



Стандартное оснащение:

avroga-arm.ru

+7 (495) 956-62-18

- Напряжение 230 V AC
- Электродвигатель с тепловой защитой
- Клеммное присоединение
- 2 выключателя момента
- 2 выключателя положения
- 2 добавочные выключатели положения
- Нагревательное сопротивление с термическим выключателем
- Механическое присоединение фланцевое по ISO 5211
- Жесткие упоры
- Местный указатель положения
- Управление вручную
- Степень защиты IP 66 / 68

Таблица спецификации UP 2.5

Марка исполнения	344.	x	-	x	x	x	x	x	/	x	x
------------------	------	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

Условия эксплуатации ¹⁰⁾ окружающая среда воздух / климат	Температура окружающей среды	Категория защиты оболочки от коррозии	Степень защиты
умеренный У3.1	-25°C + +60°C	C3	IP 66 / IP 68 ¹¹⁾
		C4	
умеренный У2	-50°C + +40°C	C3	
умеренный У1	-50°C + +40°C	C4	
тропический	-25°C + +60°C	C3	
морской М1 умеренно-холодный	-50°C + +40°C	C4	
умеренный и холодный УХЛ2	-60°C + +40°C	C3	

Электрическое присоединение	Напряжение питания		Схема подключения
	50 Hz	60 Hz ²⁴⁾	
На клеммную колодку	50 Hz	230 V AC	Z404t
		220 V AC	L
		3x400 V AC	Z78t
		3x400 V AC - с реверсивными пускателями	Z303m
		3x380 V AC	Z78t
		3x380 V AC - с реверсивными пускателями	Z303m
На коннектор ²¹⁾	50 Hz	110 V AC	Z404t
		120 V AC	B
		230 V AC	T
		220 V AC	ZK404t
		3x400 V AC	5
		3x400 V AC - с реверсивными пускателями	P
	60 Hz ²⁴⁾	110V AC	ZK78t
		120 V AC	ZK303m
		230 V AC	ZK78t
		220 V AC	R
		3x380 V AC - с реверсивными пускателями	S
		3x380 V AC - с реверсивными пускателями	ZK303m

Электродвигатель 230 / 220 / 120 / 110 V AC			Электродвигатель 3x400 / 380 V AC			Время полного закрытия	
Выключающий момент ³¹⁾	Макс. нагрузочный момент		Выключающий момент	Макс. нагрузочный момент		50 Hz	60 Hz
	Режим работы ³²⁾ «Открыть -Закреть»	Регулирующая ³³⁾ эксплуатация		Режим работы ³²⁾ «Открыть -Закреть»	Регулирующая ³³⁾ эксплуатация		
800 - 1200 Nm	720 Nm	480 Nm	800 - 1200 Nm	720 Nm	480 Nm	160 s/90°	135 s/90°
400 - 600 Nm	360 Nm	240 Nm	600 - 1000 Nm	600 Nm	400 Nm	80 s/90°	66 s/90°
250 - 400 Nm	240 Nm	160 Nm	400 - 600 Nm	360 Nm	240 Nm	40 s/90°	34 s/90°
500 - 800 Nm	480 Nm	320 Nm	500 - 800 Nm	480 Nm	320 Nm	20 s/90°	17 s/90°
-	-	-				160 s/90°	135 s/90°
-	-	-				80 s/90°	66 s/90°
300 - 500 Nm	300 Nm	200 Nm	300 - 500 Nm	300 Nm	200 Nm	40 s/90°	34 s/90°
-	-	-				160 s/90°	135 s/90°
-	-	-				80 s/90°	66 s/90°

Жесткие упоры	Выключатели	Рабочий угол	Схема подключения
С жесткими упорами	S1/S2, S3/S4 DUO S5/S6	60°	Z403r/ZK403r
		90°	
		120°	
		160°	
Без упоров	S1/S2, S3/S4 DUO S5/S6	60°	Z575f/Z575f для электроприводов с местным управлением
		90°	
		120°	
		160°	
		360°	

Продолжение
на дальней стороне

Objednávací kód \Order code\ 344. x - x x x x x x / x x

Датчик положения		Включение	Выход	Схема подключения	↓	
Без датчика		-	-	-	A	
Резистивный	Простой	-	1 x 100 1 x 2 000	Z5c / ZK5c	B F	
	Двойной	-	2 x 100 2 x 2 000	Z6c / ZK6c	K P	
С токовым сигналом	Электронный с R/I преобразователем	Без источника	2-проводник	4 - 20 mA	Z10g / ZK10g	S
			3-проводник	0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z257j / ZK257j	T V Y
		С источником	2-проводник	4 - 20 mA	Z269r / ZK269r	Q
			3-проводник	0 - 20 mA 4 - 20 mA 0 - 5 mA	Z260h / ZK260h	U W Z
	Емкостный СРТ	Без источника	2-проводник	4 - 20 mA	Z10g / ZK10g	I
		С источником			Z269r / ZK269r	J

