %/1В

Температурная зависимость ..... 0,5 % / 10 °C

Величины сигналов выхода в конечных положениях:

    "O"....20mA (клеммы 81,82)

    "Z" .....4mA (клеммы 81,82)

Допуск величины выходного сигнала емкостного датчика ..... "Z" + 0,2 mA

..... "O" ± 0,1 mA

### DCPT2 – токовый датчик (B3)

- **Двухпроводниковое включение** без источника, или с встроенным источником

Токовый сигнал ..... 4 ÷ 20 mA (DC) с возможностью правильного отражения (20 ÷ 4 mA)

Принцип действия..... бесконтактный, магниторезистентный

Дискретность датчика без передачи ..... 0,352 °

Нагрузочное сопротивление ..... от 0 по 500 Ω

Рабочий ход. ..... от 35 по 100 % жесткого хода на данной ступени

Нелинейность ..... макс. ±1 %

Нелинейность с передачей ..... макс. ±2,5 %

Питающее напряжение в исполнении без источника..... от 15 по 28 В DC, макс.42 mA

Питающее напряжение в исполнении с встроенным источником..... 24 В DC

Рабочая температура..... от -25 по +70°C

Допуск величины выходного сигнала ..... "Z" + 0,2 mA

..... "O" ± 0,1 mA

Отклонение линейности ..... ±2,5 %<sup>1)</sup>

Гистерезис..... макс. 2,5 %<sup>1)</sup>

Сигнал сбоя..... при помощи мерцания LED диода

### Электронный датчик положения (EPV)-преобразователь R/I (B3)

**2-проводниковое включение или 3-проводниковое включение или (без встроенного источника, или с встроенным источником)**

Выходной сигнал для 2-проводниковое включение ..... 4 - 20mA DC  
Выходной сигнал для 3-проводниковое включение ..... 0 ÷ 5 mA (DC)

..... 0 ÷ 20 mA (DC)  
..... 4 ÷ 20 mA (DC)

Питающее напряжение (для 2-проводниковое включение без встроенного источника). 15 - 30 В DC

Питающее напряжение (для 2-проводниковое включение с встроенным источником) ..... 24 В DC $\pm$ 1,5%

Нагрузочное сопротивление для 2-проводниковое включение ..... макс.R<sub>L</sub>=(Un-9B)/0,02A [Ω]  
..... (Un-питающее напряжение [В])

Питающее напряжение для 3-проводниковое включение ..... 24 В DC  $\pm$ 1,5 %

Нагрузочное сопротивление для 3-проводниковое включение ..... макс. 3 kΩ

Температурная зависимость ..... макс.0,020 mA / 10 °C

Величины сигналов выхода в конечных положениях: ..... "O" ...20mA (5 mA, 10 В) (клеммы 81,82)

..... "Z" .....4mA (4 mA, 0 B) (клеммы 81,82 )

Допуск величины выходного сигнала ..... "Z"  $\pm$ 1,5 %<sup>1)</sup>  
..... "O"  $\pm$ 1,5 %<sup>1)</sup>

Отклонение линейности .....  $\pm$ 2,5 [%]<sup>1)</sup>

Гистерезис ..... макс. 2,5[%]<sup>1)</sup>

<sup>1)</sup> от номинальной величины датчика, относящейся к величинам выхода

#### 2.2.1 Механическое присоединение

- фланцевое (ISO 5211)

Главные размеры и размеры присоединения приведены в эскизах размеров.

#### 2.2.2 Электрическое присоединение

**Клеммная колодка (X) для ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex - макс. 32 безвинтовых клемм**

с сечением провода присоединения от 0,08 по 2,5 mm<sup>2</sup>

Для неармированных кабелей – как стандарт (температура на входе кабеля макс. 90°C):

##### UM 1-Ex, UM 2-Ex:

1 Кабельный ввод - M20x1,5 ( $\phi D$  = 3,2 - 8,7 мм);

1 Кабельный ввод - M20x1,5 ( $\phi D$  = 6,1 - 11,7 мм);

1 Кабельный ввод - M20x1,5 ( $\phi D$  = 6,5 - 14,0 мм);

Для армированных кабелей – по особому заказу

##### UM 1-Ex, UM 2-Ex:

1 Кабельный ввод - M20x1,5 ( $\phi D$  = 3,1 - 8,6 /  $\phi D_1$ = 6,1 - 13,4 мм);

1 Кабельный ввод - M20x1,5 ( $\phi D$  = 6,1 - 11,6 /  $\phi D_1$ = 9,5 - 15,9 мм);

1 Кабельный ввод - M20x1,5 ( $\phi D$  = 6,5 - 13,9 /  $\phi D_1$ = 12,5 - 20,9 мм);

$\phi D$  = диаметр кабеля

$\phi D_1$ = внешний диаметр кабеля присоединения с армировкой

Длина снятия изолации проводов до безвинтовых клемм 8-9мм.

**Таблица № 2:** Сопряжение диаметра кабеля типу ввода

Изготовление	Резьба	Тип кабеля		Заливка кабеля <sup>1)</sup>	Внутренний/внешний диаметр кабеля
		не армированный и не экранированный	армированный и экранированный		
CMP / Stahl	X-20S/16-A2F- M16	M16x1,5	x	b)	3,2 - 7,0 или 5,0 - 10,0
	X-20S/16-A2F- M20				3,2 - 8,7 / -
	X-20S-A2F- M20				6,1-11,7 / -
	X-20-A2F- M20				6,5-14,0 / -
	X-20S/16-T3CDS-M20				3,1-8,6 / 6,1-13,4
	X-20S- T3CDS-M20	M20x1,5	x	b)	6,1-11,6 / 9,5-15,9
	X-20- T3CDS-M20				6,5-13,9 / 12,5-20,9
	X-16s-PXSS2K- M16				3,2-8,7
	X-16-PXSS2K- M16				6,1-11,7
	X-20s/16-PXSS2K - M20				3,2-8,7
Pflicht / Peppers	X-20s-PXSS2K - M20	M20x1,5	x	b)	6,1-11,7
	X-20-PXSS2K - M20				6,5-14,0
	X-16s-PX2K-M16				3,1 – 8,7 / 6,1-11,5
	X-16-PX2K-M16				6,5-14,0 / 12,5-20,9
	X-20s/16-PX2K-M20				3,1-8,6 / 6,1-13,4
	X-20s-PX2K-M20				6,1-11,6 / 9,5-15,9
	X-20-PX2K-M20				6,5-13,9 / 12,5-20,9
	12.20..13CR.exd / CR*** 16	M20x1,5	x	b)	3,4 – 8,4 / 9,0-13,5
	12.20..16CR.exd / CR*** 20S				7,2-11,7 / 12,9-16,0
	12.20..21CR.exd / CR *** 20				9,4-14,0 / 15,5-21,1
	15.20d13CRCexd / CR-C 16				9,0-11,7 / 9,0-13,5
	15.20d16CRCexd / CR-C ** 20S				10,4-11,7 / 11,5-16,0
	15.20d21CRCexd / CR-C ** 20				12,5-14,0 / 15,5-21,1
Hawke	ICG 623/Os/M20	M20x1,5	x	a)	3,0-8,0 / -
	ICG 623/O/M20				7,5-11,9 / -
	ICG 623/A/M20				11,0-14,3 / -
	501/453/Os/ M20	M20x1,5	x	b)	3-8 / 5,5-12
	501/453/O/ M20				7,5-11,9 / 9,5-16
	501/453/A/ M20				11-14,3 / 12,5-205
	ICG 653/UNIV/Os/M20				8,9 / 5,5-12,0
	ICG 653/UNIV/O/M20				8,9 / 9,5-16
	ICG 653/UNIV/A/M20				11 / 12,5-20,5
	ICG 623/O/M20				7,5-11,9

Заливка кабеля

а/ Байерный ввод – тип ввода с отвердительной (барьерной) массой – компауд

б/ Ввод с заливкой кабельных жил заливочной кабельной массой - смотри ст. 3.1.2. Подвод кабелей для их подключения.

Предупреждение: Тепловая прочность подводных проводов должна быть миним. +90°C.

**Таблица № 3:** Таблица передаточного числа сечения проводов (мм<sup>2</sup> – AWG)

Сечение провода	
мм <sup>2</sup>	AWG
0,05	30
0,2	24
0,34	22
0,5	20
0,75	18
1,5	16
2,5	14

**Заземляющий зажим:**

При вводе в эксплуатацию – при установке устройства:

- ради безопасного применения ЭП необходимо присоединить внешний и внутренний зажим.
- Установка **внешнего и внутреннего заземляющего зажима** изображена на **Рис.1с** и **Рис1д**. Для запрессовки провода в внешний заземляющий зажим необходимо использовать проволочные клещи HP3(fy CEMBRE).

- в подвод пит器ия необходимо включить **выключатель** или **автомат перегрузки**, который должен быть установлен как можно ближе устройства так, чтобы был доступным обслуживающему персоналу и обозначить его как отключающее устройство ЭП.  
Внешние и внутренние зажимы должны быть взаимно соединены и обозначены **знаком защитного заземления**.

### Задача изделия

Для защиты ЭП рекомендуем использовать предохранители.

**Таблица № 4** Величины и характеристики предохранителей.

Тип	Заказной код	Питающее запряжение	Частота (Гц)	Электродви- гатель Мощность / Подведенная мощность (Вт)	Макс ток ЭП (А)	Величина предохранителя F3
UM 1-Ex 136	136.X-XXXXX/YY	230 ВАС	50	40/90	0,8	T 1,6 A / 250 В
	136.X-LXXXX/YY	220 ВАС		73/110	0,42	T 0,8 A / 250 В
	136.X-9XXXX/YY	3x400 ВАС	50	120/228	1,3	T 1,6 A / 250 В
	136.X-MXXXX/YY	3x380 ВАС		180/300	0,82	T 1,6 A / 250 В
UM 2-Ex 137	137.X-XXXXX/YY	230 ВАС	50	40/90	0,8	T 1,6 A / 250 В
	137.X-LXXXX/YY	220 ВАС		73/110	0,42	T 0,8 A / 250 В
	137.X-9XXXX/YY	3x400 ВАС	50	120/228	1,3	T 1,6 A / 250 В
	137.X-2XXXX/YY	3x380 ВАС		180/300	0,82	T 1,6 A / 250 В
	137.X-MXXXX/YY	3x380 ВАС				
	137.X-NXXXX/YY					

**Электрическое присоединение:** - по схемам включения вклеенных в верхнем кожухе ЭП.

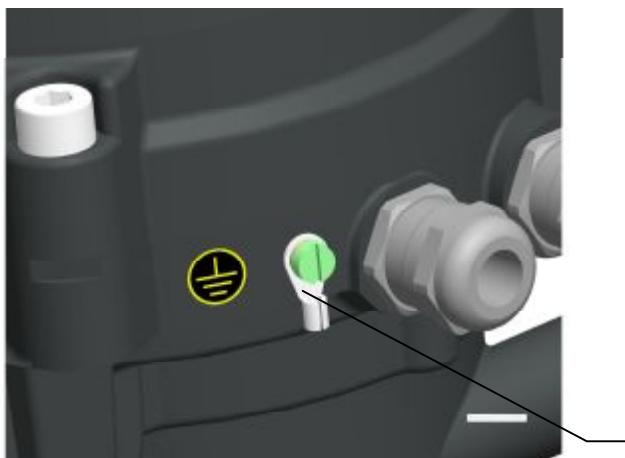


Рис.1с

ВНЕШНЯЯ ЗАЩИТА  
ЗАЗЕМЛЯЮЩАЯ  
КЛЕММА

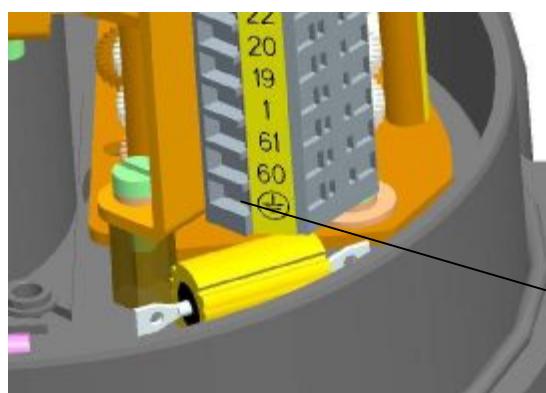


Рис.1д

ВНУТРЕННЯЯ  
ЗАЩИТА  
ЗАЗЕМЛЯЮЩАЯ  
КЛЕММА

### 3. Сборка и разборка ЭП



*Соблюдайте требования инструкций по мерам безопасности!*

Примечание:

Несколько раз проконтролируйте отвечает ли размещение ЭП части “Условия эксплуатации”. Если условия насадки отличаются от рекомендуемых, необходима консультация с производителем.

