



Стандартное оснащение:

- Напряжение 230 V AC
- Электродвигатель с тепловой защитой
- Клеммное присоединение
- 2 выключатели момента
- 2 выключатели положения
- 2 добавочные выключатели положения
- Нагревательное сопротивление с термическим выключателем
- Механическое присоединение фланцевое по ISO 5211
- Жесткие упоры
- Местный указатель положения
- Управление вручную
- Степень защиты IP 66 / 68

avrorra-arm.ru
+7 (495) 956-62-18

Таблица спецификации UP 2.4

Марка исполнения 343. x - x x x x x / x x

Условия эксплуатации ¹⁰⁾ окружающая среда воздуха / климат	Температура окружающей среды	Категория защиты оболочки от коррозии	Степень защиты
умеренный У3.1	-25°C + +60°C	C3	IP 66 / IP 68 ¹¹⁾
		C4	
умеренный У2	-50°C + +40°C	C3	
умеренный У1	-50°C + +40°C	C4	
тропический	-25°C + +60°C	C3	
морской М1 умеренно-холодный	-50°C + +40°C	C4	
умеренный и холодный УХЛ2	-60°C + +40°C	C3	
			2
			3
			4
			6
			7
			8

Электрическое присоединение	Напряжение питания		Схема подключения	
На клеммную колодку	50 Hz	230 V AC	Z404t	
		220 V AC		
		3x400 V AC	Z78t	
		3x400 V AC - с реверсивными пускателями	Z303m	
		3x380 V AC	Z78t	
		3x380 V AC - с реверсивными пускателями	Z303m	
На коннектор ²¹⁾	60 Hz ²⁴⁾	110 V AC	Z404t	
		120 V AC		
	50 Hz	230 V AC	ZK404t	
		220 V AC		
		3x400 V AC	ZK78t	
		3x400 V AC - с реверсивными пускателями	ZK303m	
		3x380 V AC	ZK78t	
		3x380 V AC - с реверсивными пускателями	ZK303m	
	60 Hz ²⁴⁾	110V AC	ZK404t	
		120 V AC		
				0
				L
			1	
			2	
			M	
			N	
			B	
			T	
			5	
			P	
			7	
			6	
			R	
			S	
			D	
			Z	

Электродвигатель 230 / 220 / 120 / 110 V AC			Электродвигатель 3x400 / 380 V AC			Время полного закрытия	
Выключающий момент ³¹⁾	Макс. нагрузочный момент		Выключающий момент	Макс. нагрузочный момент		50 Hz	60 Hz
	Режим работы «Открыть- Закрыть» ³²⁾	Регулирующая эксплуатация ³³⁾		Режим работы «Открыть- Закрыть» ³²⁾	Регулирующая эксплуатация ³³⁾		
500 - 800 Nm	480 Nm	320 Nm	500 - 800 Nm	480 Nm	320 Nm	160 s/90°	135 s/90°
300 - 500 Nm	300 Nm	200 Nm				80 s/90°	66 s/90°
180 - 300 Nm	180 Nm	120 Nm	360 - 600 Nm	300 Nm	200 Nm	40 s/90°	34 s/90°
300 - 500 Nm	300 Nm	200 Nm	300 - 500 Nm	300 Nm	200 Nm	20 s/90°	17 s/90°
						160 s/90°	135 s/90°
180 - 300 Nm	180 Nm	120 Nm	180 - 300 Nm	180 Nm	120 Nm	80 s/90°	66 s/90°
						40 s/90°	34 s/90°
110 - 180 Nm	110 Nm	72 Nm				160 s/90°	135 s/90°
						80 s/90°	66 s/90°
						40 s/90°	34 s/90°

Жесткие упоры	Выключатели	Рабочий угол	Схема подключения
С жесткими упорами	S1/S2, S3/S4 DUO S5/S6	60°	Z403r/ZK403r
		90°	
		120°	
		160°	
Без упоров	S1/S2, S3/S4 DUO S5/S6	60°	Z575f/Z575f для электроприводов с местным управлением
		90°	
		120°	
		160°	
		360°	
			A
			B
			C
			D
			K
			L
			M
			N
			P

Продолжение
на дальнейшей странице

Марка исполнения 343. x - x x x x x x / x x

Датчик положения		Включение	Выход	Схема подключения		
Без датчика		-	-	-	A	
Резистивный	Простой	-	1 x 100 1 x 2 000	Z5c / ZK5c	B F	
	Двойной	-	2 x 100 2 x 2 000	Z6c / ZK6c	K P	
С токовым сигналом	Электронный с R/I преобразователем	Без источника	2-проводник	4 - 20 mA	Z10g / ZK10g	S
			3-проводник	0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z257j / ZK257j	T V Y
		С источником	2-проводник	4 - 20 mA	Z269r / ZK269r	Q
			3-проводник	0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z260h / ZK260h	U W Z
	Емкостный СРТ	Без источника	2-проводник	4 - 20 mA	Z10g / ZK10g	I
		С источником			Z269r / ZK269r	J