Механическое присоединение	фланец	Форма прис. детали		Чертеж	↓
Фланец ISO 5211	F14 (F10) ⁶⁰⁾	D-36	36x36	P-2112 P-2114	A
		L-36			B
		H-36			C
		V-48	Ø48 ⁶²⁾		D
		D-27	27x27		E
		L-27			F
		H-27	27x48 ⁶²⁾		G
		V-42	Ø42 ⁶²⁾		H
		D-22	22x22		P
		L-22			Q
		V-50	Ø50 ⁶²⁾		M
		V-60	Ø60 ⁶³⁾		V
		-	Ø10 ⁶⁴⁾		W
		H-22	22x32		N
		V-30	Ø30		5
V-40	Ø40	7			
F12 ⁶⁰⁾	V-60	Ø60 ⁶³⁾	8		
F12 ⁶⁰⁾	H-22	22x32	T		
Стойка, выходный вал, шпонка		SV-60	Ø60	P-2118	J
Стойка + Рычаг		-	-	P-2115; P- 2117	K
Стойка + Рычаг + Тяга TV 50-1/25		-	-	P-2115; P-2117 + P-1413/B	L

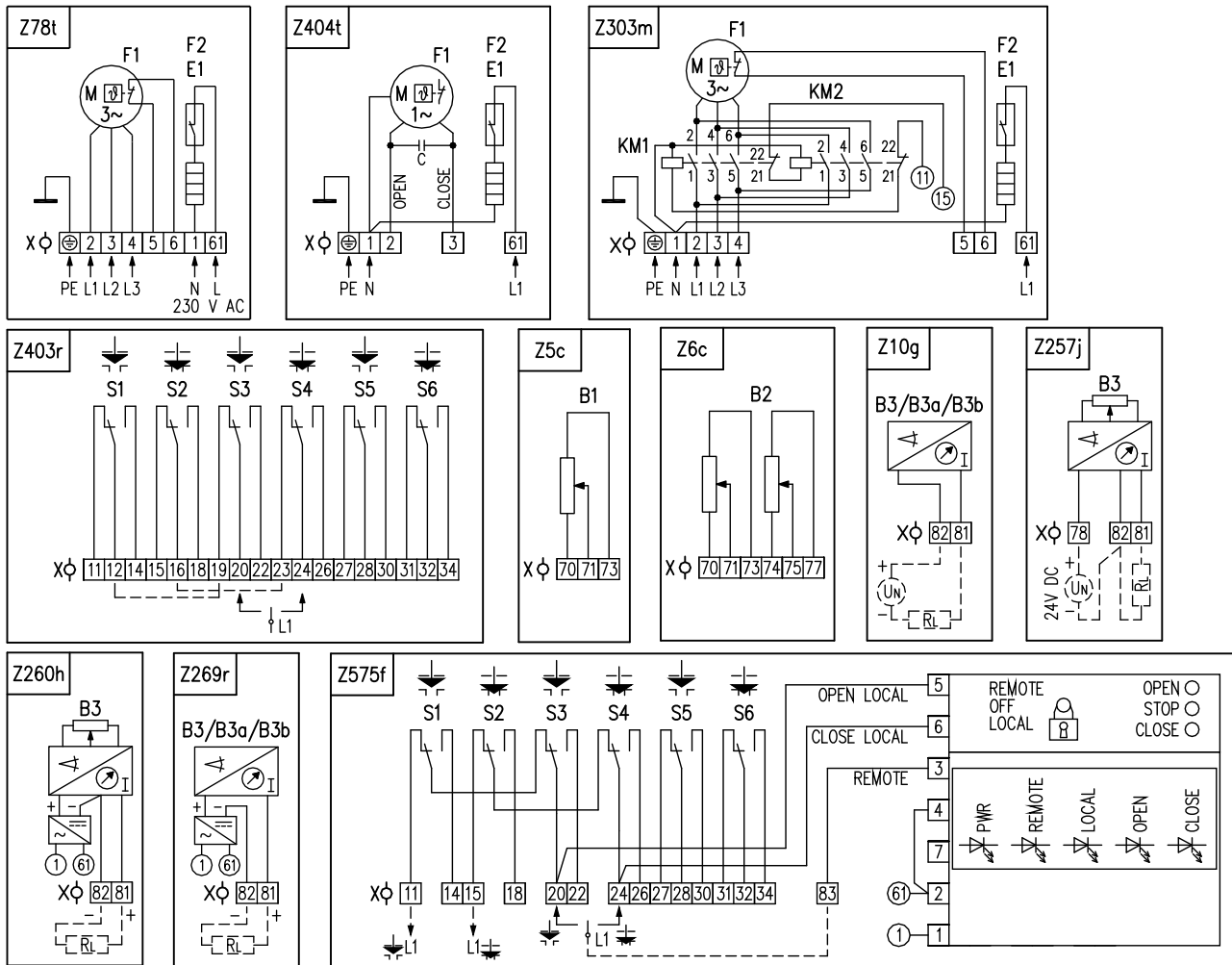
Добавочное оснащение		Схема подключения	↓	↓
	Без добавочного оснащения; настроен максимальный выключающий момент и рабочий угол 90°.			
A	Установка рабочего угла на требуемую величину		0	1
B	Установка выключающего момента на требуемую величину		0	3
G	Местное управление	Z575f/ZK575f	1	5
H	Позолоченные контакты выключателей - DB41. Детали по консультации с заводом-производителем.		4	0
Разрешенные комбинации и код исполнения: A+B =04; A+G=17; A+H=41; B+G=16; B+H=42; A+B+G=19; A+B+H=44; A+G+H=47; B+G+H=48				