**Перед началом монтажа ЭП на арматуру:**

- Снова проконтролируйте не повредился ли ЭП во время складирования.
- На основании данных на типовом щитке проверте согласованы ли наставленный производителем рабочий ход и присоединяющие размеры ЭП с параметрами арматуры.
- Если параметры не отвечают, осуществите монтаж на основании части “Установка”.

#### 3.1 Сборка

ЭП настроен производителем на параметры, указанные на типовом щитке.

Перед сборкой насадить маховик.

##### 3.1.1 Механическое присоединение во фланцовом изготовлении

- Опорные поверхности присоединяемого фланца ЭП арматуры/ коробки передач тщательно очистить от смазки.
- Выходной вал арматуры/коробки передач легко намазать маслом, не содержащим кислоты.
- ЭП переставте в крайнее положение “закрыто” в такое же крайнее положение переставте арматуру.
- ЭП поместите на арматуру так, чтобы выходной вал арматуры/коробки передач надежно вошел в сцепление исполнительного устройства.

**Внимание!**

**Установку на арматуру нужно осуществлять без использования силы, чтобы не была испорчена коробка передач!**

- С помощью маховика поворачивайте ЭП, чтобы совместились отверстия фланца ЭП и арматуры.
- Проверте прилегает ли фланец к арматуре/ коробке передач.
- Фланец прикрепите 4 винтами (с механической твердостью мин. 8 G), затянутыми так, чтобы можно было ЭП предвигать. Укрепляющие винты закрутите равномерно на крест.
- На конце механического присоединения осуществите **контроль правильного соединения с арматурой**, поворотом маховика.

##### 3.1.2 Подача кабелей для их подключения

**Прямой вход во взрывонепроницаемую оболочку** (залитие отдельных жил кабеля)

Кабельная система вводов должна соответствовать требованиям ГОСТ Р МЭК 60 079-14 ст.10.4.2 для прямого входа во взрывонепроницаемую оболочку, группы **ПВ+Н2**.

Резьба вводов против расслаблению фиксированы клеем **Loctite 243**.

Поэтому заказчик обязан при включении ЭП, создать взрывозащищенное уплотнительное устройство, при помощи заливочной кабельной массы (напр. MC35/K21 - Camattini) и уплотнительных трубок.

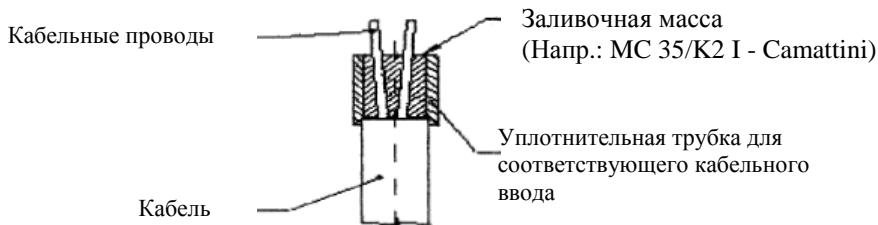
Температура на вхуде кабелей макс. 90°C.

**При заливке поступайте следующим образом:**

- 1/ На удовлетворительной длине кабеля удалите изоляционную оболочку – минимальная длина заливки должна быть хотя бы 20мм.
- 2/ До разветвления отдельных жил кабеля и на периферию оболочки нанесите силиконную мастику, которая воспрепятствует протеканию заливочной массы при последующей заливке. Уплотнительную трубку натяните на жилы кабеля и скошенной гранью придавте на оболочку кабеля.
- 3/ Жилы кабеля в пространстве трубы залейте заливочной массой, подготовленной по инструкции.
- 4/ После отвержения заливочной массы (приблизительно 24час.), кабель очистите. Из ввода ЭП выделите натяжную гайку, прижимное кольцо и уплотнительное резиновое кольцо. Указанные детали натяните на кабель, который просунете корпусом ввода в ЭП и укрепите его.
- 5/ Отдельные провода кабеля присоедините в клеммную колодку.

Выгода: при замене или ремонте ЭП кабель ненадо отрезать, достаточно открепить из кабельного ввода.

**Уплотнение стержня кабеля заливочной массой:**



**Рис. 1e**

### 3.1.3 Электрическое присоединение и контроль функции

Последовательно осуществите электрическое присоединение к сети или преемственной системе.

- ⚠ 1. Работайте на основании инструкций в главе Требования, предъявляемые квалификации обслуживающего...**
- 2. При осуществлении электрической проводки необходимо соблюдать инструкции по пуску в ход электроустановок! Подводные кабели должны быть согласованного типа. Термическая прочность подводных проводов должна быть миним. +90°C.**
- 3. Проводники к панелям подключения подводить винтовыми кабельными концевыми вводами!**
- 4. Перед пуском ЭП в ход необходимо присоединить наружную и внутреннюю заземляющую клемму!**
- 5. Подводящие кабеля должны быть укреплены к жесткой конструкции не дальше чем 150 мм от концевых втулок!**
- 6. Выключение момента неоснащено механическим блокирующим механизмом (кроме УМ 2-Ex)**

**Электрическое присоединение на клеммную колодку:**

**Перед электрическим присоединением снимите верхний кожух ЭП и проконтролируйте, если вид тока, питающего напряжения и частоты отвечает данным на типовом щитке электродвигателя.**

**Электрическое присоединение:**

- электрическое присоединение осуществляется на основании схемы включения, которая прилепена в верхнем кожухе ЭП
- электрическое присоединение осуществляется через кабельные концевые вводы (смотри Но. 2.2.2)
- после электрического присоединения насадте кожух и винтами ее равномерно на крест закрутите. Кабельные вводы крепко закрутите, только тогда будет обеспечено закрытие.

**Примечание:**

1. Для ЭП поставляются уплотнительные концевые вводы, которые в случае тесной насадки на подводящую проводку позволяет закрытие вплоть до IP 68.
2. Для укрепления кабеля необходимо принимать во внимание разрешаемый радиус изгиба, чтобы не произошла неразрешаемая деформация уплотняющего элемента кабельного концевого ввода. Подводящие кабеля должны быть прикреплены к жесткой конструкции не дальше чем 150 мм от концевых втулок.
3. При присоединении дистанционных датчиков рекомендуем использовать экранированные провода.
4. Торцевые поверхности кожуха управляющей части должны быть чистые перед повторным укреплением.
5. Реверсирование ЭП обеспечена в том случае, когда интервал времени между выключением и включением питающего напряжения для противоположного направления движения выходной части составляет минимально 50 мс.
6. Опаздывание после выключения, т.е. время от реакции выключателей до момента, когда двигатель остановится без напряжения может составлять макс. 20 мс.



Следите за указаниями производителей арматур, можно ли в концевых положениях отключать ЭП через микровыключатели положения или силовые!

**Предупреждение:**

- 1/ Подвод к ЭП и его соединение с поодинокими блоками может совершать только рабочик с надлежащей квалификацией и должен при этом соблюдать надлежащие стандарты и схемы включения указанные в данном Руководстве.....
- 2/ После присоединения подводных кабелей необходимо исполнить контроль всех зажинов. Присоединенные провода несмешают напрягать клеммы ни тягой, ни выгибом. При использовании алюминиевых проводов, предлагаем исполнить следующее мероприятия:
- 3/ Незадолго до присоединения алюминиевых проводов надо удалить окисленный слой на проводе и новому окислению воспрепятствовать законсервированием места соединения нейтральным вазелином.

После включения, коротким пуском ЭП в промежуточном положении рабочего хода убедитесь, вращается ли вал ЭП правильным направлением. О том возможно убедится так, если при вращении ЭП в определенном направлении, нажмем палочкой из изоланта соответствующий концевый микровыключатель, микровыключатель положения или момента(смотря по способу управления ЭП).

Если ЭП не остановится, но остановится только на импульс микровыключателя соответствующему обратному направлению вращения, надо поменять направление выходного вала ЭП. Направление вращения выходного вала у ЭП с однофазным электродвигателем измените, если взаимно переключите подводные провода на клеммах клеммной колодки электродвигателя.

У ЭП с трехфазным электродвигателем, надо переключить некоторые два провода на клеммах U,V,W клеммной колодки ЭП. Контроль функции повторите.

**Важное предупреждение!**

- 1/ При настройке или ремонте ЭП обеспечте установленным порядком, чтобы не дошло к его подключению на электрическую сеть и тем к возможности поражению электрическим током или травме от вращения ЭП.
- 2/ При реверсированию движения ЭП с однофазным электродвигателем, ни на момент не может быть фаза на обоих выводах пускового конденсатора, иначе доходит к разрядке конденсатора через контакты микровыключателей момента и тем к их склейке.

После настройки ЭП проконтролируйте его функцию при помощи управляющей цепи. Особенно проконтролируйте, разбегается ли правильно ЭП и если электродвигатель после выключения надлежащего микровыключателя без напряжения. Если оно не так, немедленно отключите питание ЭП, чтобы не дошло к аварии электродвигателя. Потом разыскайте неисправность.

**После электрическом присоединении осуществите **контроль функций**:**

- После электрического присоединения необходимо для правильной функции выключателей положения и выключателей моментов S1 – S6 проконтролировать и в случае необходимости

исправить включение последовательности отдельных фазовых проводников для питания 3~ электродвигателя.

- Арматуру вручную переставте в промежуточное положение.
- Подведите питающее напряжение на клеммы ЭП для направления «открыто» и наблюдайте направление вращения указателя положения. При безошибочном включении ЭП, указатель положения, при взгляде сверху, должен вращаться в смысле символов "открыто" или "закрыто", и выходной орган ЭП должен вращаться в направлении "открыто". Если это не так, необходимо взаимно изменить привод фаз L1 и L3 на клеммах №2 и 4. После обмена проконтролируйте направление поворота ЭП.
- Если какая-нибудь из функций неправильная, проконтролируйте включение выключателей по схемам включения.

### 3.2 Разборка

**При разборке необходимо отключить электрическое питание ЭП! Преданным способом обеспечить, чтобы ЭП не присоединилось к сети, чтобы не произошло поражение электрическим током!**

- Отключите ЭП от питания.
- Отключите присоединяющие проводники от панели подключения ЭП и кабель освободите из концевых втулок.
- Освободите укрепляющие винты фланца и ЭП снимите с арматуры.
- В случае посылки ЭП в ремонт положите его в достаточно твердую упаковку, чтобы во время транспортировки не был поврежден.

## 4. Настройка



*Соблюдайте инструкции по мерам безопасности. Предписанным способом нужно обеспечить, чтобы ЭП не присоединилось к сети, чтобы не произошло поражение электрическим током!*

После механического соединения, электрического присоединения и контроля соединения и функций начинается наладка установки. Наладка осуществляется на механически и электрически присоединенном ЭП. Эта глава описывает настройку ЭП на специфицированные параметры, в случае если произошла перестановка некоторого элемента ЭП. Размещение элементов управляющего пульта указано на рис.1.

### Определение направления движения:

- направление движения «закрывает»: если выходной орган ЭП вращается в направлении часовой стрелки при взгляде в управляющую шкаф ЭП.

#### 4.1 Настройка моментовой единицы

В заводе производители моменты выключения как для направления „открыто“ (моментовый выключатель S1), так и для направления «закрывает» (моментовый выключатель S2) установлены на определенную величину с точностью  $\pm 10\%$ . Если не договорено иначе установлены на максимум.

Настройка и перенастройка блока момента ЭП типа **UM 1-Ex** на другие величины моментов, при помощи установочных сегментов по **Рис.2**. Выключающий момент можно только понизить поворотами устанавливающих винтов со шкалой по отношению к риске на плече единицы моментов. Установка на самую длинную риску обозначает перестановку выключающего момента на максимальную величину. Установка на более короткую риску означает понижение выключающего момента.

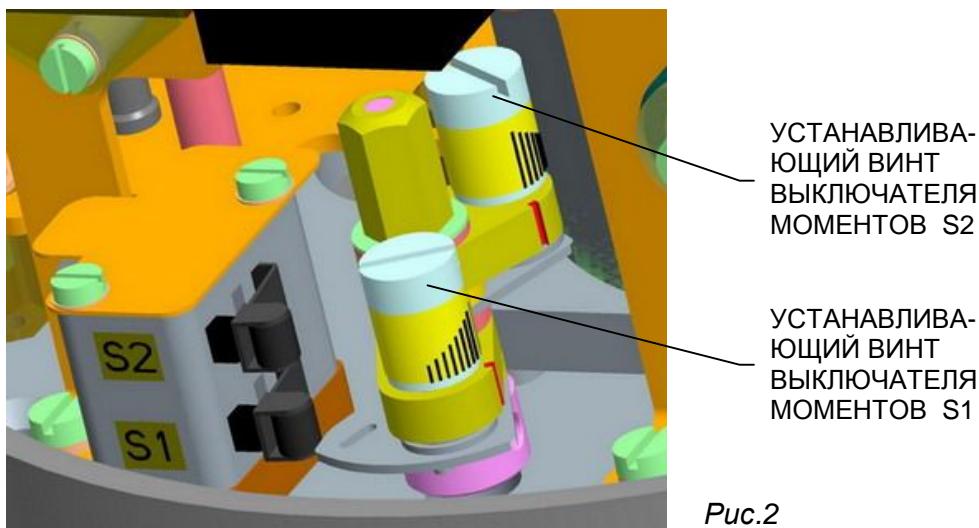


Рис.2

Настройка и перенастройка блока момента ЭП типа **UM 2 Ex** на другие величины моментов, при помощи установочных сегментов по **Рис.2а**. Момент уменьшаем откреплением винта и передвижением сегмента с шкалой по отношению к отметке на рычаге блока момента. Настройка в направлении M означает перестановку момента выключения на максимальную величину. Настройка в направлении O означает снижение момента выключения.