Механическое присоединение	фланец	Форма прис. детали		Чертеж	
Фланец ISO 5211	F10 / F12 ⁶⁰⁾	D-27	27x27	P-2112 P-2114	A
		L-27			B
		H-27			C
		D-22	22x22		E
		L-22			F
		H-22	22x32		G
		V-42	Ø42 ⁶²⁾		H
		V-45,5	Ø45,5 ⁶³⁾		M
		H-16	16x22 ⁶¹⁾		N
		H-19	19x28		P
		V-50	Ø50 ⁶²⁾		V
-	Ø10 ⁶⁴⁾	W			
Стойка, выходный вал, шпонка		SV-50	Ø50	P-2118	J
Стойка + Рычаг		-	-	P-2115; P- 2017	K
Стойка + Рычаг + Тяга TV 50-1/25		-	-	P-2115; P-2117 + P-1413/B	L

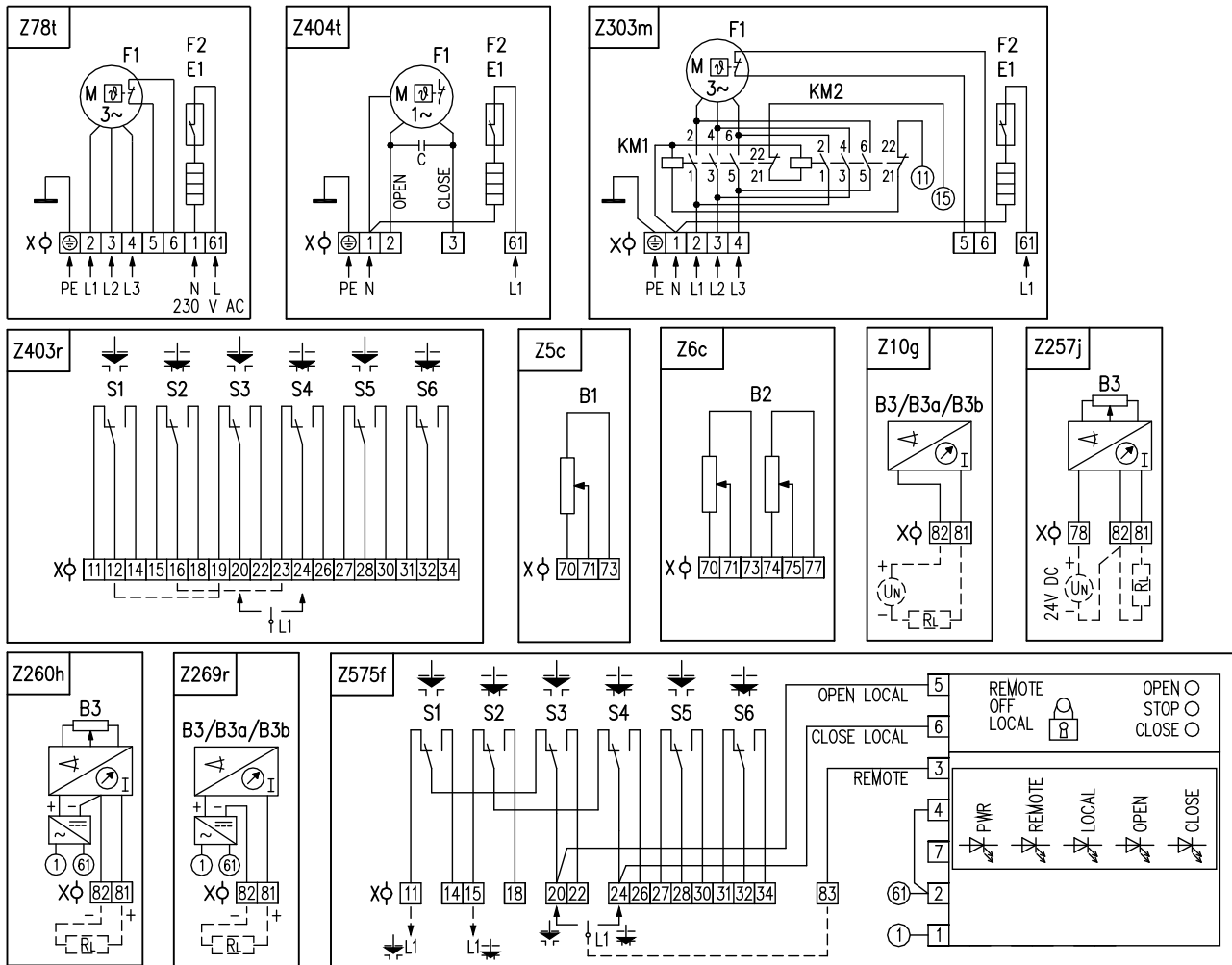
Добавочное оснащение		Схема подключения		
	Без добавочного оснащения; настроен максимальный выключающий момент и рабочий угол 90°.			
A	Установка рабочего угла на требуемую величину		0	1
B	Установка выключающего момента на требуемую величину		0	3
G	Местное управление	Z575f/ZK575f	1	5
H	Позолоченные контакты выключателей - DB41. Детали по консультации с заводом-производителем.		4	0
Разрешенные комбинации и код исполнения: A+B =04; A+G=17; A+H=41; B+G=16; B+H=42; A+B+G=19; A+B+H=44; A+G+H=47; B+G+H=48				