Примечания:

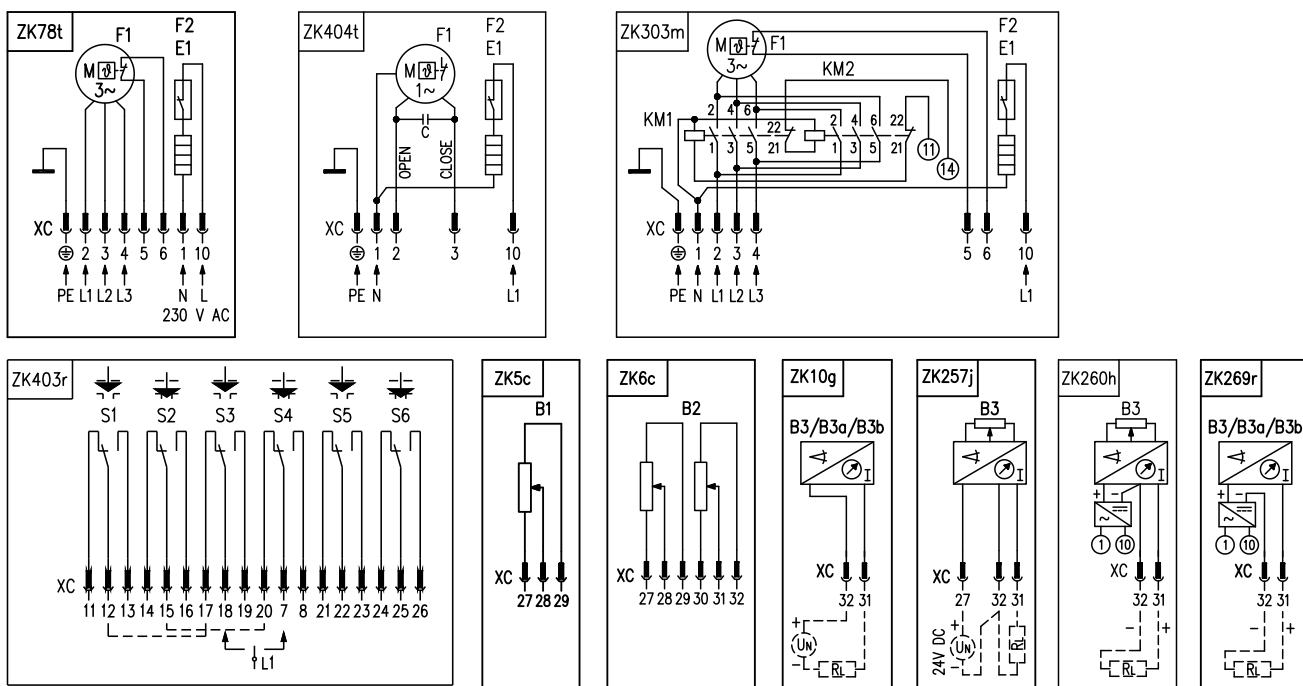
- 10) Категория климатического исполнения по стандарту ISO 9223 / EN ISO 12944-2.
- 11) Защита оболочки IP68, с погружением на макс. 96 ч, макс. 8 м под водой, до 10 срабатываний при погружении.
- 21) Исполнение с коннектором только до -40°C.
- 24) Если частота питающего напряжения 60 Гц, то показанные моменты уменьшается на 80 %.
- 31) Выключающий момент укажите в заказе. Если он не указан, будет установлен максимальный момент указанного диапазона.
- 32) Для режима эксплуатации S2-10 min а S4-25% до 90 циклов/час.
- 33) Для режима эксплуатации S4-25% , 90 - 1200 циклов/час. Для нагрузочного напряжения, температуры окружающей среды 40 °C и при средней нагрузке 35% от максимального крутящего момента.
- 60) Рекомендуемый нагрузочный момент для фланца F10 - макс. 500 Нм, для фланца F12 - макс. 1000 Нм.
- 62) Присоединительное отверстие прямо во выходном вале.
- 63) Отверстие для сменной втулки.
- 64) Сменная втулка с отверстием Ø 10.