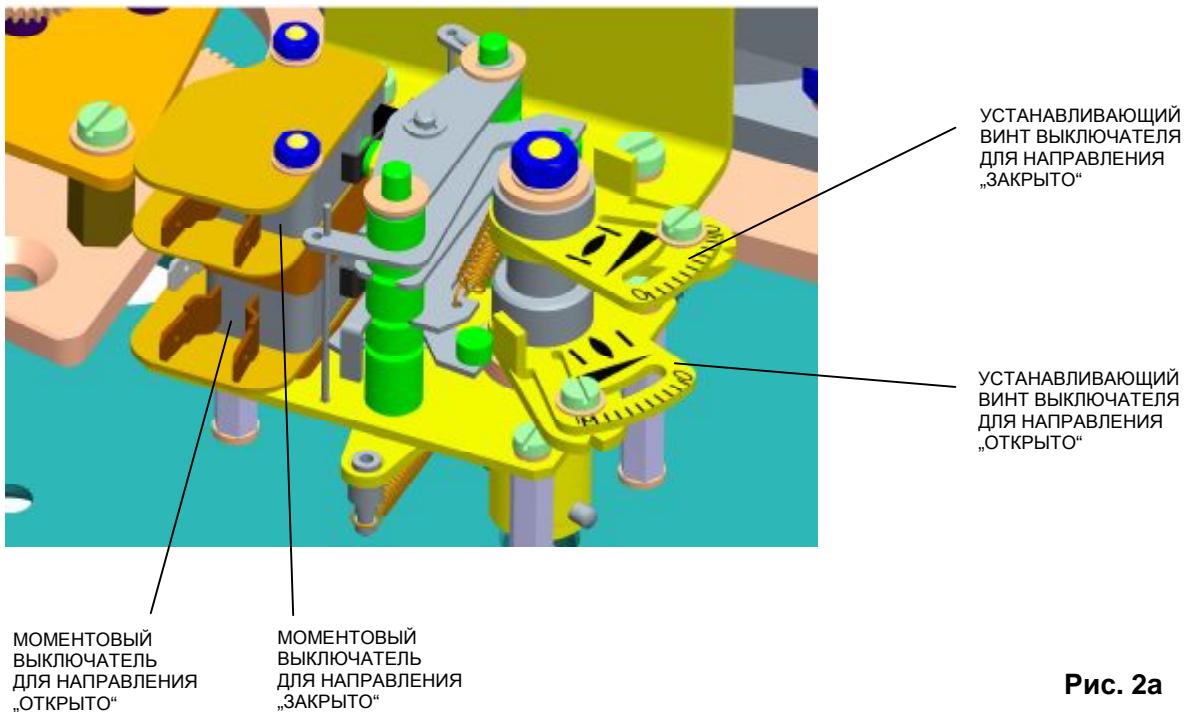


Рис. 2а

#### 4.2 Настроение блока положения и сигнализации

##### UM 1-Ex, UM 2-Ex (рис.3):

ЭП на заводе-изготовителе настроен на постоянный ход (согласно спецификации), указанный на типовом щитке. Несколько заказчик неспецифицировал величину конкретного рабочего хода, рабочие обороты установлены на 5-ий ступень избранного ряда хода. При установке, настроении и перестановке выключателей положения и сигнализации поступайте следующим образом (Рис. 3) :

- в исполнении с омическим датчиком, вынесите датчик из зацепления , (Рис.4);
- регулируемое колесо переставте на требуемый ступень диапазона, по Табл. № 5 и Рис.3а, ослаблением винта регулируемого колеса и после отрегулирования винт подтяните. При установке регулируемого колеса следите за правильным зацеплением с колесом данного ступеня;
- ослабите гайку (22) при одновременном прижимании центральной накатной гайки (23) и потом гайку (23) крепляющую кулачки расслабите настолько, чтобы тарелчатые пружины на кулачках еще создавали аксиальное пружинное усилие;
- ЭП перестановте в положение «открыто» и кулачком (29) поворачивайте в направлении часовой стрелки, вплоть до переключения выключателя S3 (25).
- ЭП перестановте о ход, при котором он будет сигнализировать положение «открыто» и кулачки (31) поворачивайте в направлении часовой стрелки, вплоть до переключения выключателя S5 (27);
- ЭП перестановте в положение «закрыто» и кулачком (28) поворачивайте против направления часовой стрелки (при виде сверху) , вплоть до переключения выключателя S4 (24) ;
- ЭП перестановте обратно о ход, в котором он сигнализирует положение «закрыто» и кулачком (30) поворачивайте против направления часовой стрелки, вплоть до переключения выключателя S6 (26) ;
- после настройки ЭП, рукой закрепите кулачки центральной анатной гайки (23) при одновременном прижимании, потом гайку подтяните контргайкой (22) ;
- поверните диск показателя положения (32) для данного числа оборотов по отношению к отметке на смотровом отверстии верхнего кожуха;
- после настройки блока положения и сигнализации необходимо, в случае потребности (в зависимости от оснасти ЭП), настроить датчик положения, преобразовать, случайно регулятор положения.

Возможность сигнализации в течении полного хода в обоих направлениях, т.е. 100%.

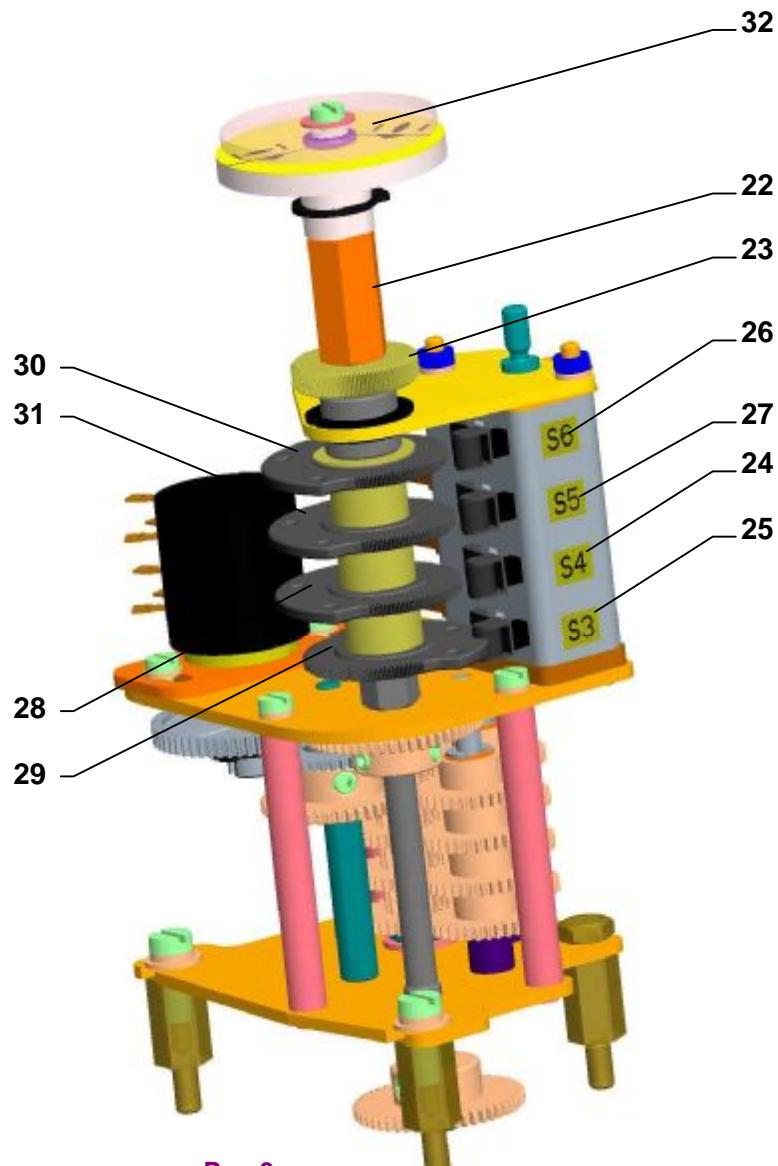
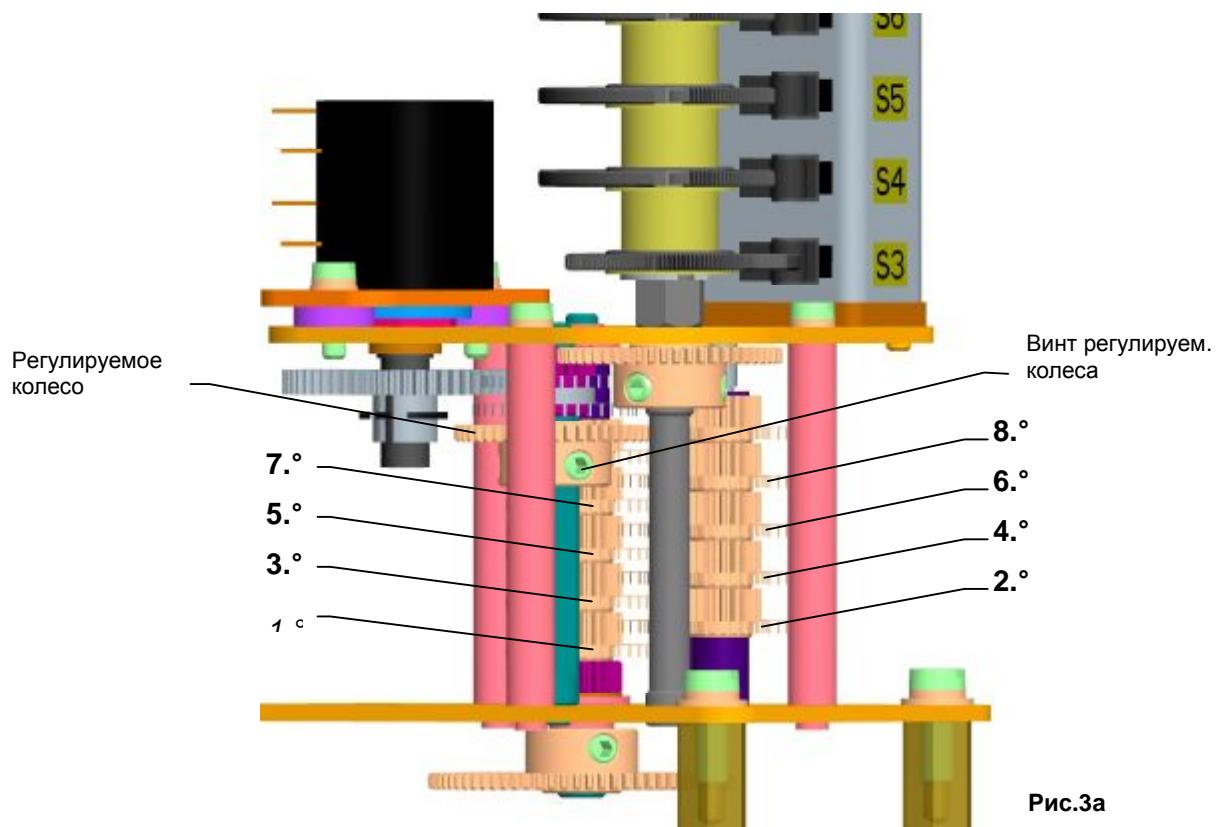


Рис.3

Таблица № 5

Ряд ходов	Ступень ходов	Макс. рабочие
I.	1. <sup>°</sup>	-
	2. <sup>°</sup>	1,563
	3. <sup>°</sup>	3,125
	4. <sup>°</sup>	6,25
	<b>5.<sup>°</sup></b>	<b>12,5</b>
	6. <sup>°</sup>	25
	7. <sup>°</sup>	50
	8. <sup>°</sup>	100
II.	1. <sup>°</sup>	1
	2. <sup>°</sup>	2
	3. <sup>°</sup>	4
	4. <sup>°</sup>	8
	<b>5.<sup>°</sup></b>	<b>16</b>
	6. <sup>°</sup>	32
	7. <sup>°</sup>	64
	8. <sup>°</sup>	128
III.	1. <sup>°</sup>	1,25
	2. <sup>°</sup>	2,5
	3. <sup>°</sup>	5
	4. <sup>°</sup>	10
	<b>5.<sup>°</sup></b>	<b>20</b>
	6. <sup>°</sup>	40
	7. <sup>°</sup>	80
	8. <sup>°</sup>	160



#### 4.3 Установка омического датчика (рис.4)

##### В ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex

омический датчик использован в качестве указателя положения на расстоянии. Прежде чем настроить омический датчик, должны быть настроены выключатели положения S3 и S4. Настройка состоит в настройке величины омического датчика в определенном крайнем положении ЭП.