Примечания:

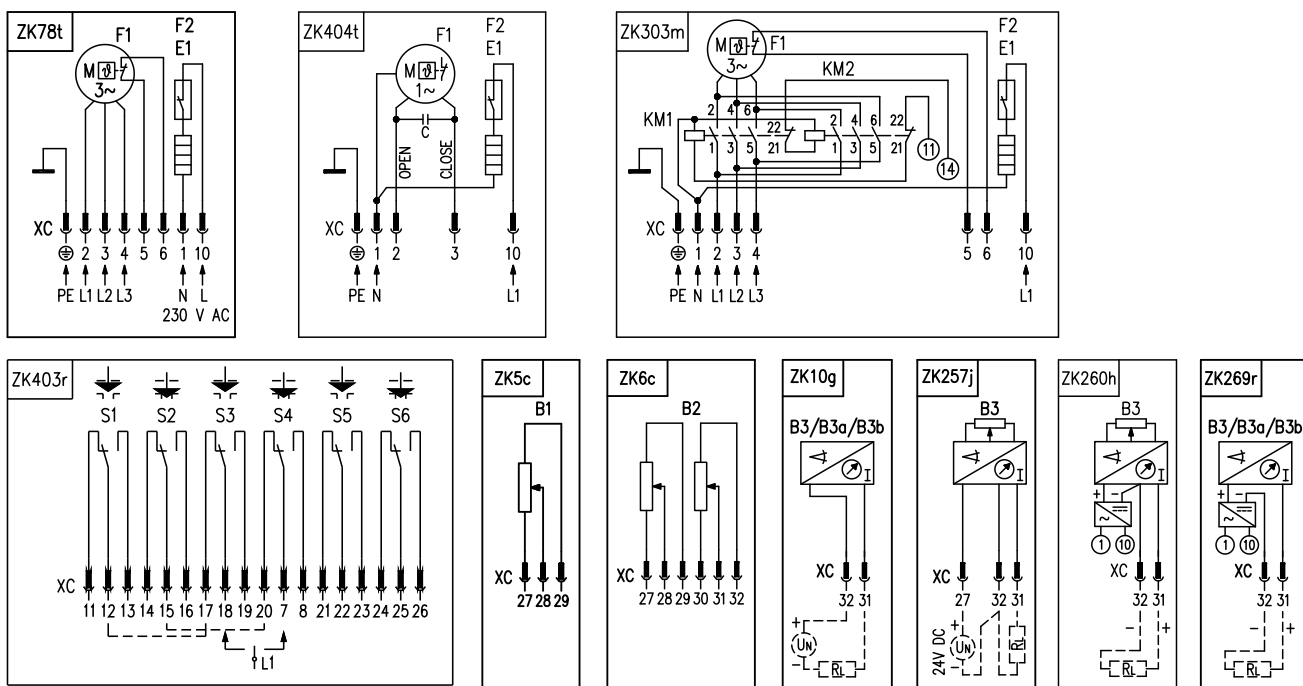
- 10) Категория климатического исполнения по стандарту ISO 9223 / EN ISO 12944-2.
- 11) Защита оболочки IP68, с погружением на макс. 96 ч, макс. 8 м под водой, до 10 срабатываний при погружении.
- 21) Исполнение с коннектором только до -40°C.
- 24) Если частота питающего напряжения 60 Гц, то показанные моменты уменьшается на 80 %.
- 31) Выключающий момент укажите в заказе. Если он не указан, будет установлен максимальный момент указанного диапазона.
- 32) Для режима эксплуатации S2-10 min a S4-25% до 90 циклов/час.
- 33) Для режима эксплуатации S4-25% , 90 - 1200 циклов/час. Для нагрузочного напряжения, температуры окружающей среды 40 °C и при средней нагрузке 35% от максимального крутящего момента.
- 60) Рекомендуемый нагрузочный момент для фланца F10 - макс. 500 Нм.
- 61) Рекомендуемый нагрузочный момент для H-16 - 500 Nm.
- 62) Присоединительное отверстие прямо во выходном вале.
- 63) Отверстие для сменной втулки.
- 64) Сменная втулка с отверстием Ø 10.