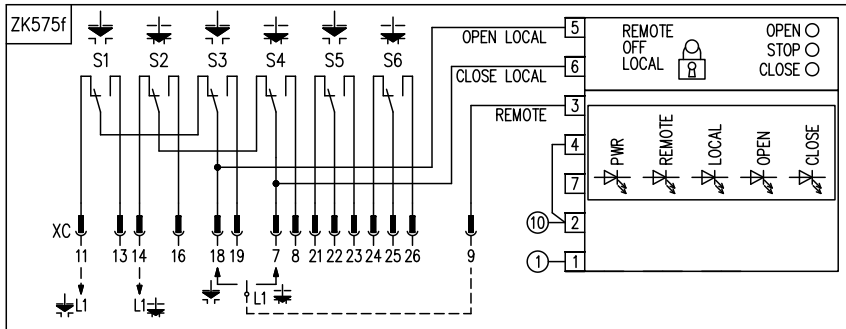
Схемы подключения UP 2.5

Рисоединение на клеммную колодку



Рисоединение на коннектор





Электрическое присоединение:

на клеммную колодку с количеством 32 клемм для проводов со сечением максимально 2,5 кв. мм.
 Электроприводы бывают стандартно оснащенные заглушками. Электроприводы без блока местного управления имеют максимально 3 кабельные ввода а если электроприводы оснащены блоком местного управления то только 2 кабельные ввода.

Примечания:

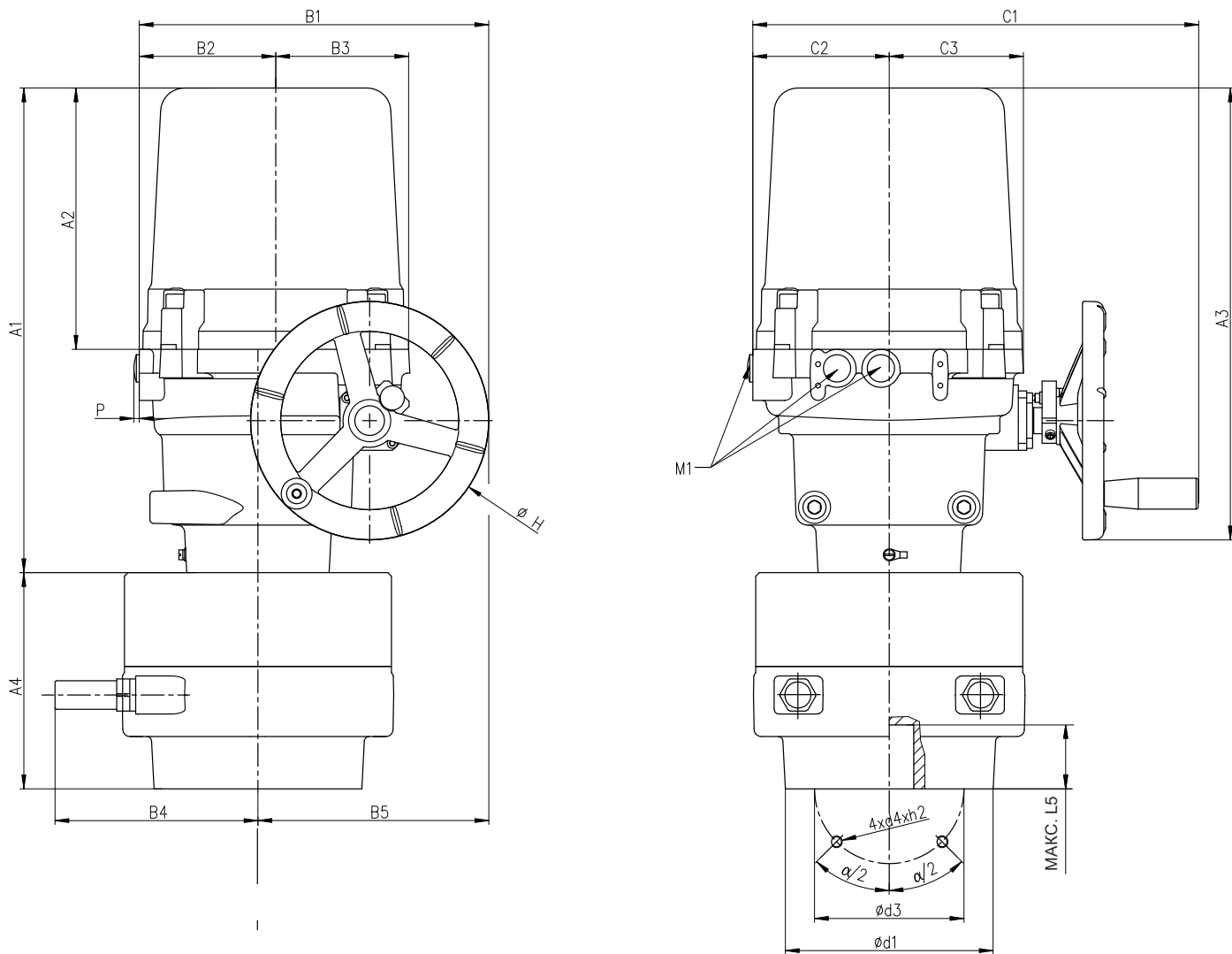
1. Тепловая защита однофазного электродвигателя (Z404t) стандартно встроена в электродвигателе с нулевым проводом. На клеммы 5 и 6 выведена только в случае спецификации с выведенной тепловой защитой, у трехфазного электродвигателя (Z78t).
2. В случае изготовления ЭП UP 2-Ex с двойным датчиком положения, клеммы 30 и 34 дополнительных выключателей положения не выведенные.
3. Моментное выключение не оснащено механическим блокирующим механизмом.