##### Примечания:

1. В случае, что ЭП не используется в полном диапазоне рабочих оборотов по избранному ступенью на данном ряде хода, тогда величина сопротивления в крайнем положении «открыто», относительно понизится.
2. Использованы омические датчики с величиной согласно спецификации заказчика. У ЭП с двухпроводниковым преобразователем применяется датчик с омической величиной 100W.

##### Последовательность при установке следующая:

- Освободите укрепляющие винты (9) фиксатора датчика и высуньте датчик из зацепления.
- ЭП переставте в положение “закрыто” (маховиком вплоть до включения соответствующего концевого выключателя S2 или S4).
- Измерительный прибор для измерения омической величины подключите на клеммы 71; 73 клеммной колодки ЭП. Поворачивайте шестерню датчика (11), до тех пор пока на измерительном приборе не измерите омическую величину  $\leq 5\%$  номинальной омической величины датчика.
- В этом положении засуньте датчик в зацепление с приводным колесом и затяните укрепляющие винты на фиксаторе датчика.
- Проконтролируйте омическую величину в обоих крайних положениях и в случае необходимости процесс повторите. После верной наладки измерительный прибор отключите от клеммной колодки.

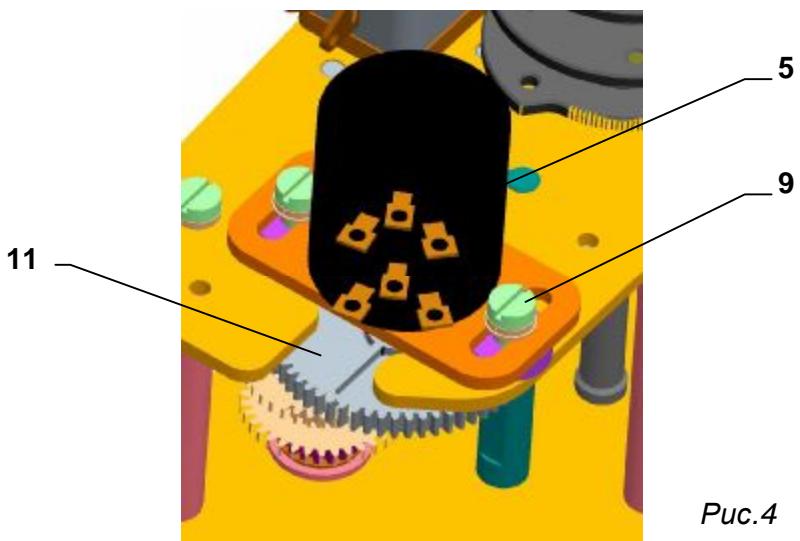


Рис.4

#### 4.4 Установка электронного датчика положения (EPV- омического датчика с преобразователем РТК1)

##### 4.4.1 EPV - 2-проводниковое включение (рис.5,5а)

Омический датчик с преобразователем РТК1 в заводе-производителе установлен так , что выходной токовой сигнал, измеряемый на клеммах 81-82 равняется:

- в положении "открыто" ..... 20 mA
- в положении "закрыто" ..... 4 mA

В случае необходимости повторной установки преобразователя поступайте следующим образом:

##### **EPV - 2-проводниковое включение:**

- ЭП переставте в положение "закрыто" и выключите питание преобразователя.
- Установите омический датчик на основании инструкций в предыдущей главе так, что омическую величину измеряйте на клеммах **X-Y** или **R-R** (рис.5,5а) (употреблен датчик с омической величиной 100Ω).
- Включите питание преобразователя.
- Поворачиванием устанавливающего триммера **ZERO** или **A** установите величину выходного сигнала тока, измеряемого на клеммах 81-82, на величину **4 mA**.
- ЭП переставте в положение "открыто".
- Поворачиванием устанавливающего триммера **GAIN** или **B** (рис.5) установите величину выходного сигнала тока, измеряемого на клеммах 81-82, на величину **20 mA**.
- Проконтролируйте выходной сигнал из преобразователя в обоих крайних положениях и в случае необходимости повторите установку.

##### Примечание:

Величину выходного сигнала 4-20 mA можно установить при величине 75-100% хода, приведенного на типовом щитке ЭП. При величине меньше, чем 75% величина 20mA пропорционально уменьшается.

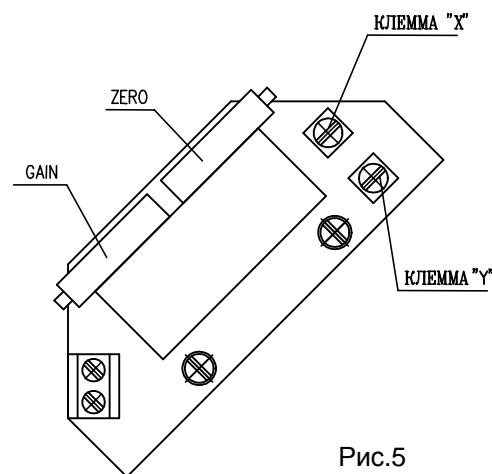


Рис.5

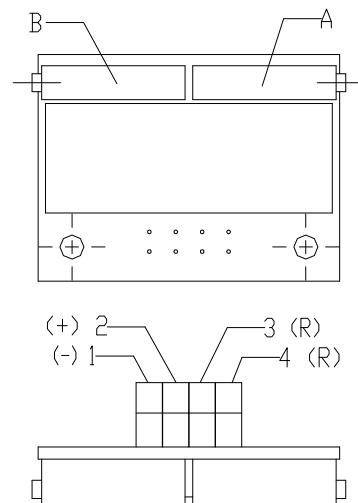


Рис. 5а

##### 4.4.2 EPV - 3-проводниковое включение (рис.6, 6а)

Омический датчик с преобразователем РТК1 в заводе-производителе установлен так , что выходной токовой сигнал, измеряемый на клеммах 81-82 равняется:

- в положении "открыто" ..... 20 mA или 5 mA или 10 V
- в положении "закрыто" ..... 0 mA или 4 mA или 0 V

согласно по спецификации преобразователя.

В случае необходимости повторной установки преобразователя поступайте следующим образом:

### Установка EPV:

- ЭП переставте в положение “закрыто” и выключите питание преобразователя.
- Установите омический датчик на основании инструкций в предыдущей главе так, что омическую величину измеряйте на клеммах X-Y или 0%-100% (рис.6,6а) (употреблен датчик с сопротивлением 2000 $\Omega$  или 100 $\Omega$ ).
- Включите питание преобразователя.
- Поворачиванием устанавливающего триммера **ZERO** или **A** установите величину выходного сигнала тока, измеряемого на клеммах 81-82, на величину 0 mA или 4 mA или 0 V.
- ЭП переставте в положение “открыто”.
- Поворачиванием устанавливающего триммера **GAIN** или **B** установите величину выходного сигнала тока, измеряемого на клеммах 81-82, на величину 20 mA или 5 mA или 10 V.
- Проконтролируйте выходной сигнал из преобразователя в обоих крайних положениях и в случае необходимости повторите установку.

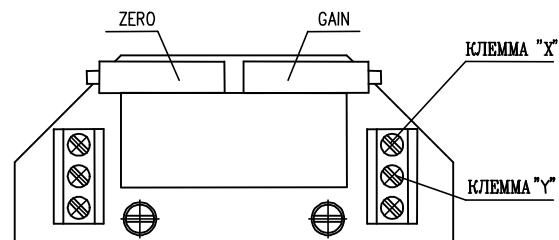


Рис.6

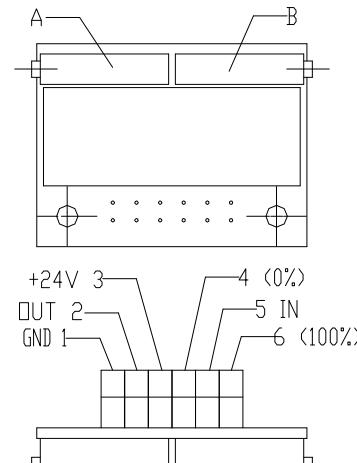


Рис.6а

### Примечание:

Величину выходного сигнала (0-20mA, 4-20 mA или 0-5 mA согласно спецификации) можно установить при величине 85-100% хода, приведенного на типовом щитке ЭП. При величине меньше, чем 85% величина выходного сигнала пропорционально уменьшается.

### 4.5 Установка емкостного датчика ) CPT1/A (рис.7)

В этой главе описывается установка датчика на специфицированные параметры (стандартные величины выходных сигналов) в том случае, если произошла их перестановка. Емкостный датчик служит как датчик положения ЭП с унифицированным выходным сигналом 4 – 20 mA.

### Примечание:

В случае необходимости противоположных выходных сигналов (в положении “ОТКРЫТО” минимальный выходной сигнал) обратитесь на работников сервисных мастерских.

Емкостный датчик CPT1/A установлен производителем на жесткий рабочий ход на основании заказа и включен на основании схем, находящихся на кожухе. Перед электрическим испытанием емкостного датчика необходимо проконтролировать питающий источник пользователя после подключения на клеммную колодку. Перед установкой емкостного датчика необходимо установить выключатели положения. Установка осуществляется при номинальном напряжении 230 V/50 Гц и температуре окружающей среды 20±5°C.

Отдельные исполнения ЭП с встроенным емкостным датчиком можно специфицировать как:

- а) Исполнение без источника питания (2-проводниковое включение)
- б) Исполнение с источником питания (2-проводниковое включение).

#### А) Установка емкостного датчика без источника питания

Перед присоединением проконтролируйте источник питания. Измеренное напряжение должно быть в интервале **18 – 28 В пост. ток.**



Питающее напряжение не может быть в **ни каком** случае выше, чем 30 В пост.ток.  
Если эта величина будет превышена может произойти постоянное повреждение датчика!

При контроле или установке выходного сигнала 4 - 20 mA поступайте следующим

образом:

- В серию с датчиком (полюс “-”, клемма 82) включите миллиамперметр, класс точности 0,5 с нагрузжающим сопротивлением ниже, чем  $500\ \Omega$ .
- ЭП переставте в положение “ЗАКРЫТО”, величина сигнала должна падать.
- Проконтролируйте величину сигнала для положения “ЗАКРЫТО” (4 мА).
- Наладку сигнала осуществите так, что при освобождении укрепляющих винтов (15) поворачивайте датчиком (10) до тех пор пока сигнал достигнет требуемую величину 4 мА. Укрепляющие винты снова закрутите.
- ЭП переставте в положение “ОТКРЫТО”, величина сигнала должна потом повышаться.
- Проконтролируйте величину сигнала для положения “ОТКРЫТО” (20 мА).
- Налаживание сигнала осуществите поворотом триммера (20), пока сигнал не достигнет требуемую величину 20 мА.
- Повторно осуществите контроль выходного сигнала в положении “ЗАКРЫТО” и потом в положении “ОТКРЫТО”.
- Этую установку повторяйте до тех пор пока ошибка изменения с 4 на 20 мА будет осуществляться с ошибкой меньшей чем 0,5%.
- Отключите миллиамперметр, клеммы зафиксируйте лаком.

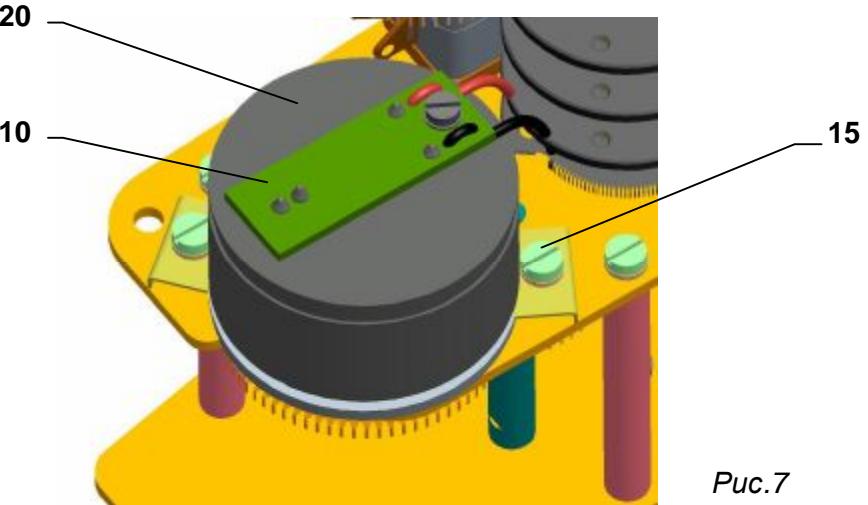


Рис.7

#### б) Установка емкостного датчика с источником питания

- 1.) Контроль питающего напряжения : 230 В AC $\pm 10\%$  на клеммах 1; или 60 61
- 2.) При контроле или установке выходного сигнала 4 - 20 поступайте следующим образом:
  - На выведенные клеммы 81,82 присоедините миллиамперметр класса точности 0,5 с нагрузжающим сопротивлением ниже, чем  $500\ \Omega$ .
  - Дальше поступайте также, как в случае исполнения без источника питания в предыдущей части А.