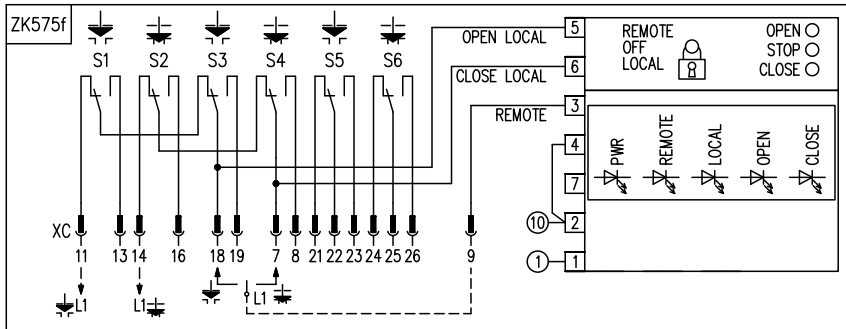
Схемы подключения UP 2.4

Рисоединение на клеммную колодку



Рисоединение на коннектор





Электрическое присоединение:

на клеммную колодку с количеством 32 клемм для проводов со сечением максимально 2,5 кв. мм.
 Электроприводы бывают стандартно оснащенные заглушками. Электроприводы без блока местного управления имеют максимально 3 кабельные ввода а если электроприводы оснащены блоком местного управления то только 2 кабельные ввода.

Примечания:

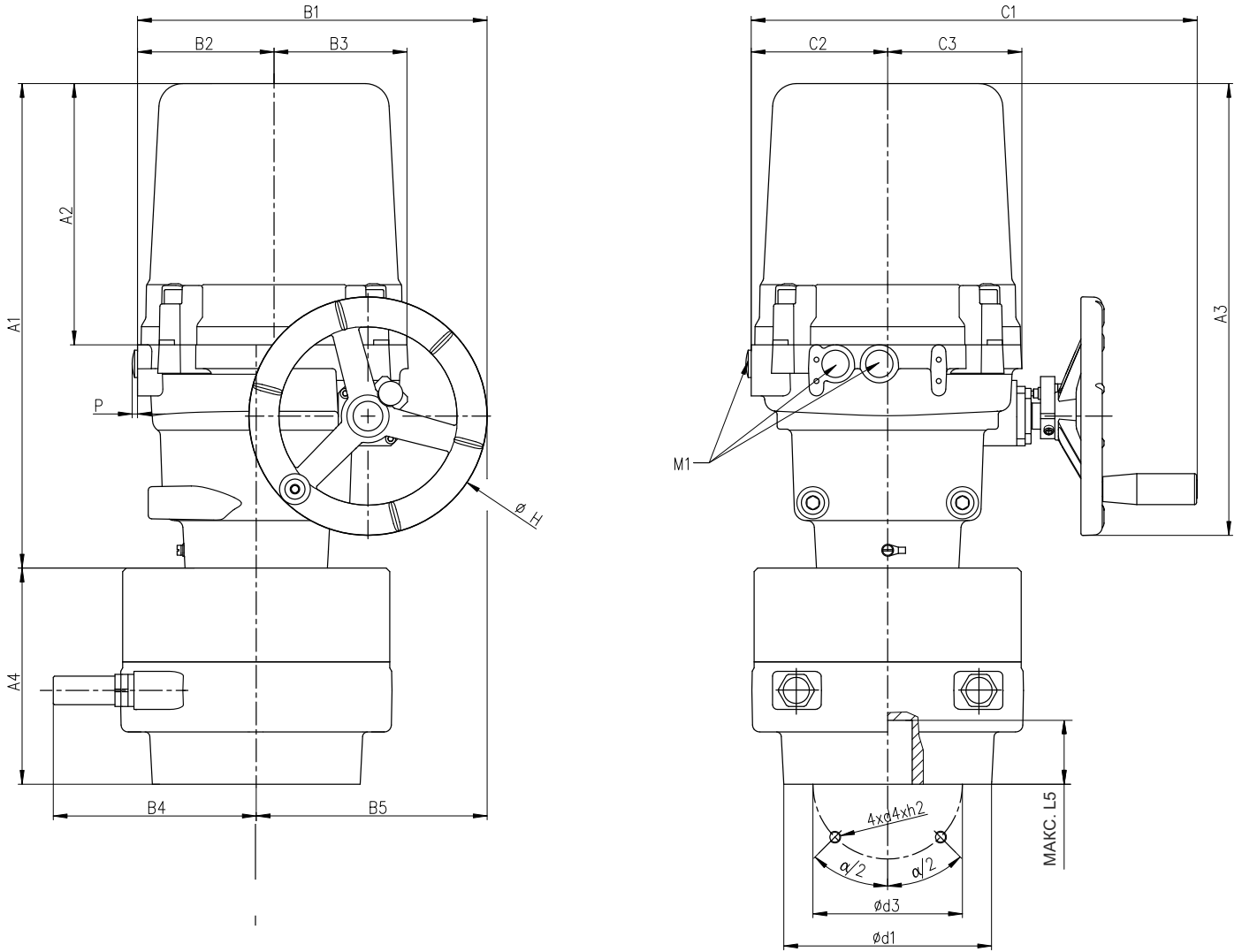
1. Тепловая защита однофазного электродвигателя (Z404t) стандартно встроена в электродвигателе с нулевым проводом. На клеммы 5 и 6 выведена только в случае спецификации с выведенной тепловой защитой, у трехфазного электродвигателя (Z78t).
2. В случае изготовления ЭП UP 2-Ex с двойным датчиком положения, клеммы 30 и 34 дополнительных выключателей положения не выведенные.
3. Моментное выключение нет оснащено механическим блокирующим механизмом.