Символическое обозначение:

- Z5c/ZK5c схема подключения резистивного датчика, простого
- Z6c/ZK6c схема подключения резистивного датчика, двойной
- Z10g/Z10g схема подключения электронного датчика положения или емкостного датчика СРТ - 2-проводникового без источника
- Z78t/ZK78t схема подключения трехфазного электродвигателя
- Z257j/ZK257j схема подключения электронного датчика положения - 3-проводникового без источника
- Z260h/ZK260h схема подключения электронного датчика положения - 3-проводникового с источником
- Z269r/ZK269r схема подключения электронного датчика положения, или емкостного датчика СРТ- 2-проводникового с источником
- Z303m/ZK303m схема подключения трехфазного электродвигателя с реверсивными контакторами
- Z403r/ZK403r схема подключения выключателей положения и момента
- Z404t/ZK404t схема подключения однофазного электродвигателя
- Z575f/ZK575f схема подключения выключателей момента и положения электропривода с местным управлением

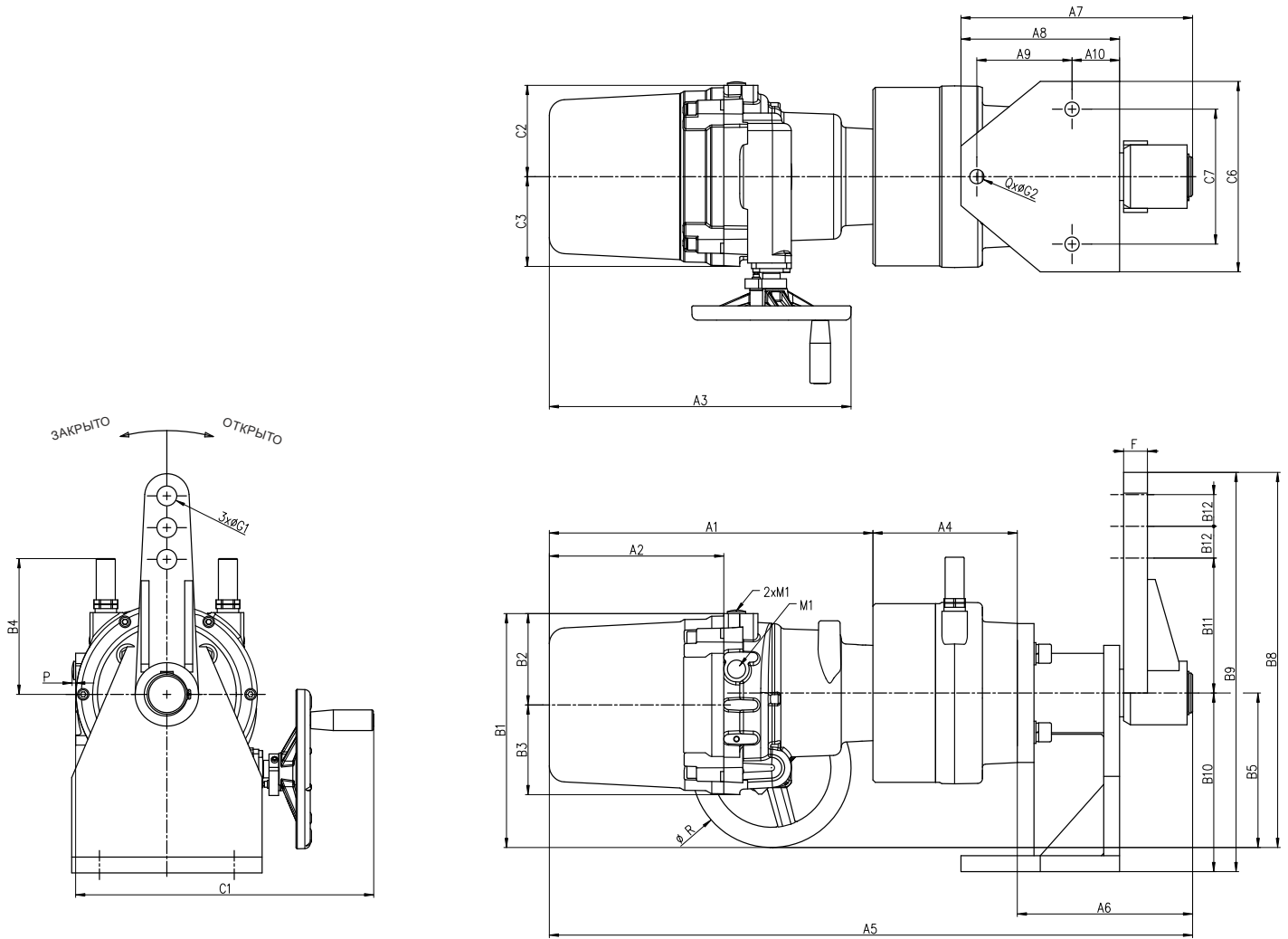
- B1 датчик резистивный, простой
- B2 датчик резистивный, двойной
- B3 электронный датчик положения или емкостный датчик положения СРТ
- S1 выключатель момента в направлении "открыто"
- S2 выключатель момента в направлении "закрыто"
- S3 выключатель положения "открыто"
- S4 выключатель положения "закрыто"