*Использователь должен обеспечить присоединение двух проводниковой цепи емкостного датчика на заземление наследующего регулятора, РС и под. Присоединение может быть осуществлено только в одном месте, в любой части цепи мимо ЭП!*

#### Примечание:

С помощью триммера (20) можно унифицировать выходной сигнал емкостного датчика установить его для любой величины хода, отвечающей приблизительно 50% - 100% производителем установленной величины рабочего хода, приведенной на типовом щитке ЭП.

#### 4.6 Настройка датчика DCPT2

Перед настройкой датчика DCPT2 (Рис. 8), должны быть настроены концевые микровыключатели положения S3 и S4. Настройка датчика заключается в настройке величины выходного сигнала в крайних положениях ЭП.

Стандартно (если заказчик не определит по-другому) от производителя датчик DCPT2 настроен так, что для крайнего положения «закрыто», настроенная величина выходного сигнала **4mA** и для крайнего положения «открыто» **20mA**. Характеристика выходного сигнала стандартно настроена на **20-4mA (падающая)**.

Примечания: 1/ -этот тип датчика, позволяет причислить величину выходного сигнала 4mA или 20mA любому крайнему положению ЭП.  
 2/- датчик настраиваемый в диапазоне от 35% по 100% хода указанного на типовом щитке

#### **4.6.1 Настройка крайних положений**

Если понадобится перенастроить крайние положения датчика, поступайте следующим способом:

##### **Настройка положения «4mA»:**

- Включите питающее напряжение датчика DCPT2
- ЭП переставте в крайнее положение в котором желаете настроить величину сигнала **4mA** и нажмите (сроком приблизительно на 2sec.) кнопку «**4**» пока не мерцнет LED диод.

##### **Настройка положения «20mA»:**

- Включите питающее напряжение датчика DCPT2
- ЭП переставте в крайнее положение в котором желаете настроить величину сигнала **20mA** и нажмите (сроком приблизительно на 2sec.) кнопку «**20**» пока не мерцнет LED.

*Примечание:* При записи первого крайнего положения, может дойти к ошибочному отчету датчика (2х мерцнет LED). Ошибочный отчет изчезнет после записи второго крайнего положения в случае, что записанные величины находятся в диапазоне от 35% по 100% жесткого хода указанного типового щитке.

В случае потребности измените характеристику выходного сигнала из падающей на поднимающуюся или из поднимающейся на падающую, по ниже указанной главе.

#### **4.6.2 Настройка поднимающейся/падающей характеристики выходного сигнала**

При изменении характеристики выходного сигнала датчика остаются сохраненными настроенные концевые положения «4 mA» и «20mA», но изменяется рабочая область (путь датчика DCPT2) между этими точками на дополнение исходной рабочей области.

При настройке датчика DCPT2 так, что для крайнего положения «закрыто» настроена величина выходного сигнала **4 mA** и для крайнего положения «открыто» **20 mA** надо настроить характеристику на **20-4mA (падающая)**.

При настройке датчика DCPT2 так, что для крайнего положения «закрыто» настроена величина выходного сигнала 20 mA и для крайнего положения «открыто» 4 mA надо настроить характеристику на **4-20mA (поднимающаяся)**.

В случае потребности переключения характеристики выходного сигнала датчика 4-20mA (поднимающаяся) или 20-4mA(падающая) поступайте следующим образом:

- Включите питающее напряжение датчика DCPT2
- При **4-20mA (поднимающаяся характеристика)** нажмите кнопку «**20**» и следом «**4**» и держите обе до времени, пока не мерцнет LED диод.

- При **20-4mA (падающая характеристика)** нажмите кнопку «**4**» и следом «**20**» и держите обе до времени, пока не мерцнет LED диод.

#### **4.6.3 Калибровочное МЕНЮ**

Калибровочное меню дает возможность настроения **дефо** параметров и **калибровать** величины тока от **4** по **20mA** (тонко дорегулировать величины выходных токов от 4 по 20mA в концевых положениях).

##### **Настройка стандартных(дефо) параметров:**

- Выключите питающее напряжение для питающего источника датчика.
- Нажмите и одновременно держите настроечную кнопку «**4**» и «**20**».
- Включите питающее напряжение для питающего источника датчика.

- Держите обе кнопки до первого и дальше, пока не мерцнет второй раз LED диод.

*Предупреждение: При данной записи стандартных (дефо) параметров доходит к переписанию калибрации датчика и поэтому надо наново исполнить калибрацию датчика.*

#### Вход в калибровочное МЕНЮ:

- Выключите питающее напряжение для питающего источника датчика.
- Нажмите и одновременно держите настроечную кнопку «4» и «20».
- Включите питающее напряжение для питающего источника датчика.
- Держите обе кнопки пока не мерцнет LED диод а потом освободите их

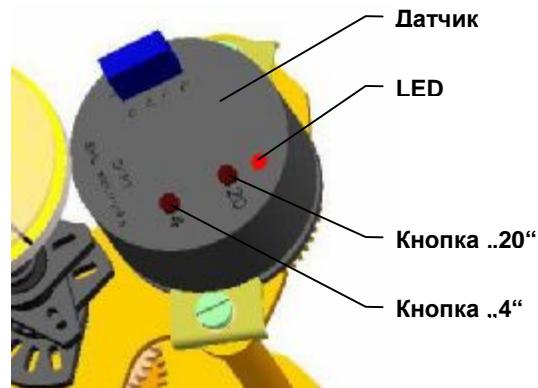


Рис.8

#### Переключение в калибровационном режиме между 4 и 20mA:

- Для 4mA нажмите кнопку «20», следом кнопку «4» и обе держите пока не мерцнет LED диод.
- Для 20mA нажмите кнопку «4», следом кнопку «20» и обе держите пока не мерцнет LED диод.

#### Настройка тока 4/20mA в калибровочном МЕНЮ:

- Для понижения величины тока нажмите кнопку «20». Держание нажатой кнопки возбудит периодичность(autorepeat) понижения величины выходного тока и освобождением кнопки как раз запишется актуальная величина.
- Для повышения величины тока нажмите кнопку «4». Держание нажатой кнопки возбудит периодичность(autorepeat) повышения величины выходного тока и освобождением кнопки как раз запишется актуальная величина.

#### 4.6.4 Сигнал сбоя датчика

В случае образования неисправности, начинает мерцать LED диод. Число повторений мерцания LED диода, задает код перебоя, указанный в Таб.6.

Таблица № 6

Число мигов LED	Неисправность
1x	Положение датчика помимо рабочей области
2x	Ошибочно настроенный рабочий диапазон угла поворота датчика
3x	Уровень допуска магнитического поля находится мимо допускных величин
4x	Ошибочные параметры в EEPROM
5x	Ошибочные параметры в RAM

#### 4.7 Местное электрическое управление (Рис.7)

- дополнительные принадлежности

В случае потребности (настройка, контроль итп.) при обеспеченному питании, возможно ЭП переставить местным электрическим управлением. После переключения местного управления на режим "LOCAL" возможно клопками OPEN и CLOSE управлять выходной элемент в указанном направлении. ЛЕД диоды индикуют состояния местного управления.

Управление возможно после отнятия висящего замка (1). Постепенным нажиманием кнопки (2) **REMOTE OFF - LOCAL** меняется выбор режима управления на «**ДИСТАНЦИОННОЕ**», «**ВЫКЛЮЧЕНО**», **МЕСТНОЕ**», «**ВЫКЛЮЧЕНО**». Последовательный нажимом выборка режиму циклически повторяется. Эта выборка отображается ЛЕД диодами на главном панели местного управления.

ЛЕД диод **PWR** (6) сигнализирует наличие питающего напряжения для управление местного управления.

#### **Режимы местного управления:**

Режим „**OFF**“ (**ВЫКЛЮЧЕНО**) – в данном режиме не возможно управлять ЭП ДИСТАНЦИОННО ни МЕСТНО. Режим сигнализированный погаснутыми ЛЕД диодами **REMOTE** (7) и **LOCAL** (8).

Режим „**LOCAL**“ (**МЕСТНОЕ**) – в этом режиме возможно ЭП управлять местно в направлении открывает, закрывает и остановить с помощью кнопки **OPEN** (3) (открывает), **CLOSE** (4) (закрывает) и **STOP** (5). Режим „**LOCAL**“ обозначается освещения ЛЕД **LOCAL** (8). Нажмите кнопку **OPEN** в этом режиме сигнализирует освещения розовый ЛЕД **OPEN** (9). Нажатие кнопки **CLOSE** в этом режиме обозначается освещения ЛЕД **CLOSE** (10). Нажмите сигнал светодиод STOP ЛЕД диоды **OPEN** (9) и **CLOSE**(10) погаснет.

Режим „**REMOTE**“ (**ДИСТАНЦИОННОЕ**) – в этом режиме возможно управлять командами из вышестоящей системы дистанционно. Режим „**REMOTE**“ обозначается освещения ЛЕД **REMOTE** (7). В этом режиме кнопки **OPEN**, **STOP** и **CLOSE** не функциональные.

После окончания работы с местным электрическим управлением, предлагаем в режиме «**ДИСТАНЦИОННОЕ**» вновь насадить на кнопку (2) висящий замок и замкнуть ради нежелаемого попадания нежеланным лицом.

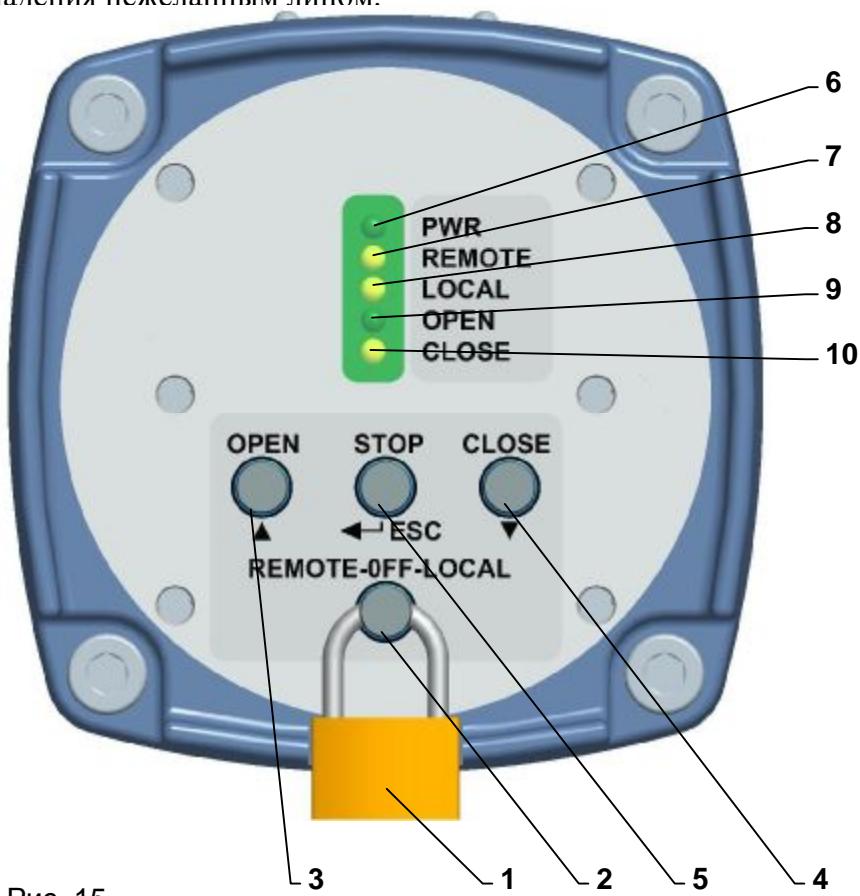


Рис. 15

## 5. Обслуживание, ремонт, неисправности и их устранение

### 5.1 Обслуживание

-  1. Предполагается, что обслуживание ЭП осуществляется квалифицированным работником при соблюдении требований приведенных в главе 1!
2. При пуске ЭП в ход необходимо проверить, если при манипулировании не возникли неисправности на поверхности, в случае их появления необходимо их устранить, чтобы не наступила коррозия!
- ЭП МО УМ 1-Ex, УМ 2-Ex не требует тщательное обслуживание. Предпосылкой правильной эксплуатации является правильный пуск в ход.
  - Обслуживание этих ЭП вытекает из условий эксплуатации и обычно заключается в обработке информации для последующего обеспечивания требуемой функции. ЭП можно управлять дистанционно электрически и вручную с места их установки. Ручное управление можно осуществлять с помощью маховика.
  - Обслуживающий персонал должен осуществлять предписанный текущий ремонт наблюдать за тем чтобы ЭП был во время эксплуатации защищен против влиянию окружающей среды и климата, которые переходят позволяемые границы, приведенные в главе «Рабочая среда».
  - Необходимо наблюдать за тем, чтобы черезчур не согревалась поверхность ЭП, не перешагивались величины на щитке и ЭП черезчур не вибрировал.