Символическое обозначение:

- Z5c/ZK5c схема подключения резистивно датчика, простого
- Z6c/ZK6c схема подключения резистивно датчика, двойной
- Z10g/Z10g схема подключения электронного датчика положения или емкостного датчика СРТ - 2-проводникового без источника
- Z78t/ZK78t схема подключения трехфазного электродвигателя
- Z257j/ZK257j схема подключения электронного датчика положения - 3-проводникового без источника
- Z260h/ZK260h схема подключения электронного датчика положения - 3-проводникового с источником
- Z269r/ZK269r схема подключения электронного датчика положения, или емкостного датчика СРТ- 2-проводникового с источником
- Z303m/ZK303m схема подключения трехфазного электродвигателя с реверсивными контакторами
- Z403r/ZK403r схема подключения выключателей положения и момента
- Z404t/ZK404t схема подключения однофазного электродвигателя
- Z575f/ZK575f схема подключения выключателей момента и положения электропривода с местным управлением

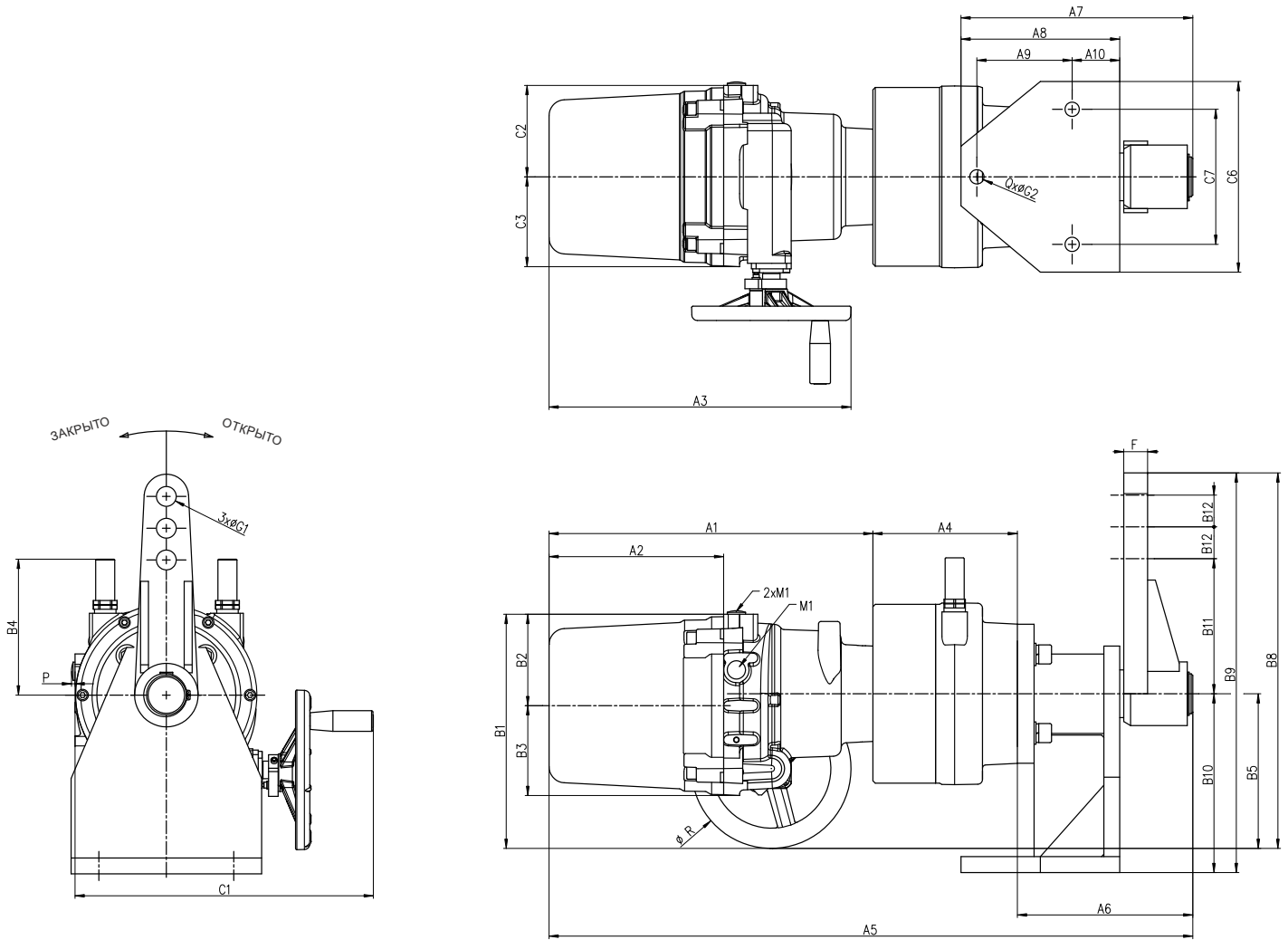
- B1 датчик резистивный, простой
- B2 датчик резистивный, двойной
- B3 электронный датчик положения или емкостный датчик положения СРТ
- S1 выключатель момента в направлении "открыто"
- S2 выключатель момента в направлении "закрыто"
- S3 выключатель положения "открыто"