- S5 добавочный выключатель положения "открыто"
- S6 добавочный выключатель положения "закрыто"
- M электродвигатель
- C конденсатор
- Y тормоз электродвигателя
- E1 нагревательное сопротивление
- F1 тепловая защита электродвигателя
- F2 термический выключатель нагревательного сопротивления
- X клеммная колодка
- R сопротивление
- R_L нагрузочное сопротивление
- KM1, KM2 реверсивный контактор

Зскизы UP 2.5



Форма присоединительной детали										
D-xx		L-xx		H-xx		V-xx				
ISO	Размер	ISO	Размер	ISO	Размер		ISO	Размер		
D-xx	U	L-xx	U	H-xx	U	V	V-xx	W	Z	X
D-22	22	L-22	22	H-22	22	32	V-30	30	32.5	8
D-27	27	L-27	27	H-27	27	48	V-40	40	43.1	12
D-36	36	L-36	36	H-36	36	48	V-42	42.0	45.1	12
							V-48	48	51.5	14
							V-50	50	53.5	14
							V-60	60	64.4	18

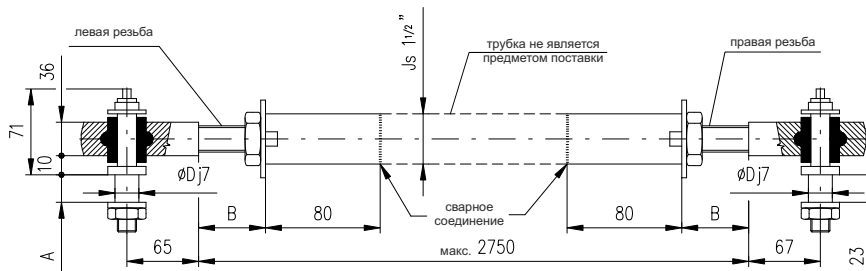
Фланец	d1	d3	d4	h2	$\alpha/2$	A1	A2	A3	A4	B1	B2	B3	B4	B5	C1	C2	C3	H	L5	P	M1
F10/F14	175	102/140	M10/M16	20/35	45°	408	220	380	182	295	115	112	171	195	376	115	113	200	70	4.5	M20x1.5
F12	175	125	M12	26	45°																



A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7	A8	A9	A10	B1	B2	B3	B4	B5	B8	B9	B10	B11	B12	C1	C2	C3	C6	C7	F	G1	G2	M1	P	Q	R
408	220	380	182	811	221	292	200	120	60	295	115	113	171	195	473	503	225	170	40	376	115	113	240	170	30	25	18	M20x1.5	4.5	3	200