#### Ручное управление:

- В случае необходимости (наладка, контроль функций, выпадение и под.) обслуживающий персонал может осуществить перестановку управляемого органа с помощью маховика. При повороте маховика в направлении движения стрелок часов выходной член перемещается в направлении «ЗАКРЫВАЕТ»

### 5.2 Мелкий ремонт – диапазон, регулярность

При осмотре и ремонте надо подвинтить все винты и гайки, которые могут влиять на уплотнение степень защиты.

Интервал между двумя превентивными осмотрами является 4 года.

Смена уплотнения кожухов и уплотнения масляного заряда надо исполнить в случае повреждения или после истечения 6 лет срока эксплуатации.

Пластичная смазка в поставляемых ЭП предназначена на целый период срока службы изделия. Во время эксплуатации ЭП смазку менять не надо.

При осмотре исполните обмен уплотнительных колец (смотри Главу 6) между нижним и верхним кожухом (применить оригинальные кольца от производителя).

## Смазка

### Смазочные средства

- передача - в исполнении для окружающей среды с температурой от -25°C по +55°C, смазка GLEIT - μ - HF 401/0, или GLEITMO 585 K

-в исполнении для окружающей среды с температурой от -50°C аž +40°C, смазка ISOFLEX® TOPAS AK 50.



Внимание! Смазка шпинделя арматуры осуществляется независимо от ремонта ЭП!

- Рекомендуем, каждых 6 месяцев осуществить контрольный ход в рамках установленного контрольного хода для проверки надежности функции с последующей установкой исходного положения.
- Пока в инструкциях по ревизии не написано иначе осмотрите прибор раз за 4 года, причем проконтролируйте завинчины ли все присоединяющие и заземляющие винты, для предотвращения сопротивления.
- Через 6 месяцев и потом раз в год рекомендуем проверить прочность закручивания укрепляющих винтов между ЭП и арматурой (винты закручивать на крест).



- При электрическом присоединении и выключении ЭП проконтролируйте уплотняющие кружки концевых втулок кабеля - испорченные и старые уплотнения замените новыми кружками!
- Содержите ЭП в чистоте и уделяйте внимание устранению грязи и пыли. Очищайте регулярно в зависимости от эксплуатационных возможностей и требований.

### 5.3 Ремонт для обеспечения взрывозащищенности

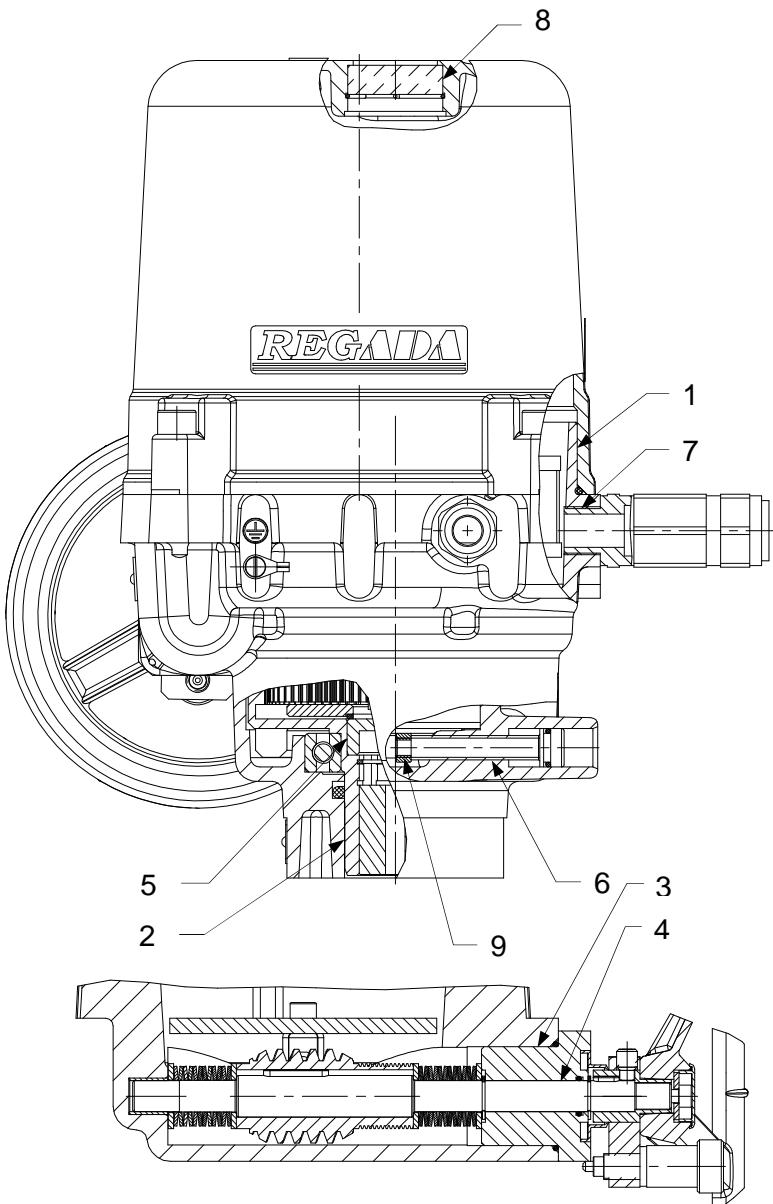
- !** 1. Час перед снятием перекрытия ЭП выключить подвод электрического тока!

Определенное время обеспечить охлаждение теплопроизводительного сопротивления и электродвигателя под позволенной температурой температурного класса T5 (+100°C)

2. При повторном монтаже обеспечить, чтобы все укрепляющие винты верхнего кожуха были использованы, т.е. 4 штук с эластичными подложками и чтобы были хорошо затянуты!
3. ЭП с поврежденными запирающими поверхностями (напр. трещины, канавки и под.) должны быть моментально изъяты из эксплуатации!
4. При электрическом присоединении и отключении ЭП проверте уплотнительные кольца кабельных вводов. Поврежденные и постаревшие уплотнения замените новыми!
5. Сохраняйте ЭП в чистоте и следите за устранением грязи и пыли. Очистку исполняйте периодически, по возможностям работы.
6. Ремонт ЭП (главным образом части взрывонепроницаемой оболочки, которые в основном влияют на его безопасность) может исполнить только производитель, который по согласованной документации и исполнении рекомендованных испытаний (в том числе статического испытания давлением части образующей взрывонепроницаемую оболочку), гарантирует соблюдение требований соответствующих стандартов и правил безопасности касающихся указанных продуктов.

#### Запирающими поверхностями являются:

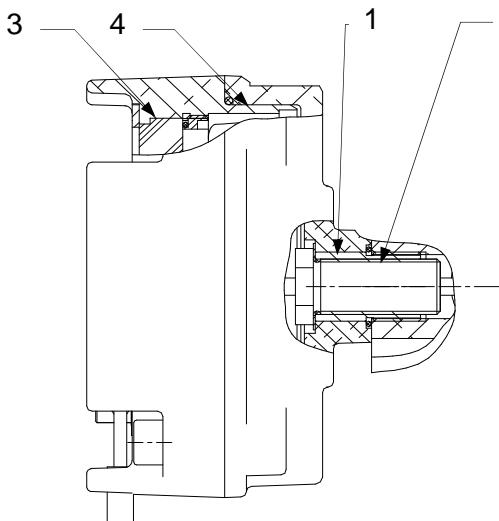
1. Кожух нижний и кожух верхний
2. Кожух нижний и коронковое колесо
3. Кожух нижний и втулка управления вручную
4. Втулка управления вручную и валик управления вручную
5. Герметизированное соединение коронкового колеса и диска сигнализации
6. Резьбовое соединение – кожух нижний и упорный болт
7. Резьбовое соединение – кожух нижний и вывод кабельный
8. Герметизированный цилиндрический зазор – кожух верхний и смотровое стекло Ex
9. Клеенная резьбовая плоскость M8 LH – 6H/6g, L = 6мм, шаг 1,25; число резьбы 4,8, клей Loctite 243 – для фиксации против ослабления упорного болта.



Затворные поверхности конструированные в соответствии с требованиями Таб. № 2 и 3 ГОСТ IEC 60079-1-2011.

Для обеспечение уплотнения в области зазоров, против проникновению жидкостей и пыли, применяются уплотнения –О- кольца, помещены с внешней стороны, исключая зазоры взрывонепроницаемой оболочки.

#### Изготовление щелин взрывонепроницаемой оболочки местного управления ЭП М\*\* \*.\*.-Ex:



1. Трубка кабельного переходника – задняя крышка местного управления
2. Резьбовое соединение – кабельный переходник и трубка кабельного переходника
3. Стекловое отверстие и передняя крышка
4. Передняя крышка и задняя крышка.

Поверхности оболочки конструированные в соответствии с требованиями Таб. № 2 и 3 ГОСТ IEC 60079-1-2011.

Для уплотнение в области щелин против проникновения жидкостей и пылью используются О-кольца размещенные из внешней стороны мимо щелины взрывонепроницаемой оболочки.



#### Предупреждение:

По демонтаже и повторной монтаже кожуха шкафа управления (смотри запирающая поверхность 1 в ст. 5.3) и крышки шкафа клеммной колодки должно быть уплотнительное О-кольцо замещенное согласно последующей таблицы.

:

О-кольцо	Размер	Стандарт	Материал	Производитель
Кожуха шкафа управления	202,79x3,53	AS 568B/B S 1806	NBR N7T40	TRELLERORG SEALING SOLUTIONS
Крышки шкафа клеммной колодки	190x3	STN 02 9281.9	MVQ	Rubena Náchod
Местного управления	105x3	STN 02 9281.9	MVQ	Rubena Náchod

#### **5.4 Неисправности и их устранение**

При выходе из строя или при прерыве питающего напряжения ЭП остановится в позиции, в которой находился перед прерывом подачи напряжения. В случае потребности возможно ЭП перестраивать только управлением вручную (маховиком), причем надо следить за тем, чтобы выходной орган ЭП двигался в диапазоне настроенного хода (в силе для ЭП без упоров), чтобы не произошло к разрегулированию микровыключателей положения, датчика положения или регулятора. После обновления подачи питающего напряжения, ЭП готов к эксплуатации.

- В случае неисправности одного из элементов ЭП можно его поменять на новый. Этот обмен поручите сервисной мастерской.
- В случае неисправности ЭП, которую нельзя устраниТЬ прямо на месте, поступайте на основании инструкций по гарантийному ремонту и ремонту после гарантии.

**Таблица № 7: Неисправности и их устранение**

<b>Неполадка</b>	<b>Причина неполадки</b>	<b>Удаление неполадки</b>
После нажатия управляющей кнопки, ротор недвижется	1. Неприведено напряжение на клеммы электродвигателя	Проконтролировать включение и наличие напряжения
	2. На управляющей части нет напряжения	Исполнить контроль включения блока управления
ЭП неостанавливается в крайних положениях	1. Разстроенная наладка выключателей	Исполнить настройку
	2. Поврежден микровыключатель	Исполнить замену микровыключателей с последовательной наладкой
ЭП останавливается в промежуточных положениях	Препятствие в арматуре или заедание части арматуры	Исполнить реверсацию ЭП и повторное движение в первоначальном направлении; в случае повторной неполадки удалить неполадки в арматуре
В концевых положениях нет индикации достижения концевых положений	1. Сигнальные лампочки нефункционируют	Заменить сигнальные лампочки
	2. Разстроенная наладка выключателей положения и сигнализации	Наладить выключатели положения и сигнализации
		Если не возможно любую неполадку удалить, контактируйте сервисный пункт

**Примечание:**

Если ЭП нужно разобрать, поступайте так, как это написано в главе "Разборка".



**Разбирать ЭП для ремонта можно только у изготовителя!**

**6. Оснащение и запасные части**

В качестве оснащения поставляется в упаковке **маховик**.