- S4 выключатель положения "закрыто"
- S5 добавочный выключатель положения "открыто"
- S6 добавочный выключатель положения "закрыто"
- M электродвигатель
- C конденсатор
- Y тормоз электродвигателя
- E1 нагревательное сопротивление
- F1 тепловая защита электродвигателя
- F2 термический выключатель нагревательного сопротивления
- X клеммная колодка
- R сопротивление
- R_L нагрузочное сопротивление
- KM1, KM2 реверсивный контактор

Зскизы UP 2.4



Форма присоединительной детали										
D-xx		L-xx		H-xx		V-xx				
ISO	Размер	ISO	Размер	ISO	Размер		ISO	Размер		
D-xx	U	L-xx	U	H-xx	U	V	V-xx	W	Z	X
D-22	22	L-22	22	H-16	16	22	V-30	30	32.5	8
D-27	27	L-27	27	H-19	19	28	V-40	40	43.1	12
				H-22	22	32	V-42	42.0	45.1	12
				H-27	27	48	V-45.4	45.4	48.8	10
							V-48	48	51.5	14
							V-50	50	53.5	14

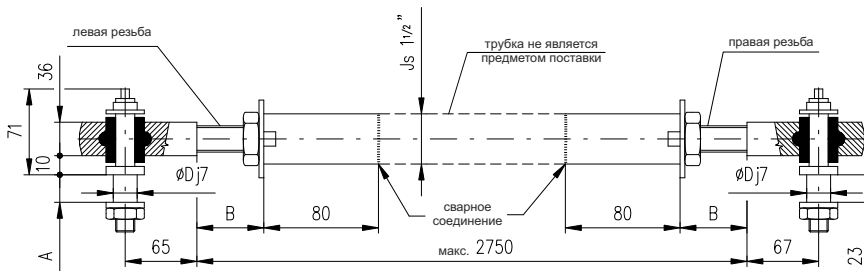
Фланец	d1	d3	d4	h2	$\alpha/2$	A1	A2	A3	A4	B1	B2	B3	B4	B5	C1	C2	C3	H	L5	P	M1
F10/F12	150	102/125	M10/M12	25/30	45°	408	220	380	134	295	115	112	131	195	376	115	113	200	56	4.5	M20x1.5



A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7	A8	A9	A10	B1	B2	B3	B4	B5	B8	B9	B10	B11	B12	C1	C2	C3	C6	C7	F	G1	G2	M1	P	Q	R
408	220	380	134	753	211	291	200	120	60	295	115	113	131	195	473	498	220	170	40	376	115	113	228	170	30	25	17	M20x1.5	4.5	3	200