P-2115

Тяга TV 50-1/25



P-1413/B	TV 50-1/25	28	Min.30 Max.50	25
Исполнение	Исполнение тяги	A	B	D

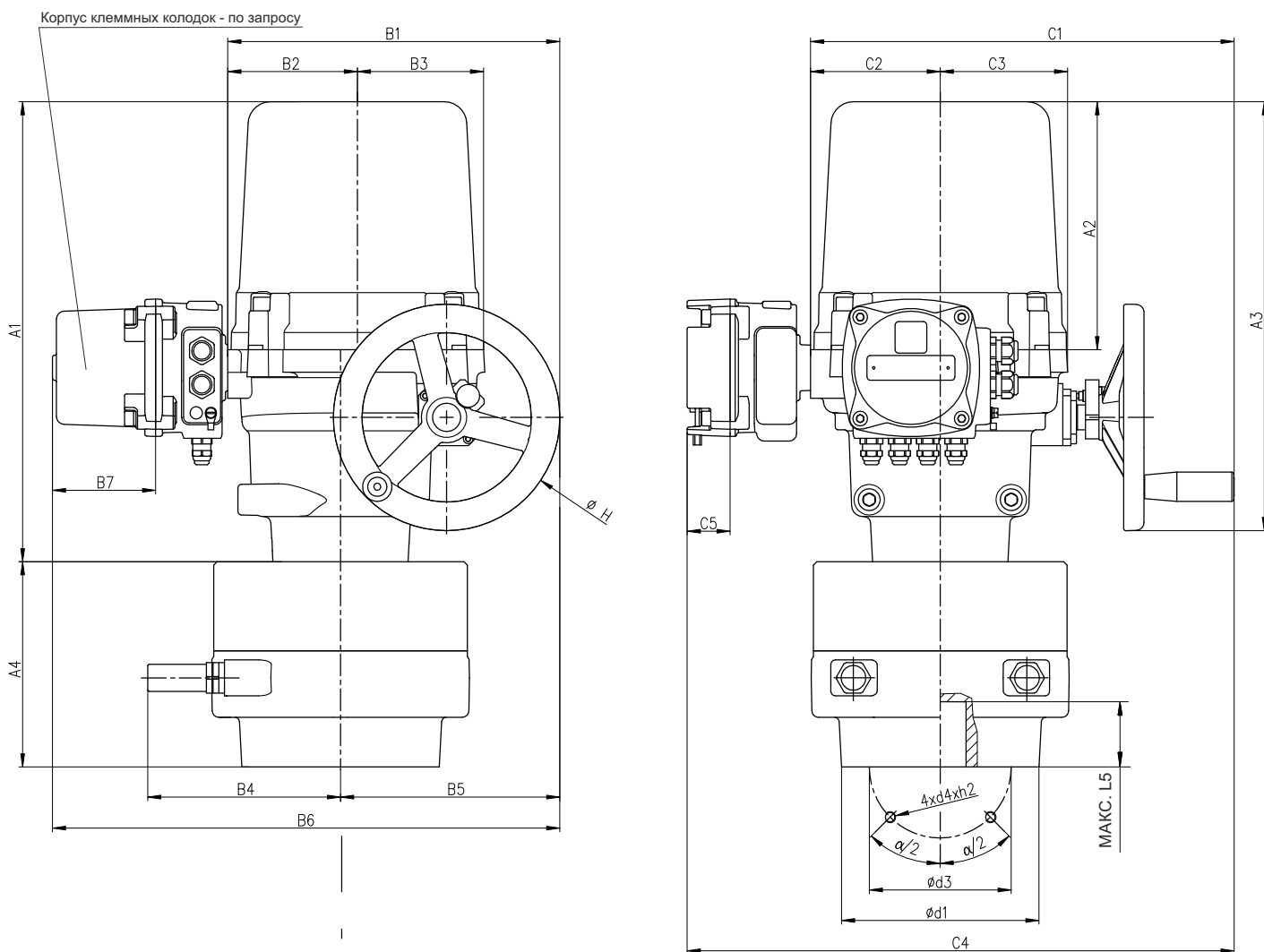
P - 1413/B

Стойка с выходным валом

Тип	H	S	U	V	Z	Y	Y1	Форма присоединительного вала
UP 2.5	64.4	60	18	84	70	4	7	SV-60