**Таблица № 8: Запасные части**

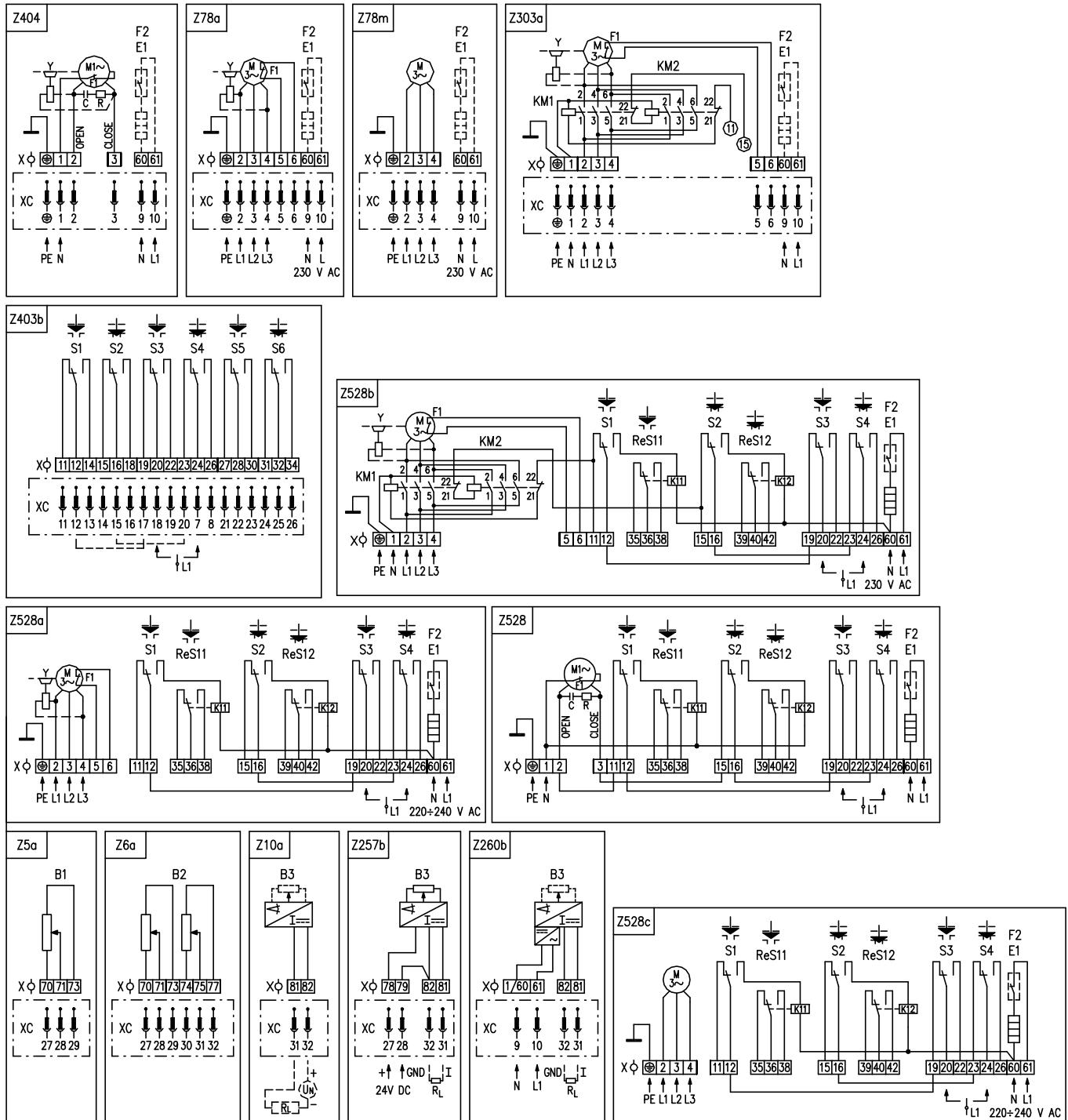
<b>Название запчасти</b>	<b>№ заказа</b>	<b>Позиция</b>	<b>Рисунок</b>
Электродвигатель; 40 Вт/90 ВА; 230 В AC;	63 592 076	2	1
Электродвигатель; 73 Вт/110 ВА; 3x400 В AC;	63 592 xxx	2	1
Электродвигатель; 120 Вт/228ВА; 230 В AC	63 592 394	2	1
Электродвигатель; 180 Вт; 3x400 В AC	63 592 330	2	1
Конденсатор 5μF (UM 1-Ex)	63 540 XXX		1
Конденсатор 8μF (UM 2-Ex)	63 540 XXX		1
Выключатель CHERRY D38	64 051 738	24,25,26,27	3
Выключатель CHERRY D41 (золоченные контакты)	64 051 470	24,25,26,27	3
Емкостный датчик CPT 1	64 051 499	10	7
Омический датчик RP19; 1x100	64 051 812	5	4
Омический датчик RP19; 1x2000	64 051 827	5	4
Омический датчик RP19; 2x100	64 051 814	5	4
Омический датчик RP19; 2x2000	64 051 825	5	4
Датчик DCPT2	64 051 059	-	8
DX3004.P24	64 051 184	-	-
Кольцо 180x3 AS 568 B/BS 1806 (UM 1-Ex)			
Кольцо 202,79x3,53 AS 568 B/BS 1806 (UM 2-Ex)			



**Разбирать ЭП для ремонта можно только у изготовителя!**

## 7. Приложения

### 7.1 Схемы подключения UM 1-Ex, UM 2-Ex



**Символическое обозначение:**

- Z5a .....схема включения омического датчика одинарного  
 Z6a .....схема включения омического датчика двойного  
 Z78a .....схема включения 3-фазного электродвигателя и отопительного нагреват. элемента – UM 2-Ex  
 Z10a .....схема включения электронного датчика положения, или емкостного датчика – 2-проводниковое включение без источника  
 Z78a .....схема включения 3-фазного электродвигателя и отопительного нагревательного элемента я - UM 2-Ex  
 Z78m ....схема включения 3-фазного электродвигателя и отопительного нагревательного элемента – UM 1-Ex  
 Z257b ...схема включения электронного датчика положения - 3-проводниковое включение без источника  
 Z260b ...схема включения электронного датчика положения EPV),или емкостного датчика - 2-провод. включение с источником или включения электронного датчика положения - 3-проводниковое включение с источником  
 Z303a ...схема включения 3-фазного электродвигателя с реверсивными контакторами и отопительным нагревательным элементом (действительно только для UM 2-Ex)  
 Z403b ...схема включения выключателей момента и положения  
 Z404 .....схема включения 1-фазного электродвигателя и отопительного нагревательного элемента  
 Z528 .....схема включения 1-фазного электродвигателя с выключателями момента и положения, с отопительным нагревательным элементом и добавочными реле момента  
 Z528a ...схема включения 3-фазного электродвигателя с выключателями момента и положения, с отопительным нагревательным элементом и добавочными реле момента (действительно только для UM 2-Ex)  
 Z528b ...схема включения 3-фазного электродвигателя с реверсивными kontaktорами, с выключателями силы и положения, с отопительным нагревательным элементом и добавочными реле силы. (действительно только для UM 2-Ex)  
 Z528c ...схема включения 3-фазного электродвигателя с выключателями момента и положения, с отопительным нагревательным элементом и добавочными реле момента (действительно только для UM 1-Ex)

B1..... омический датчик одинарный  
 B2..... омический датчик двойной  
 B3..... емкостный датчик или электронный датчика положения  
 S1 ..... выключатель момента “открыто”  
 S2 ..... выключатель момента “закрыто”  
 S3 ..... выключатель положения “открыто”  
 S4 ..... выключатель положения “закрыто”  
 S5 ..... добавочный выключатель положения “открыто”  
 S6 ..... добавочный выключатель положения “закрыто”  
 ReS11..... реле момента выключателя S1  
 ReS12..... реле момента выключателя S2  
 M..... электродвигатель

C..... конденсатор  
 Y ..... тормоз электродвигателя (действительно только для UM 2-Ex)  
 E1 ..... отопительный нагревательный элемент  
 KM1, KM2 катушки kontaktоров (действительно только для UM 2-Ex)  
 K11, K12.... катушки реле  
 F1 ..... тепловая защита  
 F2 ..... тепловое реле нагревательного элемента  
 X ..... клеммная колодка  
 I/U ..... входные/выходные сигналы тока/напряжения  
 R<sub>L</sub> ..... нагрузочное сопротивление

Примечание 1: Тепловая защита однофазного электродвигателя (Z404) стандартно встроена в электродвигателе с нулевым проводом. Трехфазные электродвигатели у ЭП UM1-Ex, не имеют выведенную теплозащиту электродвигателя F1 на клеммы 5 и 6 (электродвигатели F1 теплозащиту имеют встроенную). На клеммы 5 и 6 выведена теплозащита у трехфазного электродвигателя у ЭП UM2-Ex.

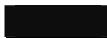
Примечание 2: В случае изготовления ЭП UM 1-Ex, UM 2-Ex с двойным датчиком положения, клеммы 30 и 34 добавочных выключателей положения не выведены.

Примечание 3: Моментное выключение оснащено механическим блокирующим механизмом только для электропривода UM 2-Ex.

Примечание 4: Вводы 2-11, 3-15, 12-19 и 16-23 на клемме в схеме включения Z528 и вводы 12-19 и 16-23 на клемме в схеме включения Z528a и Z528b стандартно поставлены от производителя.

## 7.2 График работы выключателей

Выключатель	Клеммы	“открыто”	“закрыто”
		Рабочий ход	
<b>S1</b>	11 (M2) - 12		
	12 - 14*		
<b>S2</b>	15 (M3) - 16		
	16 - 18*		
<b>S3</b>	19 - 20		
	20 - 22		
<b>S4</b>	23 - 24		
	24 - 26		
<b>S5</b>	27 - 28		
	28 - 30		
<b>S6</b>	31 - 32		
	32 - 34		
<b>ReS11</b>	35 - 36		
	36 - 38		
<b>ReS12</b>	39 - 40		
	40 - 42		

 Контакт замкнут

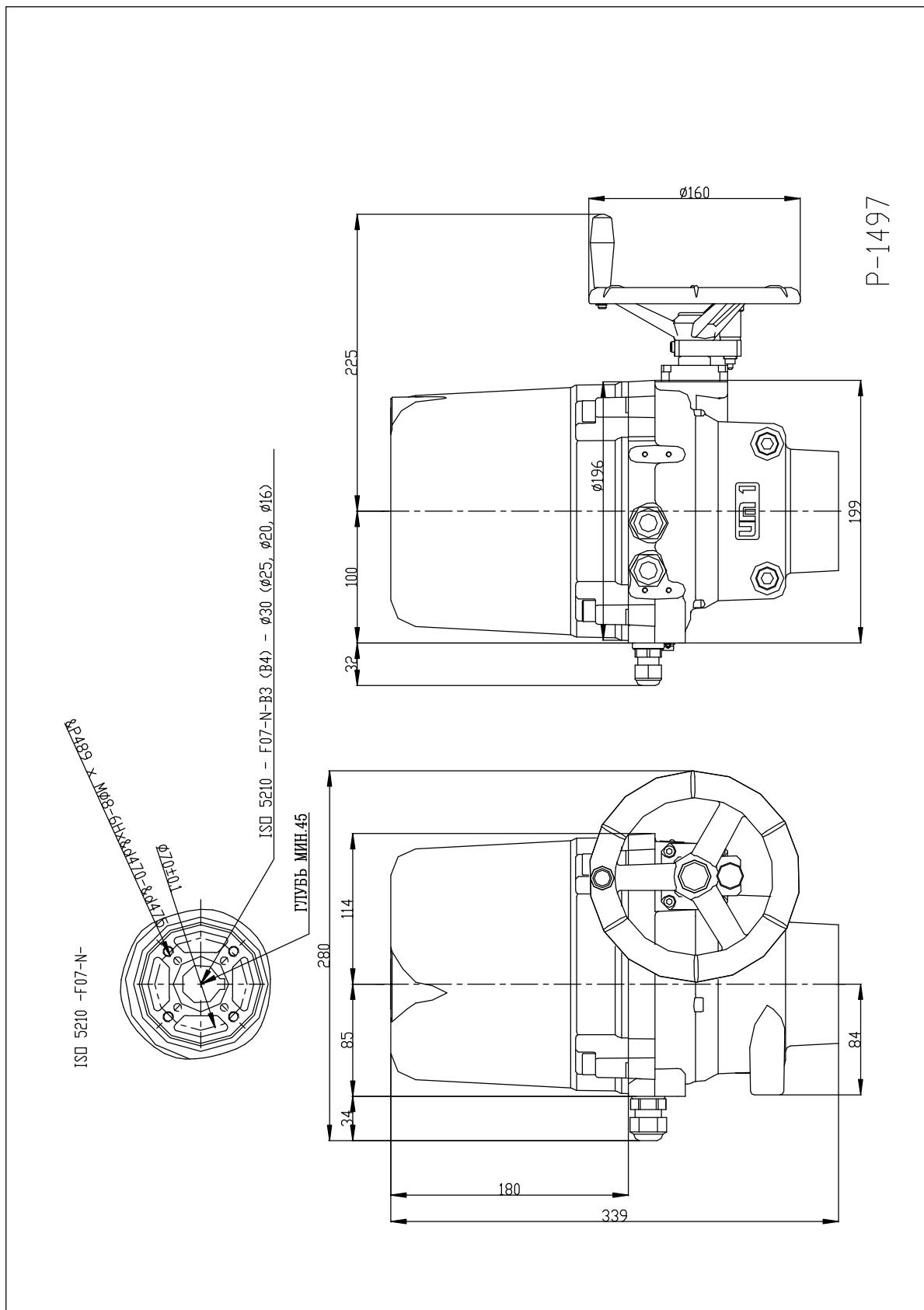
 Контакт разомкнутый

Примечание 1: \* При схеме включения Z528, Z528a и Z528b не выводенные клеммы 14 и 18.