P-2115

Тяга TV 50-1/25



P-1413/B	TV 50-1/25	28	Min.30 Max.50	25
Исполнение	Исполнение тяги	A	B	D

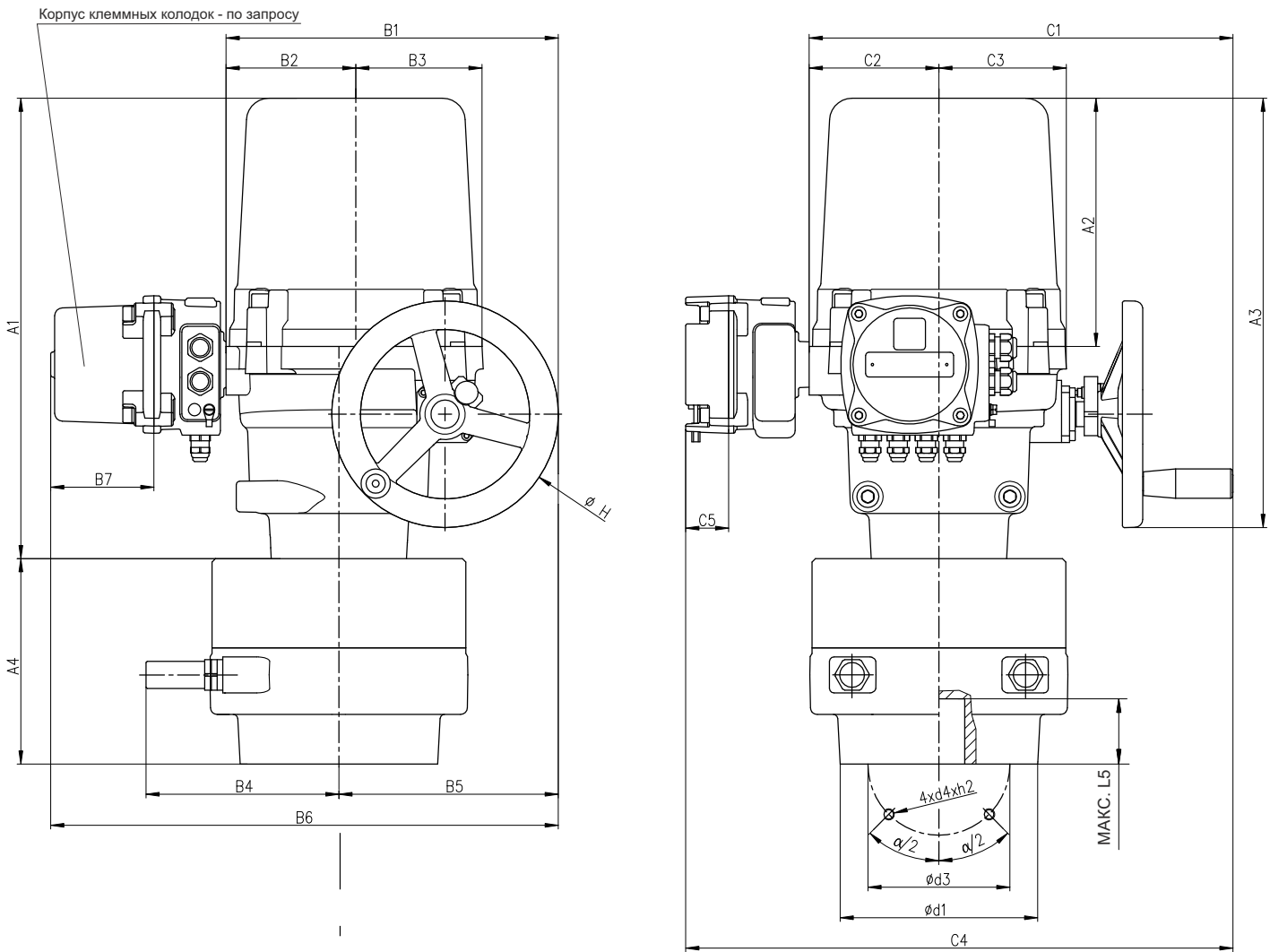
P - 1413/B

Стойка с выходным валом

Тип	H	S	U	V	Z	Y	Y1	Форма присоединительного вала
UP 2.4	53.8	50	16	82	70	4	7	SV-50