P-2118

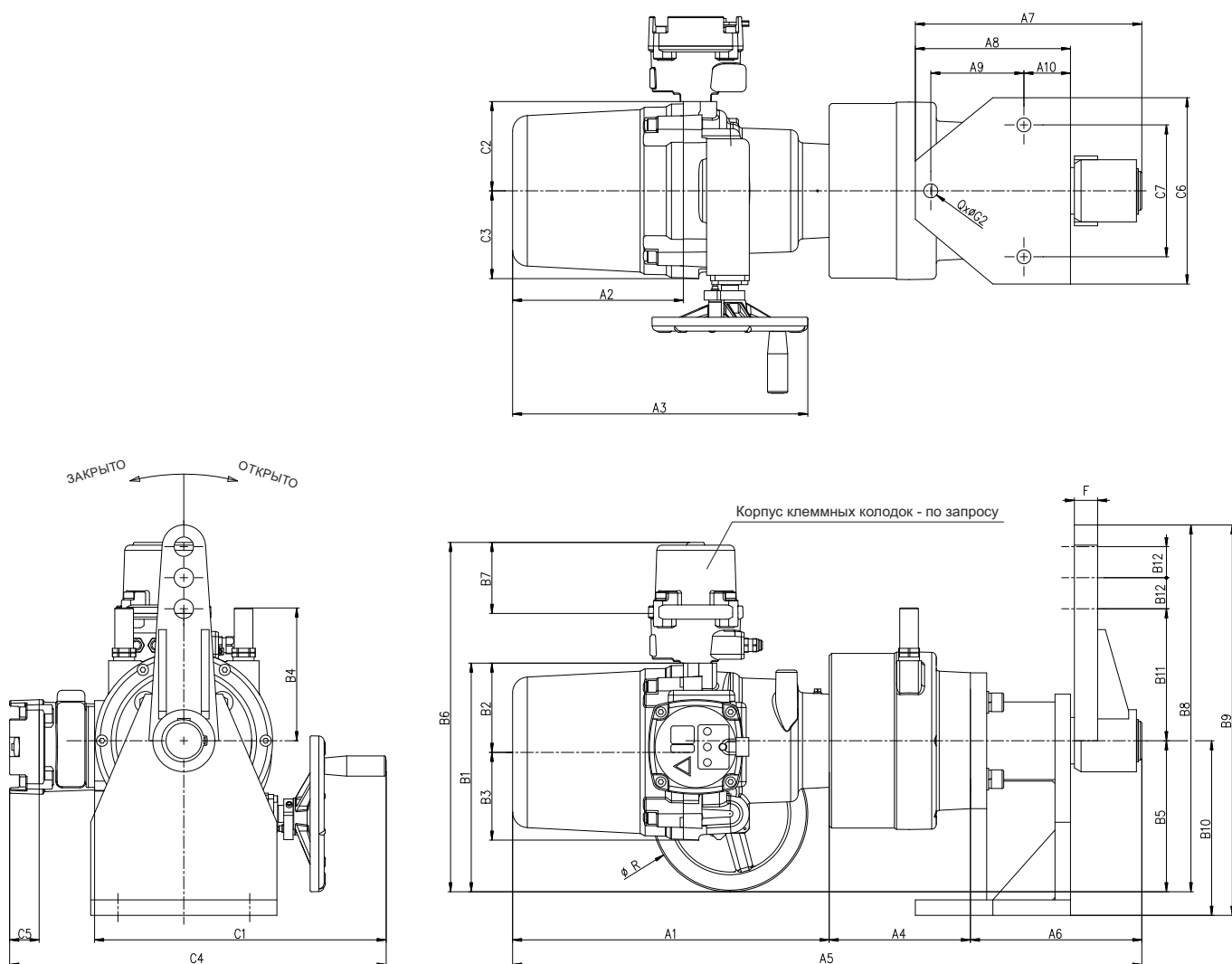
Чертеж габаритных размеров электропривода UP 2.5 с блоком местного управления (и корпусом клеммных колодок)



Форма присоединительной детали										
D-xx		L-xx		H-xx		V-xx				
ISO	Размер	ISO	Размер	ISO	Размер		ISO	Размер		
D-xx	U	L-xx	U	H-xx	U	V	V-xx	W	Z	X
D-22	22	L-22	22	H-22	22	32	V-30	30	32.5	8
D-27	27	L-27	27	H-27	27	48	V-40	40	43.1	12
D-36	36	L-36	36	H-36	36	48	V-42	42.0	45.1	12
							V-48	48	51.5	14
							V-50	50	53.5	14
							V-60	60	64.4	18

Фланец	d1	d3	d4	h2	α/2	A1	A2	A3	A4	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	C1	C2	C3	C4	C5	H	L5
F10/F14	175	102/140	M10/M16	20/35	45°	408	220	380	182	295	115	112	171	195	450	92	376	115	113	485	38	200	70
F12	175	125	M12	26	45°																		

Чертеж габаритных размеров электропривода UP 2.5 с блоком местного управления (и корпусом клеммных колодок)



A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7	A8	A9	A10	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	B8	B9	B10	B11	B12	C1	C2	C3	C4	C5	C6	C7	F	G1	G2	Q	R
408	220	380	182	811	221	292	200	120	60	295	115	113	171	195	450	92	473	503	225	170	40	376	115	113	485	38	240	170	30	25	18	3	200

P-2117