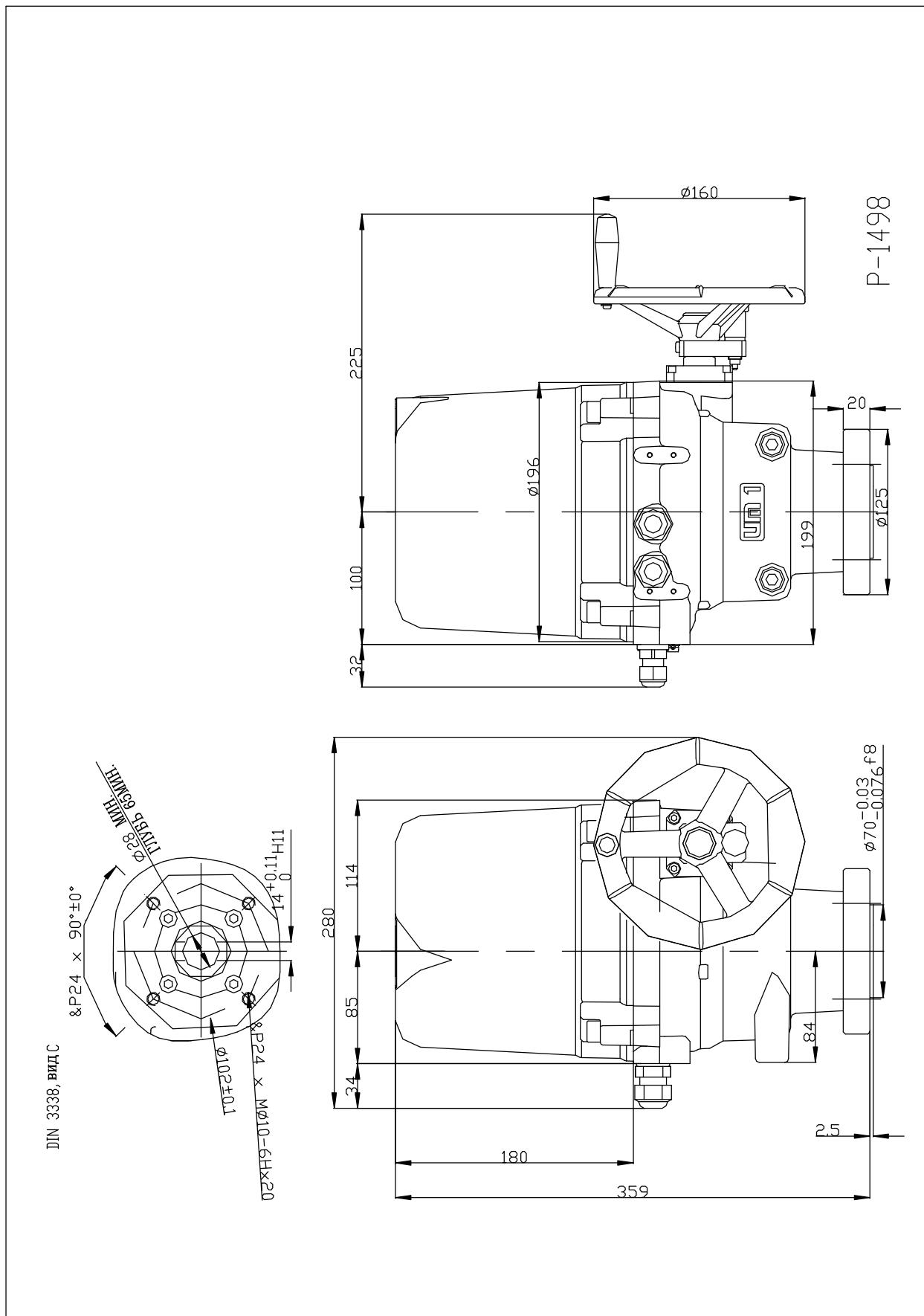
Примечание 2: Реле ReS11 включает одновременно с выключателем S1 и реле ReS12  
включается одновременно с выключателем S2.

### 7.3 Эскизы по размерам и механические присоединения

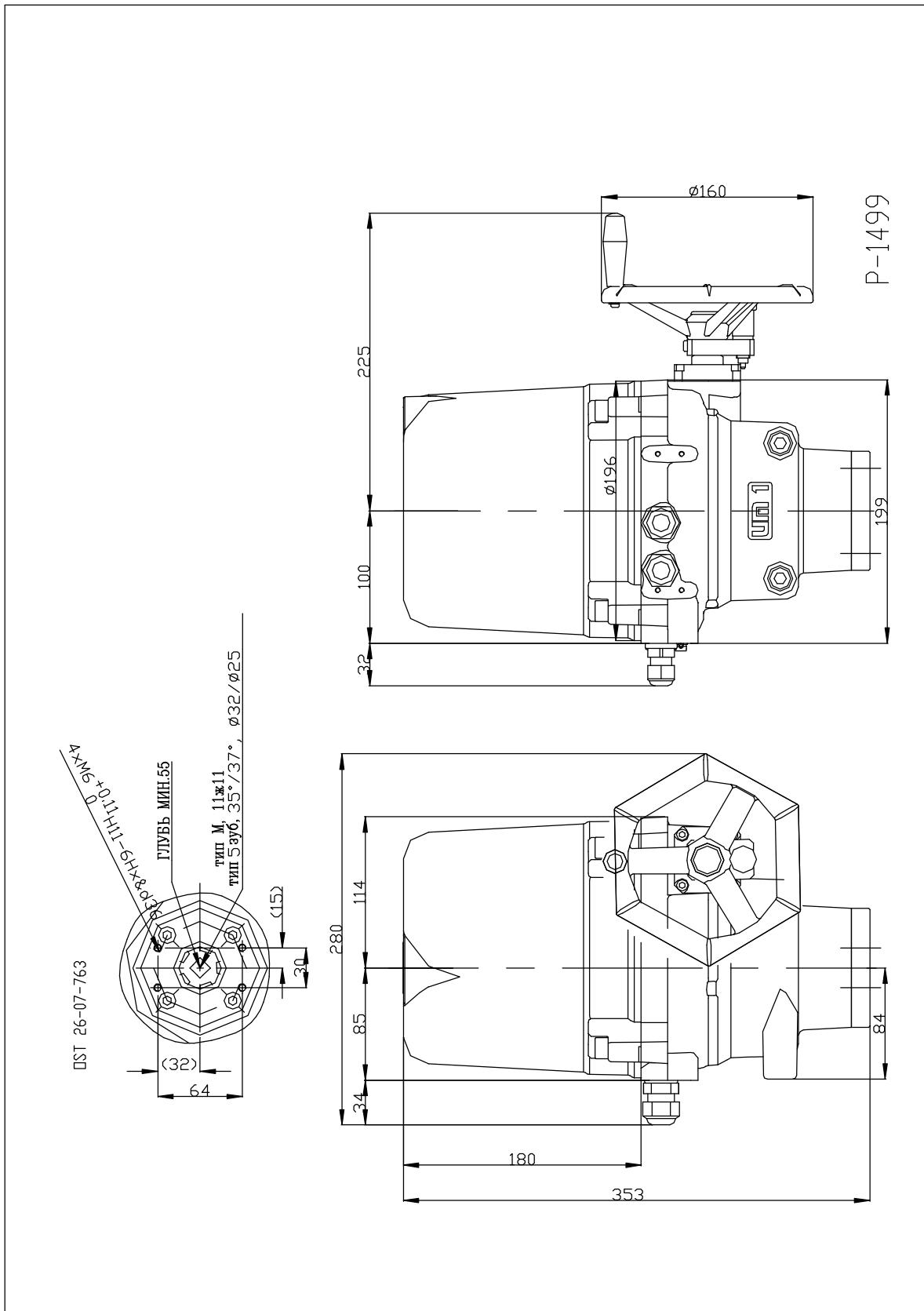
ЭП одноборотный Unimact **UM 1-Ex** – изготовление с фланцом ISO 5210



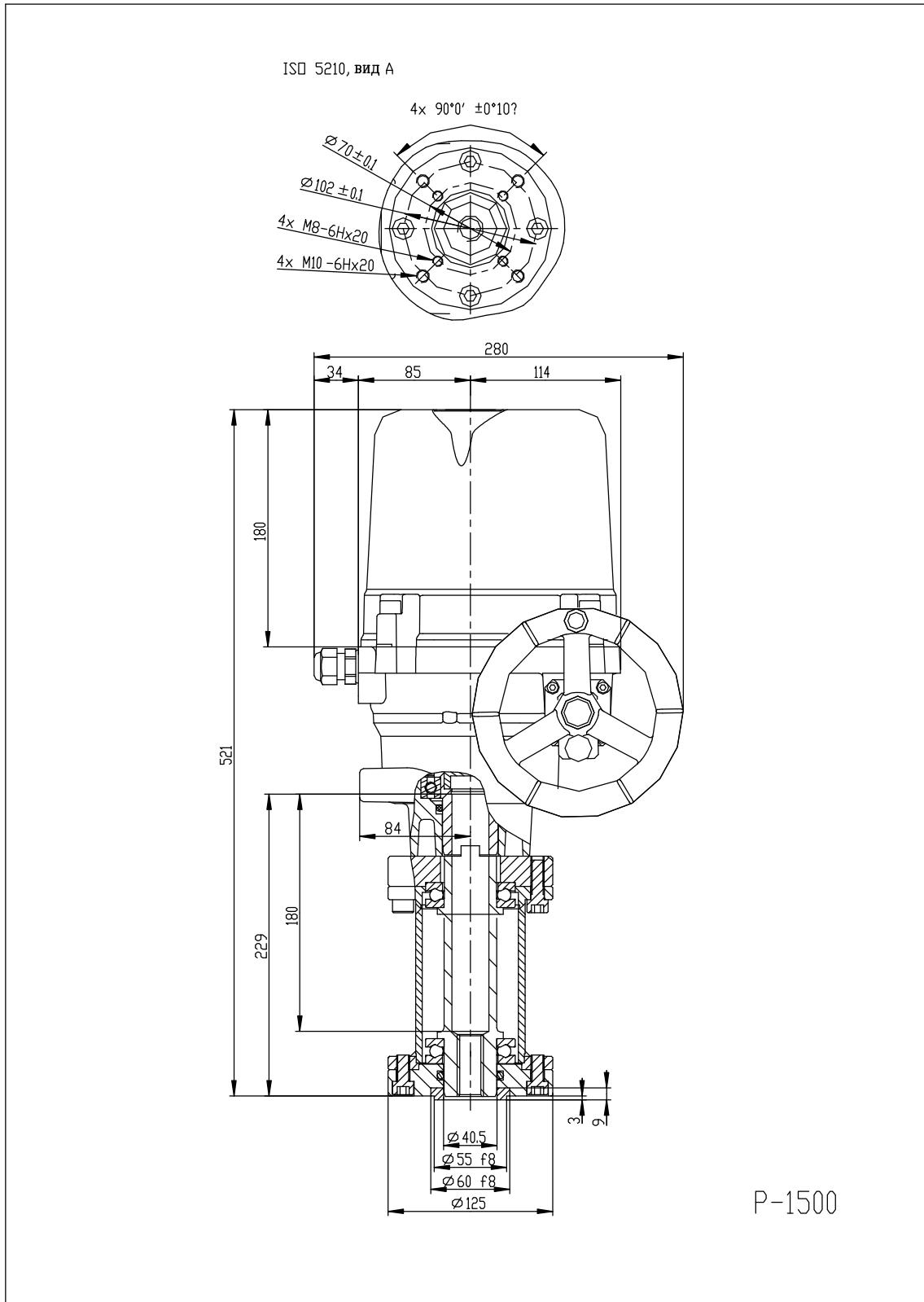
ЭП одноборотный Unimact **UM 1-Ex** – изготовление с фланцем DIN 3338



ЭП одноборотный Unimact UM 1-Ex – изготовление с фланцем OST 26-07-763 тип М



ЭП одноборотный Unimact UM 1-Ex – изготовление с адаптером ISO 5210 вид А



ЭП одноборотный Unimact **UM 2-Ex** – исполнение с фланцем ISO 5210