P-2118

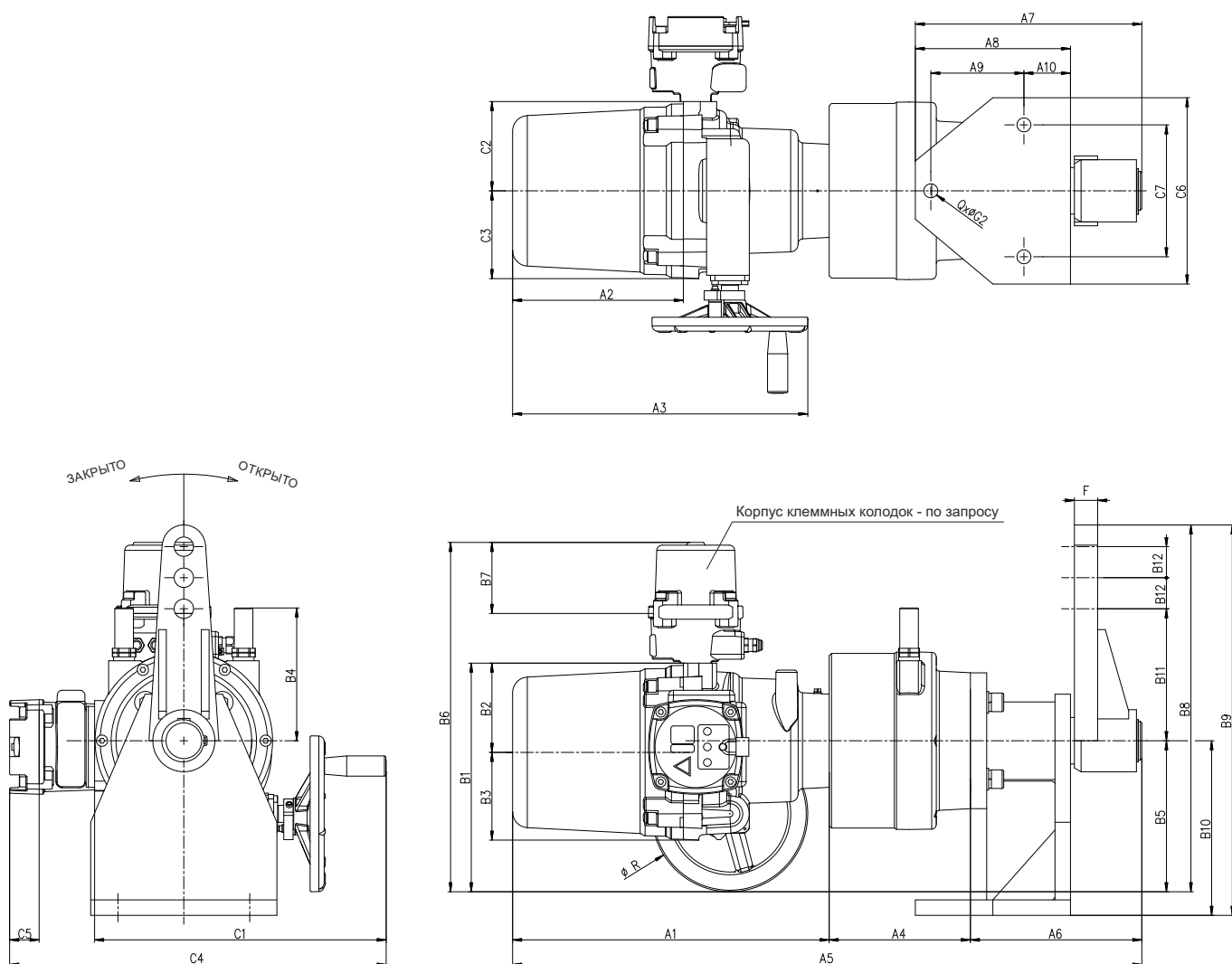
Чертеж габаритных размеров электропривода UP 2.4 с блоком местного управления (и корпусом клеммных колодок)



Форма присоединительной детали										
D-xx		L-xx		H-xx		V-xx				
ISO	Размер	ISO	Размер	ISO	Размер		ISO	Размер		
D-xx	U	L-xx	U	H-xx	U	V	V-xx	W	Z	X
D-22	22	L-22	22	H-16	16	22	V-30	30	32.5	8
D-27	27	L-27	27	H-19	19	28	V-40	40	43.1	12
				H-22	22	32	V-42	42.0	45.1	12
				H-27	27	48	V-45.4	45.4	48.8	10
							V-48	48	51.5	14
							V-50	50	53.5	14

Фланец	d1	d3	d4	h2	α/2	A1	A2	A3	A4	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	C1	C2	C3	C4	C5	H	L5
F10/F12	150	102/125	M10/M12	25/30	45°	408	220	380	134	295	115	112	131	195	450	92	376	115	113	485	38	200	56

Чертеж габаритных размеров электропривода UP 2.4 с блоком местного управления (и корпусом клеммных колодок)



A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7	A8	A9	A10	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	B8	B9	B10	B11	B12	C1	C2	C3	C4	C5	C6	C7	F	G1	G2	Q	R
408	220	380	134	753	211	291	200	120	60	295	115	113	131	195	450	92	473	498	220	170	40	376	115	113	485	38	228	170	30	25	17	3	200

P-2117